



Linux 노드를 교체합니다

StorageGRID

NetApp
November 04, 2025

목차

Linux 노드를 교체합니다	1
Linux 노드를 교체합니다	1
새 Linux 호스트를 배포합니다	1
그리드 노드를 호스트에 복구합니다	2
그리드 노드 복원 및 검증	2
StorageGRID 호스트 서비스를 시작합니다	5
정상적으로 시작하지 못한 노드를 복구합니다	6
다음 단계: 필요한 경우 추가 복구 단계를 수행합니다	6
수정 조치 및 다음 단계	7

Linux 노드를 교체합니다

Linux 노드를 교체합니다

장애가 발생하여 하나 이상의 새로운 물리적 또는 가상 호스트를 구축해야 하거나 기존 호스트에 Linux를 재설치해야 하는 경우 그리드 노드를 복구하기 전에 대체 호스트를 배포하고 구성하십시오. 이 절차는 모든 유형의 그리드 노드에 대한 그리드 노드 복구 프로세스의 한 단계입니다.

"Linux"는 Red Hat® Enterprise Linux®, Ubuntu® 또는 Debian® 배포를 의미합니다. 지원되는 버전 목록은 를 참조하십시오 "[NetApp 상호 운용성 매트릭스 툴\(IMT\)](#)".

이 절차는 소프트웨어 기반 스토리지 노드, 운영 또는 비운영 관리 노드, 게이트웨이 노드 또는 아카이브 노드 복구 프로세스의 한 단계로만 수행됩니다. 복구 중인 그리드 노드의 유형에 관계없이 단계가 동일합니다.

물리적 또는 가상 Linux 호스트에서 둘 이상의 그리드 노드가 호스팅되는 경우, 순서에 관계없이 그리드 노드를 복구할 수 있습니다. 그러나 운영 관리자 노드가 있는 경우 먼저 복구하면 다른 그리드 노드의 복구가 운영 관리자 노드에 연락하여 복구를 등록하려고 할 때 지연되는 것을 방지할 수 있습니다.

새 Linux 호스트를 배포합니다

몇 가지 예외가 있을 경우 초기 설치 프로세스 중에 했던 것처럼 새 호스트를 준비합니다.

물리적 또는 가상 Linux 호스트를 새로 배포하거나 다시 설치하려면 Linux 운영 체제에 대한 StorageGRID 설치 지침에 따라 호스트를 준비하는 절차를 따르십시오.

- "[Linux 설치\(Red Hat Enterprise Linux\)](#)"
- "[Linux\(Ubuntu 또는 Debian\) 설치](#)"

이 절차에는 다음 작업을 수행하는 단계가 포함됩니다.

1. Linux를 설치합니다.
2. 호스트 네트워크를 구성합니다.
3. 호스트 스토리지를 구성합니다.
4. 컨테이너 엔진을 장착하십시오.
5. StorageGRID 호스트 서비스를 설치합니다.



설치 지침에서 "StorageGRID 호스트 서비스 설치" 작업을 완료한 후 중지합니다. "그리드 노드 배포" 작업을 시작하지 마십시오.

이 단계를 수행할 때 다음 중요 지침을 참고하십시오.

- 원래 호스트에서 사용한 것과 동일한 호스트 인터페이스 이름을 사용해야 합니다.
- 공유 스토리지를 사용하여 StorageGRID 노드를 지원하거나 의 일부 또는 전체 드라이브 또는 SSD를 장애가 발생한 노드에서 교체 노드로 이동한 경우 원래 호스트에 있던 것과 동일한 스토리지 매핑을 다시 설정해야 합니다.

예를 들어 에서 WWID 및 별칭을 사용한 경우 /etc/multipath.conf 설치 지침에서 권장하는 대로 에서 동일한 별칭/WWID 쌍을 사용해야 합니다 /etc/multipath.conf 교체 호스트에서

- StorageGRID 노드가 NetApp ONTAP 시스템에서 할당된 스토리지를 사용하는 경우 볼륨에 FabricPool 계층화 정책이 활성화되어 있지 않은지 확인합니다. StorageGRID 노드와 함께 사용되는 볼륨에 대해 FabricPool 계층화를 사용하지 않도록 설정하면 문제 해결과 스토리지 작업이 간소화됩니다.



FabricPool를 사용하여 StorageGRID 관련 데이터를 StorageGRID 자체로 계층화하지 마십시오. StorageGRID 데이터를 StorageGRID로 다시 계층화하면 문제 해결과 운영 복잡성이 늘어납니다.

그리드 노드를 호스트에 복구합니다

장애가 발생한 그리드 노드를 새 Linux 호스트로 복원하려면 다음 단계를 수행하여 노드 구성 파일을 복원합니다.

1. **노드를 복원 및 확인합니다** 노드 구성 파일을 복구합니다. 새 설치의 경우 호스트에 설치할 각 그리드 노드에 대한 노드 구성 파일을 만듭니다. 그리드 노드를 대체 호스트로 복원할 때 장애가 발생한 모든 그리드 노드에 대한 노드 구성 파일을 복구하거나 교체합니다.
2. **StorageGRID 호스트 서비스를 시작합니다.**
3. 필요에 따라 **시작하지 못한 노드를 복구합니다.**

이전 호스트에서 보존한 블록 스토리지 볼륨이 있는 경우 추가 복구 절차를 수행해야 할 수 있습니다. 이 섹션의 명령을 사용하면 필요한 추가 절차를 결정할 수 있습니다.

그리드 노드 복원 및 검증

장애가 발생한 그리드 노드에 대해 그리드 구성 파일을 복원한 다음 그리드 구성 파일의 유효성을 검사하고 오류를 해결해야 합니다.

이 작업에 대해

호스트에 있어야 하는 모든 그리드 노드를 가져올 수 있습니다(있는 경우) /var/local 이전 호스트에 장애가 발생하여 볼륨이 손실되지 않았습니다. 예를 들면, 입니다 /var/local Linux 운영 체제의 StorageGRID 설치 지침에 설명된 대로 StorageGRID 시스템 데이터 볼륨에 공유 스토리지를 사용한 경우에도 볼륨이 존재할 수 있습니다. 노드를 가져오면 해당 노드 구성 파일이 호스트에 복구됩니다.

누락된 노드를 가져올 수 없는 경우 그리드 구성 파일을 다시 생성해야 합니다.

그런 다음 그리드 구성 파일을 확인하고 StorageGRID를 다시 시작하기 전에 발생할 수 있는 네트워킹 또는 스토리지 문제를 해결해야 합니다. 노드에 대한 구성 파일을 다시 생성할 때 복구 중인 노드에 사용된 교체 노드에 대해 동일한 이름을 사용해야 합니다.

의 위치에 대한 자세한 내용은 설치 지침을 참조하십시오 /var/local 노드의 볼륨.

- ["Red Hat Enterprise Linux에 StorageGRID를 설치합니다"](#)
- ["Ubuntu 또는 Debian에 StorageGRID를 설치합니다"](#)

단계

1. 복구된 호스트의 명령줄에 현재 구성된 모든 StorageGRID 노드를 나열합니다.sudo storagegrid node

list

그리드 노드가 구성되어 있지 않으면 출력이 없습니다. 일부 그리드 노드가 구성된 경우 다음과 같은 형식으로 출력이 예상됩니다.

Name	Metadata-Volume
dc1-adm1	/dev/mapper/sgws-adm1-var-local
dc1-gw1	/dev/mapper/sgws-gw1-var-local
dc1-sn1	/dev/mapper/sgws-sn1-var-local
dc1-arcl	/dev/mapper/sgws-arcl-var-local

호스트에 구성해야 하는 일부 또는 모든 그리드 노드가 나열되지 않은 경우 누락된 그리드 노드를 복원해야 합니다.

2. 가 있는 그리드 노드를 가져옵니다 /var/local 볼륨:

- a. 가져올 각 노드에 대해 다음 명령을 실행합니다. `sudo storagegrid node import node-var-local-volume-path`

를 클릭합니다 storagegrid node import 명령이 마지막으로 실행된 호스트에서 타겟 노드가 완전히 종료된 경우에만 성공합니다. 그렇지 않으면 다음과 유사한 오류가 발생합니다.

This node (*node-name*) appears to be owned by another host (UUID *host-uuid*).

Use the `--force` flag if you are sure import is safe.

- a. 다른 호스트가 소유하는 노드에 대한 오류가 표시되는 경우 로 명령을 다시 실행합니다 `--force` 가져오기를 완료하는 플래그: `sudo storagegrid --force node import node-var-local-volume-path`



와 함께 가져온 모든 노드 `--force` 플래그는 에 설명된 대로 그리드에 다시 참가하기 전에 추가 복구 단계가 필요합니다 "다음 단계: 필요한 경우 추가 복구 단계를 수행합니다".

3. 가 없는 그리드 노드의 경우 /var/local 볼륨을 생성한 후 노드의 구성 파일을 다시 생성하여 호스트에 복구합니다. 자세한 내용은 다음을 참조하십시오.

- "Red Hat Enterprise Linux용 노드 구성 파일을 생성합니다"
- "Ubuntu 또는 Debian용 노드 구성 파일을 만듭니다"



노드에 대한 구성 파일을 다시 생성할 때 복구 중인 노드에 사용된 교체 노드에 대해 동일한 이름을 사용해야 합니다. Linux 배포의 경우 구성 파일 이름에 노드 이름이 포함되어 있는지 확인합니다. 가능하면 동일한 네트워크 인터페이스, 블록 장치 매핑 및 IP 주소를 사용해야 합니다. 이러한 관행은 복구 중에 노드로 복사해야 하는 데이터 양을 최소화하여 복구 속도가 크게 향상되도록 합니다(경우에 따라 몇 주가 아닌 몇 분).



새 블록 디바이스(StorageGRID 노드에서 이전에 사용하지 않았던 디바이스)를 로 시작하는 구성 변수의 값으로 사용하는 경우 `BLOCK_DEVICE_` 노드에 대한 구성 파일을 다시 생성할 때 의 지침을 따릅니다 **누락된 블록 장치 오류를 수정합니다**.

4. 복구된 호스트에서 다음 명령을 실행하여 모든 StorageGRID 노드를 나열합니다.

```
sudo storagegrid node list
```

5. StorageGRID 노드 목록 출력에 이름이 표시된 각 그리드 노드에 대한 노드 구성 파일의 유효성을 검사합니다.

```
sudo storagegrid node validate node-name
```

StorageGRID 호스트 서비스를 시작하기 전에 오류 또는 경고를 해결해야 합니다. 다음 섹션에서는 복구 중에 특별한 의미가 있을 수 있는 오류에 대해 자세히 설명합니다.

누락된 네트워크 인터페이스 오류를 수정합니다

호스트 네트워크가 올바르게 구성되지 않았거나 이름의 철자가 틀린 경우 StorageGRID가 에 지정된 매핑을 확인할 때 오류가 발생합니다 `/etc/storagegrid/nodes/node-name.conf` 파일.

이 패턴과 일치하는 오류 또는 경고가 나타날 수 있습니다.

```
Checking configuration file /etc/storagegrid/nodes/<node-name>.conf for
node <node-name>...
ERROR: <node-name>: GRID_NETWORK_TARGET = <host-interface-name>
      <node-name>: Interface <host-interface-name>' does not exist
```

그리드 네트워크, 관리 네트워크 또는 클라이언트 네트워크에 대한 오류가 보고될 수 있습니다. 이 오류는 를 의미합니다 `/etc/storagegrid/nodes/node-name.conf` 파일은 표시된 StorageGRID 네트워크를 라는 호스트 인터페이스에 매핑합니다 `host-interface-name` 하지만 현재 호스트에는 이 이름의 인터페이스가 없습니다.

이 오류가 발생하면 의 단계를 완료했는지 확인합니다 ["새 Linux 호스트를 배포합니다"](#). 원래 호스트에서 사용된 모든 호스트 인터페이스에 동일한 이름을 사용합니다.

노드 구성 파일과 일치하도록 호스트 인터페이스의 이름을 지정할 수 없는 경우 노드 구성 파일을 편집하고 `GRID_NETWORK_TARGET`, `ADMIN_NETWORK_TARGET` 또는 `CLIENT_NETWORK_TARGET`의 값을 변경하여 기존 호스트 인터페이스와 일치시킬 수 있습니다.

호스트 인터페이스가 적절한 물리적 네트워크 포트 또는 VLAN에 대한 액세스를 제공하고 인터페이스가 Bond 또는 Bridge 장치를 직접 참조하지 않는지 확인합니다. 호스트의 연결 디바이스 위에 VLAN(또는 기타 가상 인터페이스)을 구성하거나 브리지 및 가상 이더넷(veth) 쌍을 사용해야 합니다.

누락된 블록 장치 오류를 수정합니다

시스템은 복구된 각 노드가 유효한 블록 디바이스 특수 파일 또는 블록 디바이스 특수 파일에 대한 유효한 소프트링크에 매핑되는지 확인합니다. StorageGRID가 에서 잘못된 매핑을 발견한 경우 `/etc/storagegrid/nodes/node-name.conf` 파일, 누락된 블록 장치 오류가 표시됩니다.

이 패턴과 일치하는 오류가 발생하는 경우:

```
Checking configuration file /etc/storagegrid/nodes/<node-name>.conf for
node <node-name>...
ERROR: <node-name>: BLOCK_DEVICE_PURPOSE = <path-name>
       <node-name>: <path-name> does not exist
```

그것은 을 의미합니다 `/etc/storagegrid/nodes/node-name.conf` 에 대해 `_node-name_` 에서 사용하는 블록 디바이스를 매핑합니다 `PURPOSE` Linux 파일 시스템에서 지정된 경로 이름으로 지정되지만 해당 위치에 유효한 블록 디바이스 특수 파일 또는 블록 디바이스 특수 파일에 대한 소프트링크가 없습니다.

의 단계를 완료했는지 확인합니다 "새 Linux 호스트를 배포합니다". 원래 호스트에서 사용된 것과 동일한 영구 디바이스 이름을 모든 블록 디바이스에 사용합니다.

누락된 블록 디바이스 특수 파일을 복구하거나 다시 생성할 수 없는 경우 적절한 크기 및 스토리지 범주의 새 블록 디바이스를 할당하고 노드 구성 파일을 편집하여 의 값을 변경할 수 있습니다 `BLOCK_DEVICE_PURPOSE` 새 블록 장치 특수 파일을 가리킵니다.

Linux 운영 체제의 표를 사용하여 적절한 크기 및 스토리지 범주를 확인합니다.

- "Red Hat Enterprise Linux의 스토리지 및 성능 요구 사항"
- "Ubuntu 또는 Debian에 대한 스토리지 및 성능 요구 사항"

블록 디바이스 교체를 진행하기 전에 호스트 스토리지 구성에 대한 권장 사항을 검토하십시오.

- "Red Hat Enterprise Linux용 호스트 스토리지를 구성합니다"
- "Ubuntu 또는 Debian용 호스트 스토리지를 구성합니다"



로 시작하는 구성 파일 변수에 대해 새 블록 스토리지 디바이스를 제공해야 하는 경우 `BLOCK_DEVICE` 장애가 발생한 호스트에서 원래 블록 디바이스가 손실되었기 때문에 추가 복구 절차를 시도하기 전에 새 블록 디바이스의 형식이 지정되지 않았는지 확인하십시오. 공유 스토리지를 사용 중이고 새 볼륨을 생성한 경우 새 블록 디바이스의 포맷이 해제됩니다. 확실하지 않은 경우 새 블록 스토리지 디바이스 특수 파일에 대해 다음 명령을 실행합니다.



새 블록 스토리지 디바이스에 대해서만 다음 명령을 실행합니다. 블록 스토리지에 복구 중인 노드에 대한 유효한 데이터가 계속 포함되어 있다고 생각되면 이 명령을 실행하지 마십시오. 디바이스의 데이터가 모두 손실됩니다.

```
sudo dd if=/dev/zero of=/dev/mapper/my-block-device-name bs=1G count=1
```

StorageGRID 호스트 서비스를 시작합니다

StorageGRID 노드를 시작하고 호스트를 재부팅한 후 다시 시작하려면 StorageGRID 호스트 서비스를 설정하고 시작해야 합니다.

단계

1. 각 호스트에서 다음 명령을 실행합니다.

```
sudo systemctl enable storagegrid
sudo systemctl start storagegrid
```

2. 다음 명령을 실행하여 구축이 진행되고 있는지 확인합니다.

```
sudo storagegrid node status node-name
```

3. 노드가 "not running" 또는 "stopped" 상태를 반환하는 경우 다음 명령을 실행합니다.

```
sudo storagegrid node start node-name
```

4. 이전에 StorageGRID 호스트 서비스를 설정 및 시작한 경우(또는 서비스가 활성화 및 시작되었는지 확실하지 않은 경우) 다음 명령을 실행합니다.

```
sudo systemctl reload-or-restart storagegrid
```

정상적으로 시작하지 못한 노드를 복구합니다

StorageGRID 노드가 그리드에 정상적으로 다시 연결되지 않고 복구 가능으로 표시되지 않으면 손상된 것일 수 있습니다. 노드를 복구 모드로 강제 전환할 수 있습니다.

단계

1. 노드의 네트워크 구성이 올바른지 확인합니다.

잘못된 네트워크 인터페이스 매핑이나 잘못된 그리드 네트워크 IP 주소 또는 게이트웨이로 인해 노드가 그리드에 다시 연결되지 않았을 수 있습니다.

2. 네트워크 구성이 올바른 경우 를 실행합니다 `force-recovery` 명령:

```
sudo storagegrid node force-recovery node-name
```

3. 노드에 대해 추가 복구 단계를 수행합니다. 을 참조하십시오 ["다음 단계: 필요한 경우 추가 복구 단계를 수행합니다"](#).

다음 단계: 필요한 경우 추가 복구 단계를 수행합니다

교체 호스트에서 StorageGRID 노드를 실행하기 위해 수행한 작업에 따라 각 노드에 대해 추가 복구 단계를 수행해야 할 수도 있습니다.

노드 복구는 Linux 호스트를 교체하거나 장애가 발생한 그리드 노드를 새 호스트로 복구하는 동안 수정 조치를 취할 필요가 없는 경우에 완료됩니다.

수정 조치 및 다음 단계

노드 교체 중에 다음 수정 조치 중 하나를 수행해야 할 수 있습니다.

- 을 사용해야 했습니다 `--force` 노드를 가져오려면 플래그를 지정합니다.
- 모든 에 대해 `<PURPOSE>`, 의 값 `BLOCK_DEVICE <PURPOSE>` 구성 파일 변수는 호스트 장애 전과 동일한 데이터가 포함되지 않은 블록 디바이스를 나타냅니다.
- 발급되었습니다 `storagegrid node force-recovery node-name` 를 선택합니다.
- 새 차단 장치를 추가했습니다.

이러한 수정 조치 * 중 * 하나를 수행한 경우 추가 복구 단계를 수행해야 합니다.

복구 유형입니다	다음 단계
기본 관리자 노드	"대체 운영 관리자 노드를 구성합니다"
운영 관리자 노드가 아닌 노드	"복구 시작 을 선택하여 비 기본 관리 노드를 구성합니다"
게이트웨이 노드	"Start Recovery(복구 시작) 를 선택하여 게이트웨이 노드를 구성합니다"
아카이브 노드	"복구 시작 을 선택하여 아카이브 노드를 구성합니다"
스토리지 노드(소프트웨어 기반): <ul style="list-style-type: none"> • 을 사용해야 하는 경우 <code>--force</code> 노드를 가져오기 위한 플래그 또는 사용자가 발행했습니다 <code>storagegrid node force-recovery node-name</code> • 전체 노드를 다시 설치해야 하거나 <code>/var/local</code>을 복원해야 하는 경우 	"복구 시작 을 선택하여 스토리지 노드를 구성합니다"
스토리지 노드(소프트웨어 기반): <ul style="list-style-type: none"> • 새 차단 장치를 추가한 경우 • 있는 경우 <code><PURPOSE></code>, 의 값 <code>BLOCK_DEVICE <PURPOSE></code> 구성 파일 변수는 호스트 장애 전과 동일한 데이터가 포함되지 않은 블록 디바이스를 나타냅니다. 	"시스템 드라이브가 손상되지 않은 스토리지 볼륨 장애로부터 복구합니다"

저작권 정보

Copyright © 2025 NetApp, Inc. All Rights Reserved. 미국에서 인쇄된 본 문서의 어떠한 부분도 저작권 소유자의 사전 서면 승인 없이는 어떠한 형식이나 수단(복사, 녹음, 녹화 또는 전자 검색 시스템에 저장하는 것을 비롯한 그래픽, 전자적 또는 기계적 방법)으로도 복제될 수 없습니다.

NetApp이 저작권을 가진 자료에 있는 소프트웨어에는 아래의 라이선스와 고지사항이 적용됩니다.

본 소프트웨어는 NetApp에 의해 '있는 그대로' 제공되며 상품성 및 특정 목적에의 적합성에 대한 명시적 또는 묵시적 보증을 포함하여(이에 제한되지 않음) 어떠한 보증도 하지 않습니다. NetApp은 대체품 또는 대체 서비스의 조달, 사용 불능, 데이터 손실, 이익 손실, 영업 중단을 포함하여(이에 국한되지 않음), 이 소프트웨어의 사용으로 인해 발생하는 모든 직접 및 간접 손해, 우발적 손해, 특별 손해, 징벌적 손해, 결과적 손해의 발생에 대하여 그 발생 이유, 책임론, 계약 여부, 엄격한 책임, 불법 행위(과실 또는 그렇지 않은 경우)와 관계없이 어떠한 책임도 지지 않으며, 이와 같은 손실의 발생 가능성이 통지되었다 하더라도 마찬가지입니다.

NetApp은 본 문서에 설명된 제품을 언제든지 예고 없이 변경할 권리를 보유합니다. NetApp은 NetApp의 명시적인 서면 동의를 받은 경우를 제외하고 본 문서에 설명된 제품을 사용하여 발생하는 어떠한 문제에도 책임을 지지 않습니다. 본 제품의 사용 또는 구매의 경우 NetApp에서는 어떠한 특허권, 상표권 또는 기타 지적 재산권이 적용되는 라이선스도 제공하지 않습니다.

본 설명서에 설명된 제품은 하나 이상의 미국 특허, 해외 특허 또는 출원 중인 특허로 보호됩니다.

제한적 권리 표시: 정부에 의한 사용, 복제 또는 공개에는 DFARS 252.227-7013(2014년 2월) 및 FAR 52.227-19(2007년 12월)의 기술 데이터-비상업적 품목에 대한 권리(Rights in Technical Data -Noncommercial Items) 조항의 하위 조항 (b)(3)에 설명된 제한사항이 적용됩니다.

여기에 포함된 데이터는 상업용 제품 및/또는 상업용 서비스(FAR 2.101에 정의)에 해당하며 NetApp, Inc.의 독점 자산입니다. 본 계약에 따라 제공되는 모든 NetApp 기술 데이터 및 컴퓨터 소프트웨어는 본질적으로 상업용이며 개인 비용만으로 개발되었습니다. 미국 정부는 데이터가 제공된 미국 계약과 관련하여 해당 계약을 지원하는 데에만 데이터에 대한 전 세계적으로 비독점적이고 양도할 수 없으며 재사용이 불가능하며 취소 불가능한 라이선스를 제한적으로 가집니다. 여기에 제공된 경우를 제외하고 NetApp, Inc.의 사전 서면 승인 없이는 이 데이터를 사용, 공개, 재생산, 수정, 수행 또는 표시할 수 없습니다. 미국 국방부에 대한 정부 라이선스는 DFARS 조항 252.227-7015(b)(2014년 2월)에 명시된 권한으로 제한됩니다.

상표 정보

NETAPP, NETAPP 로고 및 <http://www.netapp.com/TM>에 나열된 마크는 NetApp, Inc.의 상표입니다. 기타 회사 및 제품 이름은 해당 소유자의 상표일 수 있습니다.