



## 컨트롤러

### Install and maintain

NetApp  
February 13, 2026

# 목차

컨트롤러 .....	1
컨트롤러 교체 워크플로우 - AFF C80 .....	1
컨트롤러 교체 요구 사항 - AFF C80 .....	1
손상된 컨트롤러를 종료합니다. - AFF C80을 종료합니다 .....	2
컨트롤러-AFF C80을 교체합니다 .....	5
1단계: 컨트롤러 모듈을 분리합니다 .....	5
2단계: 전원 공급 장치를 이동합니다 .....	8
3단계: 팬을 이동합니다 .....	9
4단계: NV 배터리를 이동합니다 .....	10
5단계: 시스템 DIMM을 이동합니다 .....	10
6단계: 입출력 모듈을 이동합니다 .....	12
7단계: 시스템 관리 모듈을 이동합니다 .....	13
8단계: NVRAM 모듈을 이동합니다 .....	13
9단계: 컨트롤러 모듈을 설치합니다 .....	14
시스템 구성 - AFF C80을 복원하고 확인합니다 .....	15
컨트롤러 - AFF C80를 돌려줍니다 .....	16
전체 컨트롤러 교체 - AFF C80 .....	18
1단계: LIF 확인 및 클러스터 상태 확인 .....	18
2단계: 장애가 발생한 부품을 NetApp로 되돌립니다 .....	19

# 컨트롤러

## 컨트롤러 교체 워크플로우 - AFF C80

손상된 컨트롤러를 종료하고, 컨트롤러를 분리 및 교체하고, 시스템 구성은 복원하고, 스토리지 리소스에 대한 제어를 교체 컨트롤러로 되돌려 AFF C80 스토리지 시스템의 컨트롤러 교체를 시작하십시오.

1

"컨트롤러 교체 요구 사항을 검토합니다"

컨트롤러 모듈을 교체하려면 특정 요구 사항을 충족해야 합니다.

2

"손상된 컨트롤러를 종료합니다"

손상된 컨트롤러를 종료하거나 인수하여 정상적인 컨트롤러가 손상된 컨트롤러 스토리지에서 데이터를 계속 제공할 수 있도록 합니다.

3

"컨트롤러를 교체합니다"

컨트롤러 교체에는 손상된 컨트롤러 분리, FRU 구성 요소 교체 컨트롤러 모듈로 이동, 인클로저에 교체 컨트롤러 모듈 설치가 포함됩니다.

4

"시스템 구성은 복원하고 확인합니다"

교체 컨트롤러의 하위 수준 시스템 구성은 확인하고 필요에 따라 시스템 설정을 재구성합니다.

5

"케이블을 재장착하고 컨트롤러를 반납합니다"

컨트롤러를 재장착하고 스토리지 리소스의 소유권을 교체 컨트롤러로 다시 이전합니다.

6

"전체 컨트롤러 교체"

LIF를 확인하고 클러스터 상태를 확인한 다음 장애가 발생한 부품을 NetApp에 반환합니다.

## 컨트롤러 교체 요구 사항 - AFF C80

AFF C80 시스템의 컨트롤러를 교체하기 전에 올바른 교체를 위해 필요한 요구 사항을 충족해야 합니다. 여기에는 시스템의 다른 모든 구성 요소가 올바르게 작동하는지 확인하고, 올바른 교체 컨트롤러가 있는지 확인하고, 컨트롤러의 콘솔 출력을 텍스트 로그 파일에 저장하는 작업이 포함됩니다.

컨트롤러 모듈 교체 요구 사항을 검토하십시오.

- 모든 드라이브 헬프가 올바로 작동하고 있어야 합니다.
- 건강한 컨트롤러는 교체되는 컨트롤러(이 절차에서는 손상된 컨트롤러라고 함)를 대신 수행할 수 있어야 합니다.
- 컨트롤러 업그레이드에는 이 절차를 사용하지 마세요. 참조하다 "[컨트롤러 하드웨어 업그레이드 절차를 선택합니다](#)" 지침을 위해.
- 시스템이 MetroCluster 구성인 경우 다음을 검토하세요. "[올바른 복구 절차 선택](#)" 이 절차를 사용할지 여부를 결정합니다.
- 오류가 발생한 구성 요소를 NetApp에서 받은 현장 교체 가능 장치(FRU)로 교체합니다.
- 컨트롤러 모듈을 동일한 모델 유형의 컨트롤러 모듈로 교체합니다. 컨트롤러 모듈을 교체하여 시스템을 업그레이드할 수 없습니다.
- 이 절차에서는 드라이브나 드라이브 선반을 변경할 수 없습니다.
- 부팅 장치는 시스템 뒷면에 설치된 시스템 관리 모듈에 있습니다. 컨트롤러 모듈을 교체할 때 부트 장치를 옮길 필요는 없습니다.
- 이 절차에서 사용되는 컨트롤러 용어를 이해하세요.
  - 손상된 컨트롤러는 교체되는 컨트롤러입니다.
  - 교체 컨트롤러는 손상된 컨트롤러를 대체하는 새로운 컨트롤러입니다.
  - healthy\_controller는 정상적인 컨트롤러입니다.
- 컨트롤러의 콘솔 출력을 텍스트 로그 파일에 캡처합니다.

이는 교체 과정에서 발생하는 문제를 해결하기 위한 절차에 대한 기록을 제공합니다.

#### 다음 단계

AFF C80 컨트롤러를 교체하는 데 필요한 요구 사항을 검토한 후에는 다음을 수행해야 "[손상된 컨트롤러를 종료합니다](#)" 합니다.

## 손상된 컨트롤러를 종료합니다. - **AFF C80을 종료합니다**

AFF C80 스토리지 시스템에서 컨트롤러를 종료하여 데이터 손실을 방지하고 컨트롤러를 교체할 때 시스템 안정성을 유지합니다.

다음 옵션 중 하나를 사용하여 컨트롤러 모듈을 종료합니다.

## 옵션 1: 대부분의 시스템

손상된 컨트롤러를 종료하려면 컨트롤러 상태를 확인하고, 필요한 경우 정상적인 컨트롤러가 손상된 컨트롤러 스토리지에서 데이터를 계속 제공할 수 있도록 컨트롤러를 인수해야 합니다.

### 이 작업에 대해

- SAN 시스템을 사용하는 경우 손상된 컨트롤러 SCSI 블레이드에 대한 이벤트 메시지를 확인해야 `cluster kernel-service show`합니다. `priv advanced` 모드에서 명령을 실행하면 `cluster kernel-service show` 해당 노드의 노드 이름 "쿼럼 상태입니다", 해당 노드의 가용성 상태 및 해당 노드의 작동 상태가 표시됩니다.  
각 SCSI 블레이드 프로세스는 클러스터의 다른 노드와 함께 쿼럼에 있어야 합니다. 교체를 진행하기 전에 모든 문제를 해결해야 합니다.
- 노드가 2개 이상인 클러스터가 있는 경우 쿼럼에 있어야 합니다. 클러스터가 쿼럼에 없거나 정상 컨트롤러에 자격 및 상태에 대해 FALSE가 표시되는 경우 손상된 컨트롤러를 종료하기 전에 문제를 해결해야 합니다(참조 "[노드를 클러스터와 동기화합니다](#)").

### 단계

1. AutoSupport가 활성화된 경우 AutoSupport 메시지를 호출하여 자동 케이스 생성을 억제합니다.

```
system node autosupport invoke -node * -type all -message MAINT=<# of hours>h
```

다음 AutoSupport 메시지는 2시간 동안 자동 케이스 생성을 억제합니다.

```
cluster1:> system node autosupport invoke -node * -type all -message MAINT=2h
```

2. 자동 환불 비활성화:

- a. 정상 컨트롤러의 콘솔에서 다음 명령을 입력하세요.

```
storage failover modify -node impaired_node_name -auto-giveback false
```

- b. 입력하다 `y` \_자동 환불을 비활성화하시겠습니까?\_라는 메시지가 표시되면

3. 손상된 컨트롤러를 로더 프롬프트로 가져가십시오.

손상된 컨트롤러가 표시되는 경우...	그러면...
LOADER 메시지가 표시됩니다	다음 단계로 이동합니다.
반환 대기 중...	Ctrl-C를 누른 다음 메시지가 나타나면 <code>y</code> 를 누릅니다.

손상된 컨트롤러가 표시되는 경우...	그러면...
시스템 프롬프트 또는 암호 프롬프트	<p>정상적인 컨트롤러에서 손상된 컨트롤러를 인계하거나 중지합니다.</p> <pre>storage failover takeover -ofnode impaired_node_name -halt true</pre> <p><code>_halt true</code>_parameter는 Loader 프롬프트를 표시합니다.</p>

## 옵션 2: 컨트롤러가 MetroCluster에 있습니다

손상된 컨트롤러를 종료하려면 컨트롤러 상태를 확인하고, 필요한 경우 정상적인 컨트롤러가 손상된 컨트롤러 스토리지에서 데이터를 계속 제공할 수 있도록 컨트롤러를 인수해야 합니다.

- 노드가 2개 이상인 클러스터가 있는 경우 쿼럼에 있어야 합니다. 클러스터가 쿼럼에 없거나 정상 컨트롤러에 자격 및 상태에 대해 FALSE가 표시되는 경우 손상된 컨트롤러를 종료하기 전에 문제를 해결해야 합니다(참조 "노드를 클러스터와 동기화합니다").
- MetroCluster 구성 상태가 구성되었으며 노드가 사용 및 정상 상태인지 확인해야 합니다.

```
metrocluster node show
```

### 단계

- AutoSupport가 활성화된 경우 AutoSupport 메시지를 호출하여 자동 케이스 생성을 억제합니다.

```
system node autosupport invoke -node * -type all -message
MAINT=number_of_hours_downh
```

다음 AutoSupport 메시지는 2시간 동안 자동 케이스 생성을 억제합니다.

```
cluster1:> system node autosupport invoke -node * -type all -message
MAINT=2h
```

- 자동 환불 비활성화:

- 정상 컨트롤러의 콘솔에서 다음 명령을 입력하세요.

```
storage failover modify -node local -auto-giveback false
```

- 입력하다 `y` \_자동 환불을 비활성화하시겠습니까?\_라는 메시지가 표시되면

- 손상된 컨트롤러를 로더 프롬프트로 가져가십시오.

손상된 컨트롤러가 표시되는 경우...	그러면...
LOADER 메시지가 표시됩니다	다음 섹션으로 이동합니다.
반환 대기 중...	Ctrl-C를 누른 다음 메시지가 나타나면 <code>y</code> 를 누릅니다.

손상된 컨트롤러가 표시되는 경우...	그러면...
시스템 프롬프트 또는 암호 프롬프트(시스템 암호 입력)	<p>정상적인 컨트롤러에서 손상된 컨트롤러를 인계하거나 중지합니다.</p> <pre>storage failover takeover -ofnode impaired_node_name -halt true</pre> <p><code>_halt true</code>_parameter는 Loader 프롬프트를 표시합니다.</p>

다음 단계

컨트롤러를 종료한 후 를 수행해야 "컨트롤러를 교체합니다"합니다.

## 컨트롤러-AFF C80을 교체합니다

하드웨어 오류가 필요한 경우 AFF C80 시스템의 컨트롤러를 교체합니다. 이 프로세스에는 손상된 컨트롤러를 분리하고, 구성 요소를 교체 컨트롤러로 이동하고, 교체 컨트롤러를 설치하고, 시스템을 재부팅하는 작업이 포함됩니다.

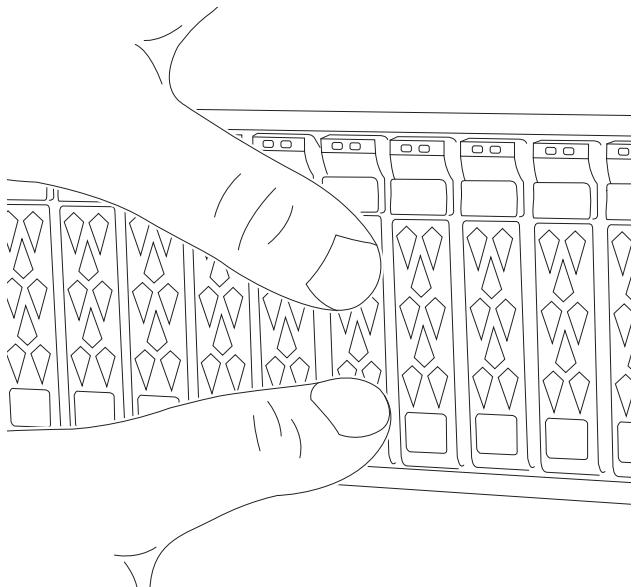
### 1단계: 컨트롤러 모듈을 분리합니다

컨트롤러 모듈을 교체하거나 컨트롤러 모듈 내부에 있는 구성요소를 교체할 때 새시에서 컨트롤러 모듈을 분리해야 합니다.

단계

1. 아직 접지되지 않은 경우 올바르게 접지하십시오.
2. 새시의 모든 드라이브가 중앙판에 단단히 장착되어 있는지 확인합니다. 엄지 손가락으로 각 드라이브를 눌러 멈출 상태가 될 때까지 누릅니다.

**영상 - 운전석 확인**



### 3. 시스템 상태에 따라 컨트롤러 드라이브를 점검하십시오.

- 정상적인 컨트롤러에서 활성 RAID 그룹 중 성능 저하 상태, 실패 상태 또는 둘 다에 해당하는 그룹이 있는지 확인하십시오.

```
storage aggregate show -raidstatus !*normal*
```

- 명령이 반환되면 There are no entries matching your query. 계속하세요[다음 단계로 이동](#)하여 누락된 드라이브가 있는지 확인합니다. .
- 명령 실행 결과가 다르게 나오는 경우, 두 컨트롤러에서 AutoSupport 데이터를 수집하여 NetApp 지원팀에 문의하여 추가 지원을 받으십시오.

```
system node autosupport invoke -node * -type all -message  
'<message_name>'
```

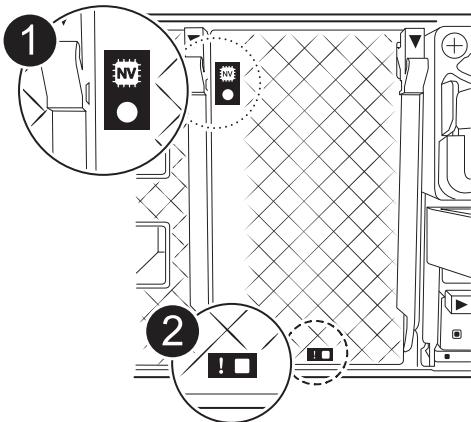
- 파일 시스템 또는 예비 드라이브 모두에서 누락된 드라이브 문제를 확인합니다.

```
event log show -severity * -node * -message-name *disk.missing*
```

- 명령이 반환되면 There are no entries matching your query. 계속하세요[다음 단계로 이동](#).
- 명령 실행 결과가 다르게 나오는 경우, 두 컨트롤러에서 AutoSupport 데이터를 수집하여 NetApp 지원팀에 문의하여 추가 지원을 받으십시오.

```
system node autosupport invoke -node * -type all -message  
'<message_name>'
```

4. [[황색 NVRAM 확인]] 고장난 컨트롤러 모듈 뒷면의 4/5번 슬롯에 있는 황색 NVRAM 상태 LED가 꺼져 있는지 확인하십시오. NV 아이콘을 찾아보세요.



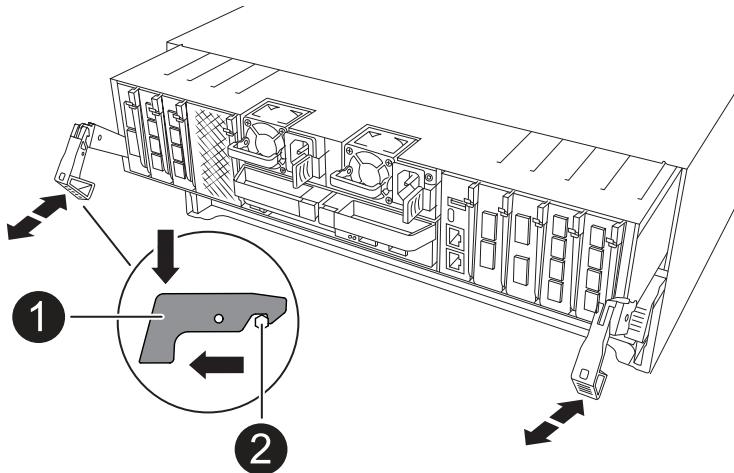
1	NVRAM 상태 LED
2	NVRAM 주의 LED

- NV LED가 꺼져 있는 경우 다음 단계로 이동합니다.
  - NV LED가 깜박이는 경우 깜박임이 멈출 때까지 기다립니다. 깜박임이 5분 이상 지속될 경우 기술 지원 부서에 문의하십시오.
5. 아직 접지되지 않은 경우 올바르게 접지하십시오.
6. 컨트롤러 모듈 전원 공급 장치(PSU)에서 컨트롤러 모듈 전원 공급 장치 케이블을 뽑습니다.



시스템에 DC 전원이 있는 경우 PSU에서 전원 블록을 분리합니다.

7. 컨트롤러 모듈에서 시스템 케이블과 SFP 및 QSFP 모듈(필요한 경우)을 뽑아 케이블이 연결된 위치를 추적합니다.  
케이블 관리 장치에 케이블을 남겨 두면 케이블 관리 장치를 다시 설치할 때 케이블이 정리됩니다.
8. 컨트롤러 모듈에서 케이블 관리 장치를 분리합니다.
9. 양쪽 잠금 래치를 아래로 누른 다음 두 래치를 동시에 아래로 돌립니다.
- 컨트롤러 모듈이 새시에서 약간 꺼냅니다.



1	잠금 래치
2	잠금 핀

10. 컨트롤러 모듈을 새시에서 밀어 꺼내고 평평하고 안정적인 표면에 놓습니다.

컨트롤러 모듈 하단을 새시 밖으로 밀어낼 때 지지하는지 확인합니다.

## 2단계: 전원 공급 장치를 이동합니다

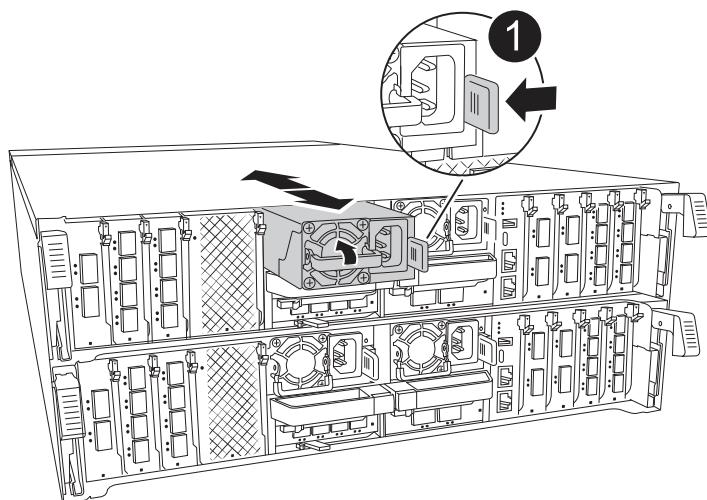
전원 공급 장치를 교체 컨트롤러로 이동합니다.

### 단계

- 잠금 탭을 누른 상태에서 컨트롤러 모듈에서 전원 공급 장치를 당겨 빼낼 수 있도록 캠 핸들을 돌립니다.



전원 공급 장치가 단락되었습니다. 컨트롤러 모듈에서 분리할 때 컨트롤 모듈이 갑자기 흔들리지 않고 다치지 않도록 항상 두 손을 사용하여 지지하십시오.



1	테라코타 PSU 잠금 탭
2	전원 공급 장치

2. 전원 공급 장치를 새 컨트롤러 모듈로 이동한 다음 설치합니다.
3. 양손으로 전원 공급 장치의 가장자리를 컨트롤러 모듈의 입구에 맞춘 다음 잠금 탭이 딸깍 소리가 나면서 제자리에 고정될 때까지 전원 공급 장치를 컨트롤러 모듈에 부드럽게 밀어 넣습니다.

전원 공급 장치는 내부 커넥터에만 제대로 연결되어 한 방향으로만 제자리에 고정됩니다.



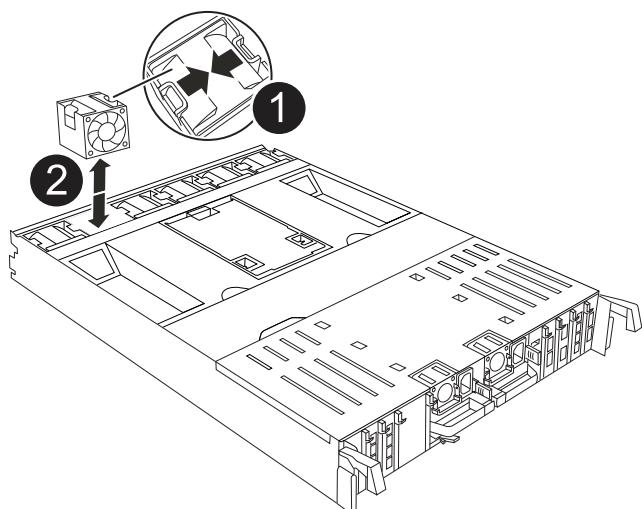
내부 커넥터의 손상을 방지하려면 전원 공급 장치를 시스템에 밀어 넣을 때 과도한 힘을 가하지 마십시오.

### 3단계: 팬을 이동합니다

팬 모듈을 교체용 컨트롤러 모듈로 이동합니다.

단계

1. 팬 모듈 측면에 있는 잠금 탭을 잡고 팬 모듈을 컨트롤러 모듈 밖으로 똑바로 들어 올려 팬 모듈을 분리합니다.



1	팬 잠금 탭
2	팬 모듈

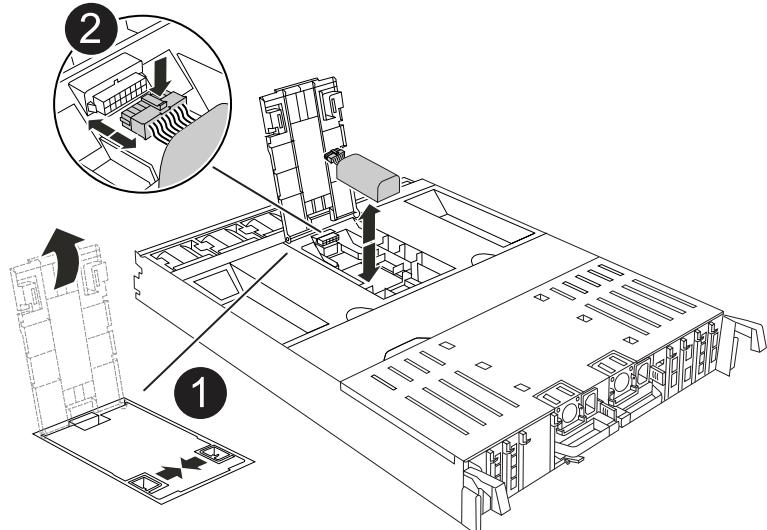
2. 팬 모듈을 교체용 컨트롤러 모듈로 옮긴 다음, 팬 모듈의 가장자리를 컨트롤러 모듈의 개구부에 맞추고 잠금 래치가 제자리에 딸깍 소리가 날 때까지 밀어 넣어 설치합니다.
3. 나머지 팬 모듈에 대해 이 단계를 반복합니다.

## 4단계: NV 배터리를 이동합니다

NV 배터리를 교체 컨트롤러 모듈로 이동합니다.

단계

- 컨트롤러 모듈 중간에 있는 에어 덕트 커버를 열고 NV 배터리를 찾습니다.



1	NV 배터리 에어 덕트
2	NV 배터리 팩 플러그

주의: 시스템을 중지하면 콘텐츠를 플래시 메모리로 디스테이징하는 동안 NV 모듈 LED가 깜박입니다.  
디스테이징이 완료되면 LED가 꺼집니다.

- 배터리를 들어 올려 배터리 플러그에 접근합니다.
- 배터리 플러그의 전면에 있는 클립을 눌러 소켓에서 플러그를 분리한 다음 소켓에서 배터리 케이블을 뽑습니다.
- 에어 덕트 및 컨트롤러 모듈에서 배터리를 들어 올립니다.
- 배터리 팩을 교체용 컨트롤러 모듈로 이동한 다음 교체용 컨트롤러 모듈에 설치합니다.
  - 교체용 컨트롤러 모듈에서 NV 배터리 공기 덕트를 엿니다.
  - 배터리 플러그를 소켓에 꽂고 플러그가 제자리에 잠겼는지 확인하십시오.
  - 배터리 팩을 슬롯에 삽입하고 배터리 팩을 단단히 눌러 제자리에 고정되었는지 확인합니다.
  - NV 배터리 에어 덕트를 닫으십시오.

## 5단계: 시스템 DIMM을 이동합니다

DIMM을 교체용 컨트롤러 모듈로 이동합니다.

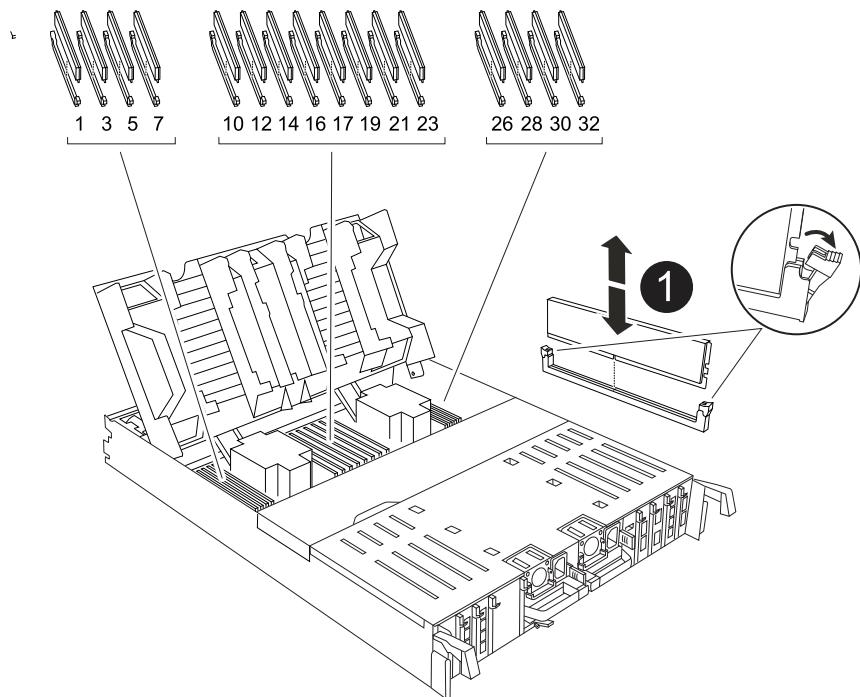
단계

- 컨트롤러 상단에 있는 컨트롤러 에어 덕트를 엿니다.

- a. 에어 덕트 끝의 오목한 부분에 손가락을 삽입합니다.
  - b. 에어 덕트를 들어 올려 최대한 위로 돌립니다.
2. 공기 덕트 상단에 있는 DIMM 맵을 사용하여 마더보드에서 시스템 DIMM을 찾습니다.

모델별 DIMM 위치는 다음 표에 나열되어 있습니다.

모델	DIMM 슬롯 위치
FAS70를 참조하십시오	3, 10, 19, 26
FAS90를 참조하십시오	3, 7, 10, 14, 19, 23, 26, 30



1

시스템 DIMM입니다

3. DIMM을 올바른 방향으로 교체 컨트롤러 모듈에 삽입할 수 있도록 소켓에 있는 DIMM의 방향을 기록해 두십시오.
4. DIMM의 양쪽에 있는 두 개의 DIMM 이젝터 탭을 천천히 밀어 슬롯에서 DIMM을 꺼낸 다음 슬롯에서 DIMM을 밀어 꺼냅니다.



DIMM 회로 보드의 구성 요소에 압력이 가해질 수 있으므로 DIMM의 가장자리를 조심스럽게 잡으십시오.

5. DIMM을 설치할 교체용 컨트롤러 모듈에서 슬롯을 찾습니다.
6. DIMM을 슬롯에 똑바로 삽입합니다.

DIMM은 슬롯에 단단히 장착되지만 쉽게 장착할 수 있습니다. 그렇지 않은 경우 DIMM을 슬롯에 재정렬하고 다시

삽입합니다.



DIMM이 균일하게 정렬되어 슬롯에 완전히 삽입되었는지 육안으로 검사합니다.

7. 이젝터 탭이 DIMM 끝 부분의 노치 위에 끼워질 때까지 DIMM의 상단 가장자리를 조심스럽게 단단히 누릅니다.
8. 나머지 DIMM에 대해 이 단계를 반복합니다.
9. 컨트롤러 공기 덕트를 닫습니다.

## 6단계: 입출력 모듈을 이동합니다

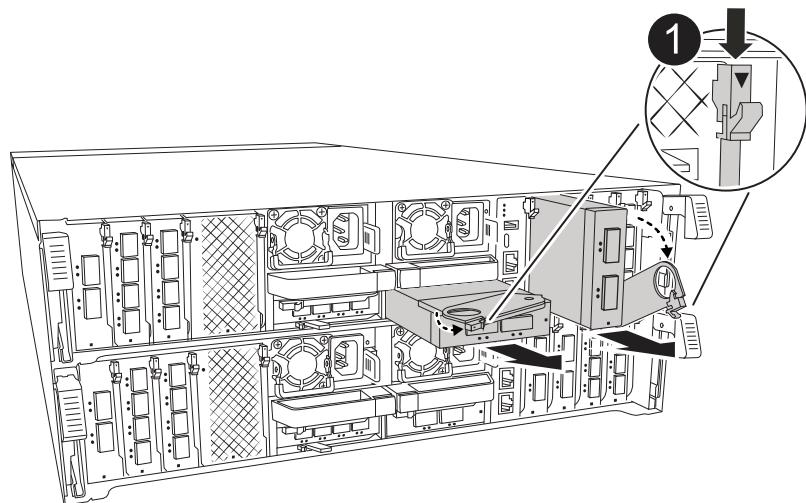
입출력 모듈을 교체용 컨트롤러 모듈로 이동합니다.

단계

1. 대상 I/O 모듈의 케이블을 뽑습니다.

케이블을 어디에 연결했는지 알 수 있도록 케이블에 레이블을 지정해야 합니다.

2. 케이블 관리 ARM 안쪽에 있는 단추를 당기고 아래로 돌려 케이블 관리 ARM를 아래로 돌립니다.



1

I/O 모듈 캠 레버

3. 컨트롤러 모듈에서 I/O 모듈을 분리합니다.

a. 대상 I/O 모듈 캠 래치 버튼을 누릅니다.

b. 캠 래치를 최대한 아래로 돌립니다. 수평 모듈의 경우 캠을 모듈에서 최대한 멀리 돌립니다.

c. 손가락을 캠 레버 입구에 넣고 모듈을 컨트롤러 모듈에서 당겨 모듈을 분리합니다.

입출력 모듈이 있던 슬롯을 추적해야 합니다.

d. I/O 캠 래치가 I/O 캠 핀과 맞물리기 시작할 때까지 I/O 모듈을 슬롯에 부드럽게 밀어 넣은 다음 I/O 캠 래치를 위로 끝까지 밀어 모듈을 제자리에 잠금니다.

4. 이 단계를 반복하여 슬롯 6 및 7에 있는 모듈을 제외한 나머지 입출력 모듈을 교체용 컨트롤러 모듈로 이동합니다.



슬롯 6 및 7에서 입출력 모듈을 이동하려면 이러한 입출력 모듈이 포함된 캐리어를 장애가 있는 컨트롤러 모듈에서 교체용 컨트롤러 모듈로 이동해야 합니다.

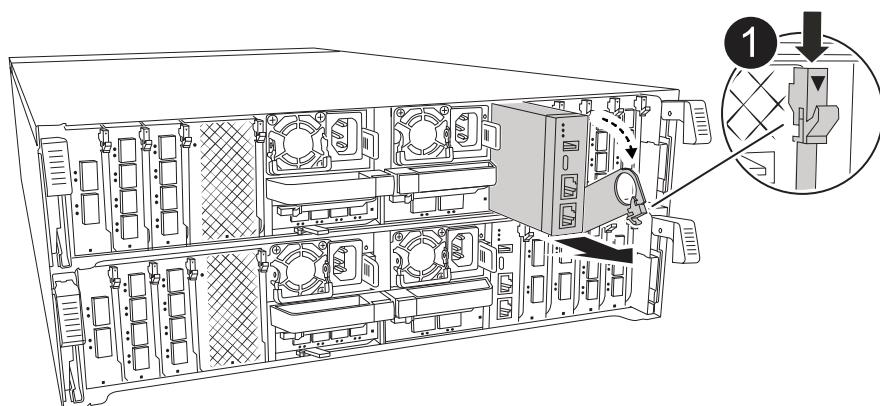
5. 슬롯 6 및 7에 있는 I/O 모듈이 포함된 캐리어를 교체용 컨트롤러 모듈로 이동합니다.
  - a. 캐리어 핸들의 맨 오른쪽 손잡이에 있는 버튼을 누릅니다. ... 손상된 컨트롤러 모듈에서 캐리어를 밀어 꺼냅니다. 손상된 컨트롤러 모듈과 같은 위치에 있는 교체용 컨트롤러 모듈에 캐리어를 삽입합니다.
  - b. 캐리어가 제자리에 잠길 때까지 캐리어를 교체용 컨트롤러 모듈 안으로 부드럽게 밀어 넣습니다.

## 7단계: 시스템 관리 모듈을 이동합니다

시스템 관리 모듈을 교체용 컨트롤러 모듈로 이동합니다.

단계

1. 손상된 컨트롤러 모듈에서 시스템 관리 모듈을 분리합니다.



1

시스템 관리 모듈 캠 래치

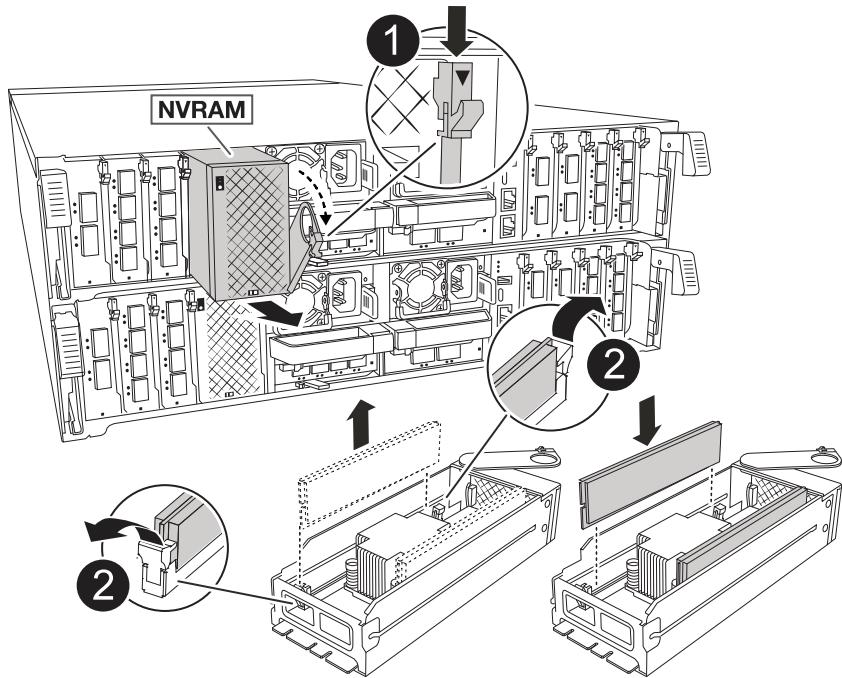
- a. 시스템 관리 캠 버튼을 누릅니다.
  - b. 캠 레버를 완전히 아래로 돌립니다.
  - c. 손가락을 캠 레버에 대고 모듈을 똑바로 당겨 시스템에서 빼냅니다.
2. 시스템 관리 모듈을 장애가 있는 컨트롤러 모듈의 슬롯과 동일한 슬롯에 있는 교체 컨트롤러 모듈에 설치합니다.
    - a. 시스템 관리 모듈의 가장자리를 시스템 입구에 맞추고 컨트롤러 모듈에 부드럽게 밀어 넣습니다.
    - b. 캠 래치가 I/O 캠 핀과 맞물리기 시작할 때까지 모듈을 슬롯에 부드럽게 밀어 넣은 다음 캠 래치를 위로 끝까지 돌려 모듈을 제자리에 잠금니다.

## 8단계: NVRAM 모듈을 이동합니다

NVRAM 모듈을 교체용 컨트롤러 모듈로 이동합니다.

단계

1. 손상된 컨트롤러 모듈에서 NVRAM 모듈을 분리합니다.



1	캡 잠금 버튼
2	DIMM 잠금 탭

a. 캠 래치 버튼을 누릅니다.

캠 버튼이 쇄시에서 멀어져 있습니다.

b. 캠 래치를 끝까지 돌립니다.

c. 캠 레버 입구에 손가락을 넣고 엔클로저 밖으로 모듈을 당겨 엔클로저에서 NVRAM 모듈을 분리합니다.

2. NVRAM 모듈을 교체용 컨트롤러 모듈의 슬롯 4/5에 설치합니다.

a. 모듈을 슬롯 4/5의 쇄시 입구 가장자리에 맞춥니다.

b. 모듈을 조심스럽게 슬롯에 완전히 밀어 넣은 다음 캠 래치를 위로 끝까지 밀어 모듈을 제자리에 잡습니다.

## 9단계: 컨트롤러 모듈을 설치합니다

컨트롤러 모듈을 다시 설치하고 재부팅합니다.

단계

1. 공기 덕트를 끝까지 돌려 완전히 닫혔는지 확인합니다.

컨트롤러 모듈 판금과 수평을 이루어야 합니다.

2. 컨트롤러 모듈의 끝을 쇄시의 입구에 맞춘 다음 컨트롤러 모듈을 반쯤 조심스럽게 시스템에 밀어 넣습니다.



지시가 있을 때까지 컨트롤러 모듈을 쇄시에 완전히 삽입하지 마십시오.

3. 케이블 관리 ARM를 분리한 경우 다시 설치하되 교체 컨트롤러에 케이블을 다시 연결하지 마십시오.
4. 콘솔 케이블을 교체 컨트롤러 모듈의 콘솔 포트에 꽂은 다음 재부팅할 때 콘솔 메시지가 수신되도록 랩톱에 다시 연결합니다.
5. 컨트롤러 모듈 재설치를 완료합니다.
  - a. 컨트롤러 모듈이 중앙판과 만나 완전히 장착될 때까지 새시 안으로 단단히 밀어 넣습니다.

컨트롤러 모듈이 완전히 장착되면 잠금 래치가 상승합니다.



커넥터가 손상되지 않도록 컨트롤러 모듈을 새시에 밀어 넣을 때 과도한 힘을 가하지 마십시오.

- b. 잠금 래치를 위쪽으로 돌려 잠금 위치에 놓습니다.
- c. 전원 공급 장치를 연결하세요. 전원이 복구되는 즉시 컨트롤러가 LOADER 프롬프트로 부팅됩니다.
6. Loader 프롬프트에서 를 show date 입력하여 교체 컨트롤러의 날짜와 시간을 표시합니다. 날짜 및 시간은 GMT입니다.



표시되는 시간은 항상 GMT가 아닌 현지 시간이며 24시간 모드로 표시됩니다.

7. 명령을 사용하여 현재 시간을 GMT로 set time hh:mm:ss 설정합니다. 파트너 노드에서 'date-u' 명령을 사용하여 현재 GMT를 가져올 수 있습니다.
8. 필요에 따라 스토리지 시스템을 재구성합니다.

트랜시버(QSFP 또는 SFP)를 제거한 경우 광섬유 케이블을 사용하는 경우 트랜시버를 다시 설치해야 합니다.

9. 전원 코드를 전원 공급 장치에 연결합니다.



DC 전원 공급 장치가 있는 경우 컨트롤러 모듈이 새시에 완전히 장착된 후 전원 공급 장치에 전원 블록을 다시 연결합니다.

#### 다음 단계

손상된 AFF C80 컨트롤러를 교체한 후에는 다음을 수행해야 합니다. ["시스템 구성을 복원합니다"](#).

## 시스템 구성 - **AFF C80**을 복원하고 확인합니다

컨트롤러의 HA 구성이 활성 상태이고 AFF C80 스토리지 시스템에서 올바르게 작동하는지 확인하고 시스템 어댑터에 디스크의 모든 경로가 표시되는지 확인합니다.

시스템을 서비스에 복귀하기 전에 HA 구성 설정과 디스크 목록을 확인하세요.

#### 단계

1. 유지보수 모드로 부팅:

```
boot_ontap maint
```

2. \_부팅 계속?\_이 표시되면 를 입력합니다 y.

시스템 ID mismatch\_warning 메시지가 표시되면 를 입력합니다 y.

3. `sysconfig -v` 표시 내용을 입력하고 캡처합니다.



\_Personality mismatch\_ 가 표시되면 고객 지원에 문의하십시오.

4. `sysconfig -v` 출력에서 어댑터 카드 정보를 교체용 컨트롤러의 카드 및 위치와 비교합니다.

5. 모든 구성요소가 동일한 상태를 표시하는지 확인합니다. HA

```
ha-config show
```

HA 상태는 모든 구성 요소에 대해 동일해야 합니다.

6. 컨트롤러 모듈의 표시된 시스템 상태가 시스템 구성과 일치하지 않으면 다음을 설정하십시오. HA 컨트롤러 모듈의 상태:

```
ha-config modify controller ha
```

HA 상태 값은 다음 중 하나가 될 수 있습니다.

- ha
- mcc (지원되지 않음)
- mccip (ASA 시스템에서는 지원되지 않음)
- non-ha (지원되지 않음)

7. 설정이 변경되었는지 확인합니다.

```
ha-config show
```

8. 어댑터가 모든 디스크에 대한 경로를 나열하는지 확인하세요. storage show disk -p

문제가 있는 경우 케이블을 확인하고 케이블을 다시 장착합니다.

9. 유지보수 모드를 종료합니다

다음 단계

AFF C80 시스템의 시스템 구성을 복원하고 확인한 후에는 다음을 수행해야 "컨트롤러를 반납합니다"합니다.

## 컨트롤러 - AFF C80를 돌려줍니다

AFF C80 시스템이 정상 작동을 재개할 수 있도록 스토리지 리소스의 제어를 교체 컨트롤러로 되돌립니다. 반환 절차는 시스템에서 사용하는 암호화 유형(암호화 안 함 또는 Onboard Key Manager(OKM) 암호화)에 따라 다릅니다.

## 암호화 없음

손상된 컨트롤러를 다시 보관하여 정상 작동으로 되돌립니다.

### 단계

1. Loader 프롬프트에서 를 입력합니다 `boot_ontap`.
2. 콘솔 메시지가 중지되면 `<enter>` 키를 누릅니다.
  - `_login_prompt`가 표시되면 이 섹션 끝에 있는 다음 단계로 이동합니다.
  - `_waiting for Giveback_`이 표시되면 `<enter>` 키를 누르고 파트너 노드에 로그인한 후 이 섹션 끝에 있는 다음 단계로 이동합니다.
3. 손상된 컨트롤러를 다시 설치하여 정상 작동으로 되돌립니다. `storage failover giveback -ofnode impaired_node_name`
4. 자동 반환이 비활성화되어 있는 경우, 다시 활성화합니다. `storage failover modify -node local -auto-giveback true`
5. AutoSupport가 활성화된 경우 자동 케이스 생성을 복원/억제 해제: `system node autosupport invoke -node * -type all -message MAINT=END`

## 온보드 암호화(OKM)

온보드 암호화를 재설정하고 컨트롤러를 정상 작동 상태로 되돌립니다.

### 단계

1. Loader 프롬프트에서 를 입력합니다 `boot_ontap maint`.
2. Loader 프롬프트에서 ONTAP 메뉴로 부팅하고 `boot_ontap menu` 옵션 10을 선택합니다.
3. OKM 암호를 입력합니다.



암호를 묻는 메시지가 두 번 표시됩니다.

4. 메시지가 나타나면 백업 키 데이터를 입력합니다.
5. 부팅 메뉴에서 일반 부팅에 대한 옵션을 입력합니다 1.
6. `when_waiting for Giveback_`이 표시되면 `<enter>` 키를 누릅니다.
7. 콘솔 케이블을 파트너 노드로 이동하고 로 `admin`로그인합니다.
8. CFO 애그리게이트(루트 애그리게이트)만 반환합니다. `storage failover giveback -fromnode local -only-cfo-aggregates true`
  - 오류가 발생하면 예 문의하십시오 "[NetApp 지원](#)".
9. 반환 보고서가 완료된 후 5분 동안 기다린 다음 폐일오버 상태와 반환 상태를 확인합니다 `storage failover show`. 및 `storage failover show-giveback`.
10. 동기화 및 키 상태 확인:
  - a. 콘솔 케이블을 다시 교체용 컨트롤러로 이동합니다.
  - b. 누락된 키 동기화: `security key-manager onboard sync`



클러스터에 대한 OKM의 클러스터 전체 암호를 묻는 메시지가 표시됩니다.

c. 키의 상태를 확인합니다. `security key-manager key query -restored false`

제대로 동기화되면 출력에 결과가 표시되지 않습니다.

출력에 결과(시스템의 내부 키 테이블에 없는 키의 키 ID)가 표시되면 예 문의하십시오 "[NetApp 지원](#)".

11. 손상된 컨트롤러를 다시 설치하여 정상 작동으로 되돌립니다. `storage failover giveback -ofnode impaired_node_name`
12. 자동 반환이 비활성화되어 있는 경우, 다시 활성화합니다. `storage failover modify -node local -auto-giveback true`
13. AutoSupport가 활성화된 경우 자동 케이스 생성을 복원/억제 해제: `system node autosupport invoke -node * -type all -message MAINT=END`

#### 다음 단계

스토리지 리소스의 소유권을 교체 컨트롤러로 다시 이전한 후에는 절차를 수행해야 "[컨트롤러 교체를 완료합니다](#)" 합니다.

## 전체 컨트롤러 교체 - AFF C80

AFF C80 시스템의 컨트롤러 교체를 완료하려면 먼저 NetApp 스토리지 암호화 구성을 복원하십시오(필요한 경우). 그런 다음 논리 인터페이스(LIF)가 홈 포트에 보고하는지 확인하고 클러스터 상태 점검을 수행합니다. 마지막으로, 문제가 발생한 부분을 NetApp으로 반환하십시오.

### 1단계: LIF 확인 및 클러스터 상태 확인

교체 노드를 서비스로 반환하기 전에 논리 인터페이스가 홈 포트에 있는지 확인하고 클러스터 상태를 확인한 다음 자동 반환을 재설정합니다.

#### 단계

1. 논리적 인터페이스가 홈 서버와 포트에 보고하는지 확인하세요.

```
network interface show -is-home false
```

논리적 인터페이스가 거짓으로 나열된 경우 해당 인터페이스를 홈 포트로 되돌립니다.

```
network interface revert -vserver * -lif *
```

2. 클러스터의 상태를 확인하세요. 를 참조하십시오 "[ONTAP에서 스크립트를 사용하여 클러스터 상태 점검을 수행하는 방법](#)" KB 문서.

3. 자동 반환이 비활성화된 경우 다시 활성화하십시오.

```
storage failover modify -node local -auto-giveback true
```

## 2단계: 장애가 발생한 부품을 NetApp로 되돌립니다

카트와 함께 제공된 RMA 지침에 설명된 대로 오류가 발생한 부품을 NetApp에 반환합니다. "[부품 반환 및 교체](#)"자세한 내용은 페이지를 참조하십시오.

## 저작권 정보

Copyright © 2026 NetApp, Inc. All Rights Reserved. 미국에서 인쇄됨 본 문서의 어떠한 부분도 저작권 소유자의 사전 서면 승인 없이는 어떠한 형식이나 수단(복사, 녹음, 녹화 또는 전자 검색 시스템에 저장하는 것을 비롯한 그레픽, 전자적 또는 기계적 방법)으로도 복제될 수 없습니다.

NetApp이 저작권을 가진 자료에 있는 소프트웨어에는 아래의 라이센스와 고지사항이 적용됩니다.

본 소프트웨어는 NetApp에 의해 '있는 그대로' 제공되며 상품성 및 특정 목적에의 적합성에 대한 명시적 또는 묵시적 보증을 포함하여(이에 제한되지 않음) 어떠한 보증도 하지 않습니다. NetApp은 대체품 또는 대체 서비스의 조달, 사용 불능, 데이터 손실, 이익 손실, 영업 중단을 포함하여(이에 국한되지 않음), 이 소프트웨어의 사용으로 인해 발생하는 모든 직접 및 간접 손해, 우발적 손해, 특별 손해, 징벌적 손해, 결과적 손해의 발생에 대하여 그 발생 이유, 책임론, 계약 여부, 엄격한 책임, 불법 행위(과실 또는 그렇지 않은 경우)와 관계없이 어떠한 책임도 지지 않으며, 이와 같은 손실의 발생 가능성이 통지되었다 하더라도 마찬가지입니다.

NetApp은 본 문서에 설명된 제품을 언제든지 예고 없이 변경할 권리를 보유합니다. NetApp은 NetApp의 명시적인 서면 동의를 받은 경우를 제외하고 본 문서에 설명된 제품을 사용하여 발생하는 어떠한 문제에도 책임을 지지 않습니다. 본 제품의 사용 또는 구매의 경우 NetApp에서는 어떠한 특허권, 상표권 또는 기타 지적 재산권이 적용되는 라이센스도 제공하지 않습니다.

본 설명서에 설명된 제품은 하나 이상의 미국 특허, 해외 특허 또는 출원 중인 특허로 보호됩니다.

제한적 권리 표시: 정부에 의한 사용, 복제 또는 공개에는 DFARS 252.227-7013(2014년 2월) 및 FAR 52.227-19(2007년 12월)의 기술 데이터-비상업적 품목에 대한 권리(Rights in Technical Data -Noncommercial Items) 조항의 하위 조항 (b)(3)에 설명된 제한사항이 적용됩니다.

여기에 포함된 데이터는 상업용 제품 및/또는 상업용 서비스(FAR 2.101에 정의)에 해당하며 NetApp, Inc.의 독점 자산입니다. 본 계약에 따라 제공되는 모든 NetApp 기술 데이터 및 컴퓨터 소프트웨어는 본질적으로 상업용이며 개인 비용만으로 개발되었습니다. 미국 정부는 데이터가 제공된 미국 계약과 관련하여 해당 계약을 지원하는 데에만 데이터에 대한 전 세계적으로 비독점적이고 양도할 수 있으며 재사용이 불가능하며 취소 불가능한 라이센스를 제한적으로 가집니다. 여기에 제공된 경우를 제외하고 NetApp, Inc.의 사전 서면 승인 없이는 이 데이터를 사용, 공개, 재생산, 수정, 수행 또는 표시할 수 없습니다. 미국 국방부에 대한 정부 라이센스는 DFARS 조항 252.227-7015(b)(2014년 2월)에 명시된 권한으로 제한됩니다.

## 상표 정보

NETAPP, NETAPP 로고 및 <http://www.netapp.com/TM>에 나열된 마크는 NetApp, Inc.의 상표입니다. 기타 회사 및 제품 이름은 해당 소유자의 상표일 수 있습니다.