



使用 **system controller replace** 命令升级运行 **ONTAP 9.8** 或更高版本的控制器硬件

Upgrade controllers

NetApp
February 19, 2026

目录

使用 system controller replace 命令升级运行 ONTAP 9.8 或更高版本的控制器硬件	1
了解 ARL 升级程序	1
自动执行控制器升级过程	2
决定是否使用此聚合迁移程序	2
支持的系统升级组合	2
选择不同的硬件升级程序	4
所需的工具和文档	4
使用 ARL 升级控制器的准则	4
支持 ARL 升级	4
双节点无交换机集群	5
ARL 不支持升级	5
MetroCluster FC 配置	5
故障排除	5
验证 MetroCluster 配置的运行状况	5
检查 MetroCluster 配置错误	6
验证切换, 修复和切回	6
了解 ARL 升级顺序	7
升级节点对	7
ARL 升级顺序概述	7
第 1 阶段。准备升级	8
准备要升级的节点	8
使用板载密钥管理器管理存储加密	13
第 2 阶段。重新定位和停用节点 1	13
将节点 1 拥有的非根聚合和 NAS 数据 LIF 重新定位到节点 2	13
将失败或被否决的聚合重新定位到节点 2	15
停用 node1	15
准备网络启动	16
第 3 阶段。安装并启动 node3	17
安装并启动 node3	17
在 node3 上设置 FC 或 UTA/UTA2 配置	22
将node1磁盘重新分配给node3	26
验证 node3 安装	32
还原 node3 上的 key-manager 配置	39
将 node1 拥有的非根聚合和 NAS 数据 LIF 从 node2 移动到 node3	40
第 4 阶段。重新定位和停用节点 2	43
将非根聚合和 NAS 数据 LIF 从 node2 重新定位到 node3	43
将失败或被否决的聚合重新定位到节点 3	44
停用 node2	45
第 5 阶段。安装并启动节点 4	45

安装并启动节点 4	45
在 node4 上设置 FC 或 UTA/UTA2 配置	50
将node2磁盘重新分配给node4	54
验证 node4 安装	60
还原 node4 上的 key-manager 配置	68
将 node2 拥有的非根聚合和 NAS 数据 LIF 从 node3 移动到 node4	69
第 6 阶段。完成升级	72
使用 KMIP 服务器管理身份验证	72
确认新控制器设置正确	72
在新控制器模块上设置存储加密	74
在新控制器模块上设置NetApp卷或聚合加密	75
停用旧系统	77
恢复 SnapMirror 操作	77
故障排除	77
聚合重新定位失败	77
重新启动，崩溃或重新启动	79
操作步骤的多个阶段可能会出现的问题	82
LIF 迁移失败	83
参考资料	83
参考内容	84
参考站点	85

使用 `system controller replace` 命令升级运行 ONTAP 9.8 或更高版本的控制器硬件

了解 ARL 升级程序

升级控制器硬件有多种聚合重定位 (ARL) 方法。此过程介绍如何在运行 ONTAP 9.8 或更高版本的系统上使用聚合重定位 (ARL) 和“系统控制器替换命令”升级控制器硬件。

在操作步骤期间，您可以使用替代控制器硬件升级原始控制器硬件，从而重新定位非根聚合的所有权。您可以在节点之间多次迁移聚合，以确认在整个升级操作步骤中至少有一个节点正在从聚合提供数据。您还可以迁移数据逻辑接口 (LIF)，并在继续操作时将新控制器上的网络端口分配给接口组。

此信息中使用的术语

在此信息中，原始节点称为 "node1" 和 "node2"，新节点称为 "node3" 和 "node4"。在所述的操作步骤期间，node1 将替换为 node3，node2 将替换为 node4。

术语 "node1"，"node2"，"node3" 和 "node4" 仅用于区分原始节点和新节点。在操作步骤之后，必须替换原始节点和新节点的实际名称。但是，实际上，节点名称不会更改：在升级控制器硬件后，node3 的名称为 node1，node4 的名称为 node2。

重要信息：

- 此操作步骤非常复杂，假定您具备高级 ONTAP 管理技能。您还必须阅读并理解["使用 ARL 升级控制器的指南"](#)和["ARL 升级序列"](#)在开始升级之前。
- 此操作步骤假定更换用的控制器硬件是新的，尚未使用。使用 `wipeconfig` 命令准备已用控制器所需的步骤不在此操作步骤中。如果先前使用的是替代控制器硬件，则必须联系技术支持，尤其是在控制器以 7- 模式运行 Data ONTAP 时。
- 您可以使用 ARL 无中断地将控制器升级到运行的 ONTAP 版本高于要升级的集群上运行的版本的新控制器。新旧控制器的 ONTAP 版本组合取决于 ONTAP 软件版本 NDU 的节奏模型。例如，如果您的控制器运行的是 ONTAP 9.8，而该控制器最后支持的版本是 ONTAP 9.8，则可以升级到运行 ONTAP 9.8 之后版本的新控制器。

此升级操作步骤主要是适用场景升级情形，其中您要更换的控制器型号不支持更高的 ONTAP 版本，而新控制器不支持更早的 ONTAP 版本。

- 您可以使用此操作步骤升级具有两个以上节点的集群中的控制器硬件；但是，您需要为集群中的每个高可用性 (HA) 对单独执行操作步骤。
- 此程序适用于 FAS 系统和 AFF 系统。
- 此操作步骤适用场景系统运行 4 节点 NetApp MetroCluster 配置或更高版本。由于 MetroCluster 配置站点可以位于两个物理上不同的位置，因此对于 HA 对，必须在每个 MetroCluster 站点上单独执行控制器自动升级。
- 对于非 MetroCluster 系统，例如 HA 集群，ARL 升级是唯一受支持的操作步骤。
- 如果要从 AFF A320 系统升级，您可以使用卷移动升级控制器硬件或联系技术支持。请参见 ["参考资料"](#) 通过移动卷或存储链接到 `_Upgrade`。

自动执行控制器升级过程

在控制器升级期间，此控制器将被替换为另一个运行更新或功能更强大的平台的控制器。此内容的早期版本包含无中断控制器更新过程的说明，该过程由完全手动的步骤组成。此内容介绍了新的自动化操作步骤的步骤，该利用自动网络端口可访问性检查进一步简化了控制器升级体验。

手动过程漫长而复杂，但在此简化的操作步骤中，您可以通过聚合重新定位来实施控制器更新，从而为 HA 对实现更高效的无中断升级。手动步骤明显减少，尤其是在验证，收集信息和 POST 检查方面。

决定是否使用此聚合迁移程序

升级控制器硬件有多种聚合重定位 (ARL) 方法。此过程介绍如何在运行 ONTAP 9.8 或更高版本的系统上使用“系统控制器替换命令”通过聚合重定位 (ARL) 升级控制器硬件。只有经验丰富的 ONTAP 管理员才应使用此复杂过程。

为了帮助您确定此 ARL 程序是否适合您的控制器硬件升级，您应该检查以下所有情况以了解支持的升级：

- 您运行的是ONTAP 9.8或更高版本。
- 您不希望将新控制器作为新的HA对添加到集群中、也不希望通过卷移动来迁移数据。
- 您在管理ONTAP方面经验丰富、并且可以承受在诊断权限模式下工作的风险。
- 如果要升级MetroCluster配置、则该配置为四节点或更高FC配置、并且所有节点都运行ONTAP 9.8或更高版本。

有关升级MetroCluster IP配置的信息、请参阅[“参考资料”](#)链接至 [_ MetroCluster升级和扩展_](#)。

- 如果您通过在同一机箱中交换控制器模块（例如AFF A800或AFF C800）来升级系统，NetApp强烈建议使用升级程序[“使用 ARL 升级控制器模型，保留现有的系统机箱和磁盘”](#)。此 ARL 过程包括在升级过程中移除和安装控制器时确保内部磁盘在机箱中保持安全的步骤。



[“了解使用 ARL 支持的系统升级组合，保留现有系统机箱和磁盘”](#)。

- 您可以对此操作步骤 使用NetApp存储加密(NSE)、NetApp卷加密(NVE)和NetApp聚合加密(NAE)。

支持的系统升级组合

下表显示了使用此 ARL 程序执行控制器升级所支持的系统矩阵。

旧控制器	更换控制器
FAS8020 ³ 、FAS8040 ³ 、FAS8060、FAS8080	FAS8200 ， FAS8300 ， FAS8700 ， FAS9000
FAS8060 ⁴ 、FAS8080 ⁴	FAS9500
AFF8020 ³ 、AFF8040 ³ 、AFF8060、AFF8080	AFF A300 ， AFF A400 ， AFF A700 ， AFF A800 ¹
AFF8060 ⁴ 、AFF8080 ⁴	AFF A900

旧控制器	更换控制器
FAS8200	FAS8300 ² 、FAS8700、FAS9000、FAS9500
FAS8300、FAS8700、FAS9000	FAS9500
AFF A300	AFF A400 ² 、AFF A700、AFF A800 ¹ 、AFF A900
AFF A320 ⁴	AFF A400
AFF A400 ， AFF A700	AFF A900



如果您的控制器升级型号组合不在上表中、请联系技术支持。

¹有关AFF A800系统所需的其他步骤，请转至第节“将node1磁盘重新分配给node3、步骤9”或中引用A800的步骤“将node2磁盘重新分配给node4、步骤9”。

²如果要在双节点无交换机集群配置中从AFF A300升级到AFF A400或从FAS8200升级到FAS8300系统、则必须选择临时集群端口来进行控制器升级。AFF A400 和 FAS8300 系统采用两种配置：一种是以太网捆绑包，夹层卡端口为以太网类型；另一种是 FC 捆绑包，夹层端口为 FC 类型。

- 对于采用以太网类型配置的 AFF A400 或 FAS8300 ， 您可以使用两个夹层端口中的任何一个作为临时集群端口。
- 对于采用 FC 类型配置的 AFF A400 或 FAS8300 ， 您必须添加一个四端口 10GbE 网络接口卡（部件号 X1147A ） 以提供临时集群端口。
- 使用临时集群端口完成控制器升级后，您可以无中断地将集群 LIF 迁移到 AFF A400 系统上的 E3a 和 e3b 100GbE 端口以及 FAS8300 系统上的 e0c 和 e0d 100GbE 端口。

³对于FAS8020、FAS8040、AFF8020和AFF8040系统升级到上表中列出的目标替代控制器、更换控制器必须与旧控制器运行相同的ONTAP 版本。请注意、FAS8020、FAS8040、AFF8020和AFF8040系统不支持ONTAP 9.8之后的ONTAP 版本。

⁴下表显示了这些控制器升级组合支持的最低及更高版本ONTAP。

旧控制器		更换控制器	
系统	ONTAP 版本	系统	ONTAP 版本
AFF A320	9.9.1或更高版本	AFF A400	9.9.1或更高版本
AFF8060	9.8P13或更高版本的修补程序	AFF A900	9.10.1到9.12.1.
AFF8080	9.8P10或更高版本的修补程序	AFF A900	9.10.1到9.12.1.
FAS8060	9.8P13或更高版本的修补程序	FAS9500	9.10.1P3到9.12.1
FAS8080	9.8P12或更高版本的修补程序	FAS9500	9.10.1P3到9.12.1

对于上表所示的升级组合：



- 不要求在现有控制器和替代控制器上使用相同的ONTAP版本。ONTAP 软件升级是通过控制器升级来执行的。
- 升级时、您必须安装具有受支持的ONTAP 版本和修补程序级别的替代控制器。
- 在您启动控制器升级过程并升级第一个节点后、无法取消或退出此过程。

选择不同的硬件升级程序

- ["查看可用于升级控制器硬件的替代 ARL 方法"\(英文\)](#)
- 如果您希望使用其他方法升级控制器硬件并愿意执行卷移动，请参见 ["参考资料"](#) 通过移动卷或存储链接到 [_Upgrade](#)。

相关信息

参考 ["参考资料"](#) 链接到 [_ONTAP 9 文档_](#)。

所需的工具和文档

要安装新硬件，您必须使用特定工具，并且在升级过程中需要参考其他文档。

要执行升级，您需要使用以下工具：

- 接地线
- 2 号十字螺丝刀

转至 ["参考资料"](#) 第节以访问此升级所需的参考文档和参考站点列表

使用 ARL 升级控制器的准则

要了解是否可以使用 ARL 升级一对运行 ONTAP 9.8 或更高版本的控制器，取决于原始控制器和替代控制器的平台和配置。

支持 ARL 升级

在使用适用于 ONTAP 9.8 或更高版本的 ARL 操作步骤升级一对节点时，您必须验证是否可以对原始控制器和替代控制器执行 ARL。

您必须检查所有已定义聚合的大小以及原始系统支持的磁盘数。然后，您必须将支持的聚合大小和磁盘数量与新系统支持的聚合大小和磁盘数量进行比较。请参见 ["参考资料"](#) 链接到可 Hardware Universe 提供此信息的 *SIL*。新系统支持的聚合大小和磁盘数必须等于或大于原始系统支持的聚合大小和磁盘数。

您必须在集群混用规则中验证在更换原始控制器后，新节点是否可以加入现有节点的集群。有关集群混合规则的详细信息，请参见 ["参考资料"](#) 链接到 *SIL* Hardware Universe。



如果要升级的系统支持内部驱动器（例如 FAS2700 或 AFF A250），但没有内部驱动器，请参见 ["参考资料"](#) 并使用 *aggregate relocation* 中的操作步骤手动升级适用于您的 ONTAP 版本的控制器 *Hardware* 内容。

如果您的系统每个节点具有两个以上的集群端口，例如 FAS8080 或 AFF8080 系统，则在开始升级之前，您必须将集群 LIF 迁移并重新设置为每个节点的两个集群端口。如果在每个节点上执行控制器升级时使用两个以上的集群端口，则在升级后，新控制器上可能会缺少集群 LIF。

配置了 SnapLock 企业版和 SnapLock 合规性卷的系统支持使用 ARL 升级控制器。

双节点无交换机集群

如果要升级双节点无交换机集群中的节点，则可以在执行升级时将这些节点保留在无交换机集群中。您无需将其转换为交换集群。

ARL 不支持升级

您不能执行以下升级：

- 更换不支持与原始控制器相连的磁盘架的控制器

请参见 ["参考资料"](#) 链接到 *disk Hardware Universe* 以获取磁盘支持信息。

- 具有内部驱动器的入门级控制器，例如：FAS 2500。

如果要使用内部驱动器升级入门级控制器，请参见 ["参考资料"](#) 要链接到 *Upgrade by moving volumes or storage* 并转到操作步骤 *upgrading a pair of nodes running candlused_by Data ONTAP moving volumes*。

MetroCluster FC 配置

在MetroCluster FC配置中、您必须尽快更换灾难恢复/故障转移站点节点。不支持 MetroCluster 中的控制器型号不匹配，因为控制器型号不匹配会使发生原因灾难恢复镜像脱机。在更换第二个站点上的节点时、使用 `-skip -metrocluster-check true` 命令绕过MetroCluster检查。

故障排除

升级节点时可能会遇到故障。节点可能会崩溃，聚合可能无法重新定位或 LIF 可能无法迁移。故障的发生原因及其解决方案取决于升级操作步骤期间发生故障的时间。

如果出现任何问题，请参阅["故障排除"](#)请参阅本过程末尾的部分，了解更多信息和可能的解决方案。有关可能发生的故障的信息按过程的阶段列出在["ARL 升级序列"](#)。

如果您未找到与遇到的问题相关的解决方案，请联系技术支持。

验证 MetroCluster 配置的运行状况。

在开始对光纤 MetroCluster 配置进行升级之前，您必须检查 MetroCluster 配置的运行状况以验证操作是否正确。

步骤

1. 验证 MetroCluster 组件是否运行正常：

```
MetroCluster check run
```

```
metrocluster_siteA::*> metrocluster check run
```

此操作将在后台运行。

2. 在 MetroCluster check run 操作完成后，查看结果：

```
MetroCluster check show`
```

大约五分钟后，将显示以下结果：

```
metrocluster_siteA::~*> metrocluster check show
Last Checked On: 4/7/2019 21:15:05
Component          Result
-----
nodes              ok
lifs               ok
config-replication ok
aggregates        warning
clusters          ok
connections       not-applicable
volumes           ok
7 entries were displayed.
```

3. 检查正在运行的 MetroCluster 检查操作的状态：

```
MetroCluster 操作历史记录显示 -job-id 38`
```

4. 验证是否没有运行状况警报：

```
s系统运行状况警报显示
```

检查 MetroCluster 配置错误

您可以使用 NetApp 支持站点上提供的 Active IQ Config Advisor 工具检查常见配置错误。

如果您没有 MetroCluster 配置、则可以跳过此部分。

关于此任务

Active IQ Config Advisor 是一款配置验证和运行状况检查工具。您可以将其部署在安全站点和非安全站点上，以便进行数据收集和系统分析。



对 Config Advisor 的支持是有限的，并且只能联机使用。

1. 下载 "[Active IQ Config Advisor](#)" 工具。
2. 运行 Active IQ Config Advisor ，查看输出并按照其建议解决任何问题。

验证切换，修复和切回

您应验证 MetroCluster 配置的切换，修复和切回操作。

请参见 ["参考资料"](#) 链接到 [_RAID MetroCluster 管理和灾难恢复_](#) 内容，并使用所述的协商切换，修复和切回过程。

了解 ARL 升级顺序

在使用 ARL 升级节点之前，您应了解操作步骤的工作原理。在此内容中，操作步骤将分为多个阶段。

升级节点对

要升级节点对，您需要准备原始节点，然后对原始节点和新节点执行一系列步骤。然后，您可以停用原始节点。

ARL 升级顺序概述

在操作步骤期间，您可以使用替代控制器硬件升级原始控制器硬件，一次升级一个控制器，从而利用 HA 对配置重新定位非根聚合的所有权。所有非根聚合都必须进行两次重新定位，才能到达其最终目标，即正确的升级节点。

每个聚合都有一个主所有者和当前所有者。主所有者是聚合的实际所有者，当前所有者是临时所有者。

下表介绍了您在每个阶段执行的高级任务以及此阶段结束时的聚合所有权状态。操作步骤稍后将提供详细步骤：

阶段	Description
"第 1 阶段。准备升级"	<p>在阶段1中、您可以运行预检、如果需要、还可以更正聚合所有权。如果您要使用OKM管理存储加密、并且可以选择将SnapMirror关系静用、则必须记录某些信息。</p> <p>阶段 1 结束时的聚合所有权：</p> <ul style="list-style-type: none">• node1 是 node1 聚合的主所有者和当前所有者。• node2 是 node2 聚合的主所有者和当前所有者。
"第 2 阶段。重新定位和停用节点 1"	<p>在阶段2中、您会将node1非根聚合和NAS数据LIF重新定位到node2。此过程大部分是自动完成的；操作将暂停，以便您可以检查其状态。您必须手动恢复此操作。如果需要、您可以重新定位失败或被否决的聚合。在停用node1之前、您需要记录node1信息以供稍后在操作步骤 中使用。您也可以稍后在操作步骤 中准备网络启动node3和node4。</p> <p>阶段 2 结束时的聚合所有权：</p> <ul style="list-style-type: none">• node2 是 node1 聚合的当前所有者。• node2 是 node2 聚合的主所有者和当前所有者。

阶段	Description
"第 3 阶段。安装并启动 node3"	<p>在第3阶段、您需要安装和启动node3、检查node1中的集群和节点管理端口是否在node3上联机、将node1磁盘重新分配给node3、并验证node3的安装。如果您使用的是NetApp卷加密(NVE)、则需要还原密钥管理器配置。如果需要、可以在node3上设置FC或UTA/UTA2配置。您还可以将node1 NAS数据LIF和非根聚合从node2重新定位到node3、并验证node3上是否存在SAN LIF。</p> <p>第 3 阶段结束时的聚合所有权：</p> <ul style="list-style-type: none"> • node3 是 node1 聚合的主所有者和当前所有者。 • node2 是 node2 聚合的主所有者和当前所有者。
"第 4 阶段。重新定位和停用节点 2"	<p>在阶段4中、您会将非根聚合和NAS数据LIF从node2重新定位到node3。您还可以记录node2信息、以便在停用node2之前在操作步骤中稍后使用。</p> <p>第 4 阶段结束时的聚合所有权：</p> <ul style="list-style-type: none"> • node3 是最初属于 node1 的聚合的主所有者和当前所有者。 • node2 是 node2 聚合的主所有者。 • node3 是 node2 聚合的当前所有者。
"第 5 阶段。安装并启动节点 4."	<p>在第5阶段、您需要安装和启动node4、检查node2中的集群和节点管理端口是否在node4上联机、将node2磁盘重新分配给node4、并验证node4的安装。如果您使用的是NVE、则需要还原密钥管理器配置。如果需要、可以在node4上设置FC或UTA/UTA2配置。您还可以将node2 NAS数据LIF和非根聚合从node3重新定位到node4、并验证node4上是否存在SAN LIF。</p> <p>第 5 阶段结束时的聚合所有权：</p> <ul style="list-style-type: none"> • node3 是最初属于 node1 的聚合的主所有者和当前所有者。 • Node4 是最初属于 Node2 的聚合的主所有者和当前所有者。
"第 6 阶段。完成升级"	<p>在第6阶段、您需要确认新节点设置正确、如果新节点启用了加密、则需要配置和设置存储加密或NVE。您还应停用旧节点并恢复SnapMirror操作。</p>

第 1 阶段。准备升级

准备要升级的节点

更换控制器的过程从一系列预检开始。此外、您还会收集有关原始节点的信息、以供稍后在操作步骤中使用、并根据需要确定正在使用的自加密驱动器的类型。

步骤

1. 在 ONTAP 命令行中输入以下命令，开始控制器更换过程：

```
ssystem controller replace start -nodes node_names
```



- 从 ONTAP 9.10.1 开始，基于自动协商切换（Automated Negotiated switchover，NSO）的升级操作步骤是四节点 MetroCluster FC 配置的默认配置。如果要升级四节点 MetroCluster FC 配置，则在执行问题描述 `ssystem controller replace start` 命令时，必须通过将 `-NSO` 参数设置为 `false` 来防止基于 NSO 的操作步骤启动：

```
ssystem controller replace start -nodes node_names-NSO false
```

- 您只能在高级权限级别执行 `ssystem controller replace start` 命令：

```
set -privilege advanced
```

您将看到以下输出：

Warning:

1. Current ONTAP version is 9.x

Before starting controller replacement operation, ensure that the new controllers are running the version 9.x

2. Verify that NVMEM or NVRAM batteries of the new nodes are charged, and charge them if they are not. You need to physically check the new nodes to see if the NVMEM or NVRAM batteries are charged. You can check the battery status either by connecting to a serial console or using SSH, logging into the Service Processor (SP) or Baseboard Management Controller (BMC) for your system, and use the system sensors to see if the battery has a sufficient charge.

Attention: Do not try to clear the NVRAM contents. If there is a need to clear the contents of NVRAM, contact NetApp technical support.

3. If a controller was previously part of a different cluster, run `wipeconfig` before using it as the replacement controller.

Do you want to continue? {y|n}: y

2. 按 `y`，您将看到以下输出：

```
Controller replacement operation: Prechecks in progress.
```

```
Controller replacement operation has been paused for user intervention.
```

系统将运行以下预检；记下每个预检的输出，以便稍后在操作步骤中使用：

预检查	Description
集群运行状况检查	检查集群中的所有节点以确认其运行状况良好。
MCC 集群检查	检查系统是否为 MetroCluster 配置。该操作会自动检测是否为 MetroCluster 配置，并执行特定的预检和验证检查。仅支持 4 节点 MetroCluster FC 配置。对于双节点 MetroCluster 配置和四节点 MetroCluster IP 配置，检查将失败。如果 MetroCluster 配置处于切换状态，则检查将失败。
聚合重新定位状态检查	检查聚合重新定位是否已在进行中。如果正在进行另一个聚合重新定位，则检查将失败。
型号名称检查	检查此操作步骤是否支持这些控制器型号。如果不支持这些型号，则此任务将失败。
集群仲裁检查	检查要更换的节点是否处于仲裁状态。如果节点未处于仲裁状态，则此任务将失败。
映像版本检查	检查要更换的节点是否运行相同版本的 ONTAP。如果 ONTAP 映像版本不同，则此任务将失败。新节点上安装的 ONTAP 9.x 版本必须与原始节点上安装的版本相同。如果新节点安装的 ONTAP 版本不同，则在安装新控制器后，需要通过网络启动这些控制器。有关如何升级 ONTAP 的说明，请参见 "参考资料" 链接到 _Upgrade ONTAP 。
HA 状态检查	检查要更换的两个节点是否采用高可用性 (HA) 对配置。如果未为控制器启用存储故障转移，则任务将失败。
聚合状态检查	如果要更换的节点自身的聚合不是主所有者，则此任务将失败。节点不应拥有任何非本地聚合。
磁盘状态检查	如果要更换的任何节点缺少磁盘或磁盘出现故障，则此任务将失败。如果缺少任何磁盘、请参见 "参考资料" 链接到 _Disk and 聚合管理(使用命令行界面_)、逻辑存储管理(使用命令行界面_)和 _HA 对管理_、以便为 HA 对配置存储。
数据 LIF 状态检查	检查要更换的任何节点是否具有非本地数据 LIF。节点不应包含其不是主所有者的任何数据 LIF。如果其中一个节点包含非本地数据 LIF，则任务将失败。
集群 LIF 状态	检查两个节点的集群 LIF 是否均已启动。如果集群 LIF 已关闭，则此任务将失败。
ASUP 状态检查	如果未配置 ASUP 通知，则任务将失败。在开始更换控制器操作步骤之前，必须启用 ASUP。
CPU 利用率检查	检查要更换的任何节点的 CPU 利用率是否超过 50%。如果 CPU 使用率在相当长的一段时间内超过 50%，则此任务将失败。
聚合重建检查	检查是否正在任何数据聚合上进行重建。如果正在进行聚合重建，则此任务将失败。
节点关联性作业检查	检查是否正在运行任何节点关联作业。如果节点关联性作业正在运行，则检查将失败。

- 启动控制器更换操作并完成预检后，此操作将暂停，以便您稍后在配置 node3 时收集可能需要的输出信息。



如果您的系统每个节点具有两个以上的集群端口，例如 FAS8080 或 AFF8080 系统，则在开始升级之前，您必须将集群 LIF 迁移并重新设置为每个节点的两个集群端口。如果在每个节点上执行控制器升级时使用两个以上的集群端口，则在升级后，新控制器上可能会缺少集群 LIF。

4. 按照系统控制台上控制器更换操作步骤的指示运行以下一组命令。

从连接到每个节点的串行端口中、分别运行并保存以下命令的输出：

- `vserver services name-service dns show`
- `network interface show -curr-node local -role cluster,intercluster,node-mgmt,cluster-mgmt,data`
- `network port show -node local -type physical`
- `service-processor show -node local -instance`
- `network fcp adapter show -node local`
- `network port ifgrp show -node local`
- `system node show -instance -node local`
- `run -node local sysconfig`
- `storage aggregate show -node local`
- `volume show -node local`
- `storage array config show -switch switch_name`
- `system license show -owner local`
- `s存储加密磁盘 show`
- `s安全密钥管理器板载 show-backup`
- `security key-manager external show`
- `s安全密钥管理器外部 show-status`
- `network port reachability show -detail -node local`



如果正在使用使用板载密钥管理器(OKM)的NetApp卷加密(NVE)或NetApp聚合加密(NAE)、请准备好密钥管理器密码短语、以便稍后在操作步骤中完成密钥管理器重新同步。

5. 如果您的系统使用自加密驱动器、请参见知识库文章 ["如何判断驱动器是否已通过FIPS认证"](#) 确定要升级的HA对上使用的自加密驱动器的类型。ONTAP 软件支持两种类型的自加密驱动器：

- 经FIPS认证的NetApp存储加密(NSE) SAS或NVMe驱动器
- 非FIPS自加密NVMe驱动器(SED)



不能在同一节点或HA对上混用FIPS驱动器和其他类型的驱动器。

您可以在同一节点或HA对上混用SED和非加密驱动器。

["了解有关支持的自加密驱动器的更多信息"](#)。

如果 **ARL** 预检失败，请更正聚合所有权

如果聚合状态检查失败，您必须将配对节点拥有的聚合返回到主所有者节点，然后重新启动预检过程。

步骤

1. 将配对节点当前拥有的聚合返回到主所有者节点：

```
s存储聚合重新定位start -node source_node-destination destination-node-aggregate
-list *
```

2. 验证 node1 和 node2 均不拥有其当前所有者（而不是主所有者）的聚合：

```
storage aggregate show -nodes node_name-is-home false -fields owner-name、home-
name、state
```

以下示例显示了当节点同时是聚合的当前所有者和主所有者时命令的输出：

```
cluster::> storage aggregate show -nodes node1 -is-home true -fields
owner-name,home-name,state
aggregate    home-name    owner-name    state
-----
aggr1        node1        node1         online
aggr2        node1        node1         online
aggr3        node1        node1         online
aggr4        node1        node1         online

4 entries were displayed.
```

完成后

您必须重新启动控制器更换过程：

```
ssystem controller replace start -nodes node_names
```

许可证

某些功能需要许可证、这些许可证以 `_packages_` 的形式发布、其中包含一项或多项功能。集群中的每个节点都必须有自己的密钥，才能在集群中使用每个功能。

如果没有新的许可证密钥，则新控制器可以使用集群中当前已获得许可的功能。但是，在控制器上使用未经许可的功能可能会使您不符合您的许可协议，因此，您应在升级完成后为新控制器安装新的许可证密钥。

请参见 ["参考资料"](#) 链接到 NetApp 支持站点 ONTAP、您可以从中获取新的 28 个字符的许可证密钥。这些密钥位于 `_Software licenses_` 下的 `My Support` 部分中。如果此站点没有所需的许可证密钥，您可以联系您的 NetApp 销售代表。

有关许可的详细信息，请参见 ["参考资料"](#) 链接到系统管理参考。

使用板载密钥管理器管理存储加密

您可以使用板载密钥管理器(OKM)管理加密密钥。如果您已设置OKM、则必须先记录密码短语和备份材料、然后再开始升级。

步骤

1. 记录集群范围的密码短语。

这是在使用命令行界面或REST API配置或更新OKM时输入的密码短语。

2. 运行以备份密钥管理器信息 `security key-manager onboard show-backup` 命令：

暂停 **SnapMirror** 关系（可选）。

在继续使用操作步骤之前，您必须确认所有 SnapMirror 关系均已暂停。暂停 SnapMirror 关系后，它会在重新启动和故障转移后保持静默状态。

步骤

1. 验证目标集群上的 SnapMirror 关系状态：

```
snapmirror show
```



如果状态为"Transferring"、则必须中止这些传输：`snapmirror abort -destination -vserver vservice_name`

如果 SnapMirror 关系未处于 "正在传输" 状态，则中止将失败。

2. 暂停集群之间的所有关系：

```
snapmirror quiesce -destination-vserver *
```

第 2 阶段。重新定位和停用节点 1

将节点 1 拥有的非根聚合和 **NAS** 数据 LIF 重新定位到节点 2

在将 node1 替换为 node3 之前，必须先将非根聚合和 NAS 数据 LIF 从 node1 移动到 node2，然后再最终将 node1 的资源移动到 node3。

开始之前

开始任务时，此操作应已暂停；您必须手动恢复此操作。

关于此任务

迁移聚合和 LIF 后，此操作将暂停以进行验证。在此阶段，您必须验证是否所有非根聚合和非 SAN 数据 LIF 都已迁移到 node3。



不会修改聚合和 LIF 的主所有者；只会修改当前所有者。

步骤

1. 恢复聚合重新定位和 NAS 数据 LIF 移动操作:

s系统控制器更换恢复

所有非根聚合和 NAS 数据 LIF 都会从 node1 迁移到 node2。

此操作将暂停，以便验证是否已将所有 node1 非根聚合和非 SAN 数据 LIF 迁移到 node2。

2. 检查聚合重新定位和 NAS 数据 LIF 移动操作的状态:

s系统控制器更换 show-details

3. 在操作仍处于暂停状态的情况下，验证所有非根聚合在 node2 上的状态是否均处于联机状态:

```
storage aggregate show -node <node2> -state online -root false
```

以下示例显示 node2 上的非根聚合处于联机状态:

```
cluster::> storage aggregate show -node node2 -state online -root false

Aggregate  Size      Available  Used%  State  #Vols  Nodes  RAID  Status
-----
-----
aggr_1     744.9GB  744.8GB   0%     online  5      node2
raid_dp,normal
aggr_2     825.0GB  825.0GB   0%     online  1      node2
raid_dp,normal
2 entries were displayed.
```

如果 node2 上的聚合脱机或变为外部聚合，请在 node2 上使用以下命令将其联机，每个聚合一次:

```
storage aggregate online -aggregate <aggregate_name>
```

4. 在 node2 上使用以下命令并检查其输出，以验证 node2 上的所有卷是否联机:

```
volume show -node <node2> -state offline
```

如果 node2 上的任何卷脱机，请在 node2 上使用以下命令将其联机，每个卷一次:

```
volume online -vserver <vserver_name> -volume <volume_name>
```

这 `vserver_name` 使用此命令的方法可以在上一个命令的输出中找到 `volume show` 命令。

5. 步骤 5]] 如果任何 LIF 已关闭，请使用以下命令将 LIF 的管理状态设置为 up，每个 LIF 一次:

```
network interface modify -vserver vserver_name-lif LIF_name-home-node nodename
-status-admin up
```

将失败或被否决的聚合重新定位到节点 2

如果任何聚合无法重新定位或被否决，则需要手动将聚合重新定位到节点 2，或者如有必要，覆盖否决或目标检查。

关于此任务

由于错误，系统暂停重定位操作。

步骤

1. 检查事件管理系统（EMS）日志以确定聚合无法重新定位或被否决的原因。
2. 重新定位任何出现故障或被否决的聚合：

```
storage aggregate relocation start -node <node1> -destination <node2>
-aggregate-list <aggregate_name> -ndo-controller-upgrade true
```

3. 出现提示时，输入 y。
4. 您可以使用以下方法之一强制重新定位：

选项	Description
覆盖否决检查	使用以下命令： storage aggregate relocation start -node node1 -destination node2 -aggregate-list <aggregate_list> -ndo-controller-upgrade true -override-vetoes true
覆盖目标检查	使用以下命令： storage aggregate relocation start -node node1 -destination node2 -aggregate-list <aggregate_list> -ndo-controller-upgrade true -override-vetoes true -override-destination-checks true

停用 node1

要停用 node1，您需要恢复自动操作，以便使用 node2 禁用 HA 对并正确关闭 node1。稍后在操作步骤中、您将node1从机架或机箱中卸下。

步骤

1. 恢复操作：

```
s系统控制器更换恢复
```

2. 验证 node1 是否已暂停：

```
s系统控制器更换 show-details
```

完成后

升级完成后，您可以停用 node1。请参见 ["停用旧系统"](#)。

准备网络启动

在操作步骤中物理装入 node3 和 node4 后，您可能需要通过网络启动它们。术语 netboot 表示从远程服务器上存储的 ONTAP 映像启动。准备网络启动时，您会将 ONTAP 9 启动映像的副本放置到系统可以访问的 Web 服务器上。

开始之前

- 确认您可以使用系统访问 HTTP 服务器。
- 请参见 ["参考资料"](#) 链接到 [_NetApp 支持站点_](#) 并下载适用于您的平台和正确版本的 ONTAP 的必要系统文件。

关于此任务

如果新控制器上安装的 ONTAP 9 版本与原始控制器上安装的版本不同，则必须通过网络启动这些控制器。安装每个新控制器后，您可以从 Web 服务器上存储的 ONTAP 9 映像启动系统。然后，您可以将正确的文件下载到启动介质设备，以供后续系统启动。

步骤

1. 访问 NetApp 支持站点以下载用于执行系统网络启动的文件。
2. 从 NetApp 支持站点的软件下载部分下载相应的 ONTAP 软件，并将 ``<ontap_version>_image.tgz`` 文件存储在可通过 Web 访问的目录中。
3. 切换到可通过 Web 访问的目录，并验证所需文件是否可用。

针对 ...	那么 ...
FAS/AFF8000 系列系统	<p>将 <code>ontap_version_image.tgz</code> 文件的内容提取到目标目录：<code>tar -zxvf ontap_version_image.tgz</code></p> <p> 如果要在 Windows 上提取内容，请使用 7-Zip 或 WinRAR 提取网络启动映像。</p> <p>您的目录列表应包含一个包含内核文件的 netboot 文件夹：<code>netboot/kernel</code></p>
所有其他系统	<p>您的目录列表应包含以下文件：<code><ontap_version>_image.tgz</code></p> <p> 您不需要提取 <code>ontap_version_image.tgz</code> 文件的内容。</p>

您将使用中目录中的信息 ["第 3 阶段"](#)。

第 3 阶段。安装并启动 node3

安装并启动 node3

您必须在机架中安装 node3，将 node1 的连接传输到 node3，启动 node3 并安装 ONTAP。然后，您必须重新分配 node1 的任何备用磁盘，属于根卷的任何磁盘以及此过程先前未重新定位到 node2 的任何非根聚合，如本节所述。

关于此任务

重新定位操作在此阶段开始时暂停。此过程大部分是自动完成的；操作将暂停，以便您可以检查其状态。您必须手动恢复此操作。此外，您还必须验证 SAN LIF 是否已成功移至 node3。

如果 node3 与 node1 上安装的 ONTAP 9 版本不同，则需要对其进行网络启动。安装 node3 后，从 Web 服务器上存储的 ONTAP 9 映像启动它。然后，您可以按照中的说明将正确的文件下载到启动介质设备，以供后续系统启动 ["准备网络启动"](#)。



- 对于 AFF A800 或 AFF C800 控制器升级，在移除节点 1 之前，必须确保机箱中的所有驱动器都牢固地固定在中板上。有关详细信息，请参阅 ["更换 AFF A800 或 AFF C800 控制器模块"](#)。
- 如果要升级具有存储磁盘的系统，则需要完成整个部分，然后转到 ["在 node3 上配置 FC 端口"](#) 和 ["检查并配置 node3 上的 UTA/UTA2 端口"](#) 部分，在集群提示符处输入命令。

步骤

1. `【 auto_install3_step1】` 请确保为 node3 预留机架空间。

如果 node1 和 node2 位于不同的机箱中，则可以将 node3 与 node1 放在同一机架位置。但是，如果 node1 与 node2 位于同一机箱中，则需要将 node3 置于其自身的机架空间中，最好靠近 node1 的位置。

2. `【 auto_install3_step2】` 按照适用于您的节点型号的 *Installation and Setup Instructions* 在机架中安装 node3。



如果要升级到两个节点都在同一个机箱中的系统，请将节点 4 和节点 3 安装到机箱中。如果两个节点没有安装在同一机箱中，启动节点 3 时，它的行为就像是在双机箱配置中一样；而启动节点 4 时，节点之间的互连将无法建立。

3. `【 auto_install3_step3】` 为节点 3 布线，将连接从节点 1 移动到节点 3。

使用 node3 平台的《安装和设置说明》、相应的磁盘架文档和《HA 对管理》文档连接以下连接。

参考 ["参考资料"](#) 链接到 `_HA 对管理_`。

- 控制台（远程管理端口）
- 集群端口
- 数据端口
- 集群和节点管理端口
- 存储
- SAN 配置：iSCSI 以太网和 FC 交换机端口



您可能不需要将互连卡或集群互连缆线连接从 node1 移至 node3，因为大多数平台型号都具有唯一的互连卡型号。对于 MetroCluster 配置，您需要将 FC-VI 缆线连接从 node1 移至 node3。如果新主机没有 FC-VI 卡，则可能需要移动 FC-VI 卡。

4. 【auto_install3_step4】打开 node3 的电源，然后在控制台终端按 Ctrl-C 访问启动环境提示符，以中断启动过程。

如果要升级到两个节点位于同一机箱中的系统，node4 也会重新启动。但是，您可以忽略 node4 启动，直到稍后再启动。



启动 node3 时，您可能会看到以下警告消息：

```
WARNING: The battery is unfit to retain data during a power outage. This
is likely because the battery is discharged but could be due to other
temporary conditions.
When the battery is ready, the boot process will complete and services
will be engaged.
To override this delay, press 'c' followed by 'Enter'
```

5. 如果您在中看到警告消息，则需要执行以下操作 [第 4 步](#)，执行以下操作：
 - a. 检查是否存在任何可能指示 NVRAM 电池电量低以外问题的控制台消息，如有必要，请采取任何必要的更正措施。
 - b. 让电池充电并完成启动过程。



请勿超越延迟；如果电池无法充电，可能会导致数据丢失。



请参见 "[准备网络启动](#)"。

6. 【第 6 步】选择以下操作之一，配置网络启动连接。



您必须使用管理端口和 IP 作为网络启动连接。请勿使用数据 LIF IP、否则在执行升级时可能会发生数据中断。

动态主机配置协议（DHCP）	那么 ...
正在运行	在启动环境提示符处使用以下命令自动配置连接： <code>ifconfig e0M -auto</code>

动态主机配置协议 (DHCP)	那么 ...
未运行	<p>在启动环境提示符处使用以下命令手动配置连接：</p> <pre>ifconfig e0M -addr=<i>filer_addr</i> -mask=<i>netmask</i> - gw=<i>gateway</i> -dns=<i>dns_addr</i> -domain=<i>dns_domain</i></pre> <p><i>filer_addr</i> 是存储系统的IP地址(必填)。 <i>netmask</i> 是存储系统的网络掩码(必需)。 <i>gateway</i> 是存储系统的网关(必需)。 <i>dns_addr</i> 是网络上名称服务器的IP地址(可选)。 <i>dns_domain</i> 是域名服务(DNS)域名(可选)。</p> <div style="border: 1px solid #ccc; padding: 5px; margin-top: 10px;">  <p>您的接口可能需要其他参数。有关详细信息，请在固件提示符处输入 <code>help ifconfig</code>。</p> </div>

7. 【第 7 步】对 node3 执行网络启动：

针对 ...	那么 ...
FAS/AFF8000 系列系统	<code>netboot http://<web_server_ip/path_to_web-accessible_directory>/netboot/kernel</code>
所有其他系统	<code>netboot http://<web_server_ip/path_to_web-accessible_directory>/<ontap_version>_image.tgz</code>

`<path_to_the_web-accessible_directory>` 应指向您在部分中下载 `<ontap_version>_image.tgz` 的位置 "准备网络启动"。



请勿中断启动。

8. 【第 8 步】从启动菜单中选择选项 `（7）首先安装新软件`。

此菜单选项可下载新的 ONTAP 映像并将其安装到启动设备中。

请忽略以下消息：

```
This procedure is not supported for Non-Disruptive Upgrade on an HA pair
```

注意适用场景可无中断升级 ONTAP，而不是升级控制器。



请始终使用 `netboot` 将新节点更新为所需映像。如果您使用其他方法在新控制器上安装映像，则可能会安装不正确的映像。此问题描述适用场景所有 ONTAP 版本。`netboot` 操作步骤与选项结合使用 (7) `Install new software` 擦除启动介质并将相同的 ONTAP 版本放置在两个映像分区上。

9. 【第 9 步】如果系统提示您继续运行操作步骤，请输入 `y`，当系统提示您输入软件包时，请输入 URL：

`http://<web_server_ip/path_to_web-accessible_directory>/<ontap_version>_image.tgz`

10. 【第 10 步】完成以下子步骤以重新启动控制器模块：

a. 出现以下提示时，输入 `n` 以跳过备份恢复：

d要立即还原备份配置？ { `y|n` }

b. 出现以下提示时，输入 `y` 以重新启动：

要开始使用新安装的软件，必须重新启动节点。是否要立即重新启动？ { `y|n` }

控制器模块重新启动，但停留在启动菜单处，因为启动设备已重新格式化，并且必须还原配置数据。

11. 【第 11 步】从启动菜单中选择维护模式 5，并在系统提示您继续启动时输入 `y`。

12. 【第 12 步】验证控制器和机箱是否配置为 `ha`：

```
ha-config show
```

以下示例显示了 `ha-config show` 命令的输出：

```
Chassis HA configuration: ha
Controller HA configuration: ha
```



系统会在 PROM 中记录它们是采用 HA 对还是独立配置。独立系统或 HA 对中的所有组件的状态都必须相同。

13. 【第 13 步】如果控制器和机箱未配置为 `ha`，请使用以下命令更正配置：

```
ha-config modify controller ha
```

```
ha-config modify chassis ha
```

如果您使用的是 MetroCluster 配置，请使用以下命令修改控制器和机箱：

```
ha-config modify controller mcc
```

```
ha-config modify chassis mcc
```

14. 【第 14 步】退出维护模式：

```
halt
```

在启动环境提示符处按 `Ctrl-C` 中断自动启动。

15. 在 `node2` 上，检查系统日期，时间和时区：

```
dATE
```

16. 在 `node3` 上，在启动环境提示符处使用以下命令检查日期：

```
s如何选择日期
```

17. 【第 17 步】如有必要,请在 node3 上设置日期:

```
set date MM/dd/yyyy
```

18. 在 node3 上,在启动环境提示符处使用以下命令检查时间:

```
s时间
```

19. 【第 19 步】如有必要,请在 node3 上设置时间:

```
set time hh:mm:ss
```

20. 在启动加载程序中、设置node3上的配对系统ID:

```
setenv partner-sysid node2_sysid
```

对于node3、 partner-sysid 必须为node2的。

a. 保存设置:

```
saveenv
```

21. 【auto_install3_step21】验证 partner-sysid 对于node3:

```
printenv partner-sysid
```

1. 如果您安装了 NetApp 存储加密 (NSE) 驱动器,请执行以下步骤:



如果您之前尚未在操作步骤 中执行此操作、请参见知识库文章 ["如何判断驱动器是否已通过FIPS认证"](#) 确定正在使用的自加密驱动器的类型。

a. 设置 bootarg.storageencryption.support to true 或 false:

如果正在使用以下驱动器、请使用...	然后选择...
符合FIPS 140-2 2级自加密要求的NSE驱动器	setenv bootarg.storageencryption.support true
NetApp非FIPS SED	setenv bootarg.storageencryption.support false



不能在同一节点或HA对上混用FIPS驱动器和其他类型的驱动器。您可以在同一节点或HA对上混用SED和非加密驱动器。

b. 转到专用启动菜单并选择选项 (10) Set Onboard Key Manager recovery secrets。

输入先前记录的操作步骤 密码短语和备份信息。请参见 ["使用板载密钥管理器管理存储加密"](#)。

2. 将节点启动至启动菜单:

```
boot_ontap 菜单
```

下一步是什么？

- 如果您的系统具有 FC 或 UTA/UTA2 配置，"[设置并配置节点 3 上的 FC 或 UTA/UTA2 端口](#)"。
- 如果您没有 FC 或 UTA/UTA2 配置，"[将 node1 磁盘重新分配给 node3，步骤 1](#)"这样node3就可以识别node1的磁盘。
- 如果您有MetroCluster配置，"[设置并配置节点 3 上的 FC 或 UTA/UTA2 端口](#)"检测连接到节点的磁盘。

在 node3 上设置 FC 或 UTA/UTA2 配置

如果 node3 具有板载 FC 端口，板载统一目标适配器（UTA/UTA2）端口或 UTA/UTA2 卡，则必须先配置这些设置，然后才能完成其余操作步骤。

关于此任务

您可能需要完成此部分 [在 node3 上配置 FC 端口](#)，部分 [检查并配置 node3 上的 UTA/UTA2 端口](#)或这两个部分。



NetApp 营销材料可能会使用术语 UTA2 来指代融合网络适配器（CNA）适配器和端口。但是，命令行界面使用术语 CNA。

如果节点 3 没有板载 FC 端口、板载 UTA/UTA2 端口或 UTA/UTA2 卡（例如，从ONTAP 9.15.1 开始引入的AFF和FAS系统），并且您正在升级带有存储磁盘的系统，则可以跳至"[将node1磁盘重新分配给node3](#)"。

在 node3 上配置 FC 端口

如果节点 3 具有 FC 端口（无论是板载的还是附加 FC 适配器上的），则必须在节点投入使用之前设置其端口配置，因为系统出厂时未预先配置端口。如果您不配置端口，则可能会遇到服务中断。

开始之前

您必须具有在部分中保存的 node1 中的 FC 端口设置值 "[准备要升级的节点](#)"。

关于此任务

如果您的系统没有 FC 配置，则可以跳过此部分。如果您的系统具有板载 UTA/UTA2 端口或 UTA/UTA2 卡，则可以在中对其进行配置 [检查并配置 node3 上的 UTA/UTA2 端口](#)。



在维护模式 shell 提示符下输入本节中的命令。

步骤

1. 将节点 3 上的 FC 设置与您之前从节点 1 捕获的设置进行比较。
2. 根据需要执行以下操作之一来修改节点 3 上的 FC 端口：

在维护模式下（启动菜单中的选项 5）：

- 要作为目标端口进行编程：

```
ucadmin modify -m fc -t target <adapter>
```

例如：ucadmin modify -m fc -t target 2a

- 要对启动程序端口进行编程：

```
ucadmin modify -m fc -t initiator <adapter>
```

例如：ucadmin modify -m fc -t initiator 2b

3. 使用以下命令并检查输出来验证新设置：

```
ucadmin show
```

4. 暂停节点：

```
halt
```

5. 从加载程序提示符启动系统：

```
boot_ontap 菜单
```

6. 输入命令后，请等待，直到系统停留在启动环境提示符处。

7. 从维护模式的启动菜单中选择选项 5。

8. 【 auto_check3_step8】 执行以下操作之一：

如果节点 3...	那么 ...
具有 UTA/UTA2 卡或 UTA/UTA2 板载端口	前往 检查并配置 node3 上的 UTA/UTA2 端口
没有 UTA/UTA2 卡或 UTA/UTA2 板载端口	跳过_检查并配置节点 3 上的 UTA/UTA2 端口_并转到" 将node1磁盘重新分配给node3 "。

检查并配置 node3 上的 UTA/UTA2 端口

如果 node3 具有板载 UTA/UTA2 端口或 UTA/UTA2 卡，则必须检查这些端口的配置，并可能对其进行重新配置，具体取决于您希望如何使用升级后的系统。

开始之前

您必须为 UTA/UTA2 端口配备正确的 SFP+ 模块。

关于此任务

如果要对 FC 使用统一目标适配器（UTA/UTA2）端口，则必须先验证此端口的配置方式。



NetApp 营销材料可能会使用术语 UTA2 来指代 CNA 适配器和端口。但是，命令行界面使用术语 CNA。

您可以使用 `ucadmin show` 命令查看或验证当前端口配置，如以下示例输出所示：

```
*> ucaadmin show
      Current  Current  Pending  Pending  Admin
Adapter Mode    Type      Mode      Type      Status
-----
0e     fc     target   -         initiator offline
0f     fc     target   -         initiator offline
0g     fc     target   -         initiator offline
0h     fc     target   -         initiator offline
1a     fc     target   -         -         online
1b     fc     target   -         -         online
6 entries were displayed.
```

UTA/UTA2 端口可以配置为原生 FC 模式或 UTA/UTA2 模式。FC 模式支持 FC 启动程序和 FC 目标；UTA/UTA2 模式允许并发 NIC 和 FCoE 流量共享相同的 10GbE SFP+ 接口并支持 FC 目标。

您可能会在附加适配器或控制器主板上找到 UTA/UTA2 端口，并具有以下配置，但您应该检查 node3 上的 UTA/UTA2 端口配置，并在必要时进行更改：

- 订购控制器时订购的 UTA/UTA2 卡会在发货前配置为具有您请求的个性化设置。
- 与控制器分开订购的 UTA/UTA2 卡附带了默认的 FC 目标特性。
- 新控制器上的板载 UTA/UTA2 端口会在发货前配置为具有您请求的个性化设置。



您必须处于维护模式才能配置 UTA/UTA2 端口。在维护模式 shell 提示符下输入本节中的命令。

步骤

1. 如果当前 SFP+ 模块与所需用途不匹配，请将其更换为正确的 SFP+ 模块。

请联系您的 NetApp 代表以获取正确的 SFP+ 模块。

2. 验证 UTA/UTA2 端口设置：

```
ucaadmin show
```

检查输出并确定 UTA/UTA2 端口是否具有您想要的个性。

以下示例中的输出显示适配器“1b”的类型正在更改为启动器，并且适配器“2a”和“2b”的模式正在更改为“cna”。CNA 模式允许您将卡用作网络适配器。

```
*> ucaadmin show
          Current      Current      Pending   Pending   Admin
Adapter  Mode           Type         Mode      Type      Status
-----  -
1a       fc              initiator    -         -         online
1b       fc              target       -         initiator  online
2a       fc              target       cna       -         online
2b       fc              target       cna       -         online
*>
```

3. 执行以下操作之一：

如果 UTA/UTA2 端口 ...	然后选择...
没有所需的个性化设置	前往第 4 步。
拥有所需的个性化特性	跳过步骤 4 至步骤 8，然后转到第 9 步。

4. 请执行以下操作之一：

如果要配置	然后选择...
UTA/UTA2 卡上的端口	前往第 5 步
板载 UTA/UTA2 端口	跳过步骤 5 并转到第 6 步。

5. 如果适配器处于启动器模式，并且 UTA/UTA2 端口处于在线状态，则将 UTA/UTA2 端口脱机：

```
storage disable adapter <adapter_name>
```

目标模式下的适配器会在维护模式下自动脱机。

6. 如果当前配置与所需用途不匹配，请根据需要更改配置：

```
ucaadmin modify -m fc|cna -t initiator|target <adapter_name>
```

- `-m` 是特性模式，fc 或 CNA。
- `-t` 是 FC4 类型，target 或 initiator。



您必须对磁带驱动器和MetroCluster配置使用 FC 启动器。您必须对 SAN 客户端使用 FC 目标。

7. 通过为每个端口输入以下命令，将所有目标端口置于联机状态：

```
storage enable adapter <adapter_name>
```

8. 为端口布线。

1. 退出维护模式：

```
halt
```

2. 将节点启动至启动菜单:

```
boot_ontap 菜单
```

下一步是什么?

- 如果您要升级到AFF A800系统, 请转至"[将node1磁盘重新分配给node3、步骤9](#)".
- 对于所有其他系统升级, 请访问"[将node1磁盘重新分配给node3、步骤1](#)".

将node1磁盘重新分配给node3

在验证node3安装之前、您需要将属于node1的磁盘重新分配给node3。

步骤

1. 验证 node1 是否已在启动菜单处停止。将node1的磁盘重新分配给node3:

```
boot_after_controller_replacement
```

经过短暂延迟后、系统将提示您输入要替换的节点的名称。如果存在共享磁盘(也称为高级磁盘分区(Advanced Disk Partitioning、ADP)或分区磁盘)、系统将提示您输入HA配对节点的节点名称。

这些提示可能会被埋在控制台消息中。如果未输入节点名称或输入的名称不正确、系统将提示您重新输入此名称。

展开控制台输出示例

```
LOADER-A> boot_ontap menu
.
<output truncated>
.
All rights reserved.
*****
*                                     *
* Press Ctrl-C for Boot Menu. *
*                                     *
*****
.
<output truncated>
.
Please choose one of the following:
(1) Normal Boot.
(2) Boot without /etc/rc.
(3) Change password.
(4) Clean configuration and initialize all disks.
(5) Maintenance mode boot.
(6) Update flash from backup config.
(7) Install new software first.
(8) Reboot node.
(9) Configure Advanced Drive Partitioning.
(10) Set Onboard Key Manager recovery secrets.
(11) Configure node for external key management.
Selection (1-11)? 22/7
(22/7) Print this secret List
(25/6) Force boot with multiple filesystem disks missing.
(25/7) Boot w/ disk labels forced to clean.
(29/7) Bypass media errors.
(44/4a) Zero disks if needed and create new flexible root volume.
(44/7) Assign all disks, Initialize all disks as SPARE, write DDR
labels
.
<output truncated>
.
(wipeconfig) Clean all configuration on boot
device
(boot_after_controller_replacement) Boot after controller upgrade
(boot_after_mcc_transition) Boot after MCC transition
(9a) Unpartition all disks and remove
their ownership information.
(9b) Clean configuration and
```

initialize node with partitioned disks.

(9c) Clean configuration and

initialize node with whole disks.

(9d) Reboot the node.

(9e) Return to main boot menu.

The boot device has changed. System configuration information could be lost. Use option (6) to restore the system configuration, or option (4) to initialize all disks and setup a new system.

Normal Boot is prohibited.

Please choose one of the following:

- (1) Normal Boot.
- (2) Boot without /etc/rc.
- (3) Change password.
- (4) Clean configuration and initialize all disks.
- (5) Maintenance mode boot.
- (6) Update flash from backup config.
- (7) Install new software first.
- (8) Reboot node.
- (9) Configure Advanced Drive Partitioning.
- (10) Set Onboard Key Manager recovery secrets.
- (11) Configure node for external key management.

Selection (1-11)? boot_after_controller_replacement

This will replace all flash-based configuration with the last backup to disks. Are you sure you want to continue?: yes

.

<output truncated>

.

Controller Replacement: Provide name of the node you would like to replace:<nodename of the node being replaced>

Controller Replacement: Provide High Availability partner of node1: <nodename of the partner of the node being replaced>

Changing sysid of node node1 disks.

Fetches sanown old_owner_sysid = 536940063 and calculated old sys id = 536940063

Partner sysid = 4294967295, owner sysid = 536940063

.

<output truncated>

.

varfs_backup_restore: restore using /mroot/etc/varfs.tgz

varfs_backup_restore: attempting to restore /var/kmip to the boot device

varfs_backup_restore: failed to restore /var/kmip to the boot device

varfs_backup_restore: attempting to restore env file to the boot device

varfs_backup_restore: successfully restored env file to the boot device wrote key file "/tmp/rndc.key"

```

varfs_backup_restore: timeout waiting for login
varfs_backup_restore: Rebooting to load the new varfs
Terminated
<node reboots>
System rebooting...
.
Restoring env file from boot media...
copy_env_file:scenario = head upgrade
Successfully restored env file from boot media...
Rebooting to load the restored env file...
.
System rebooting...
.
<output truncated>
.
WARNING: System ID mismatch. This usually occurs when replacing a
boot device or NVRAM cards!
Override system ID? {y|n} y
.
Login:

```



在上述控制台输出示例中，如果系统使用高级磁盘分区（ADP）磁盘，ONTAP 将提示您输入配对节点名称。

2. 如果系统进入重启循环并显示以下消息 `no disks found`，表示系统已将 FC 或 UTA/UTA2 端口重置回目标模式，因此无法看到任何磁盘。选择以下任务之一来解决此问题：

- 履行第 3 步到第 8 步在节点3上
- 前往章节“[验证 node3 安装](#)”

3. 在自动启动期间按Ctrl-C在Loader >提示符处停止节点。

4. 在加载程序提示符处、进入维护模式：

```
boot_ontap maint
```

5. 在维护模式下，显示先前设置的所有启动程序端口，这些端口现在处于目标模式：

```
ucadmin show
```

将端口改回启动程序模式：

```
ucadmin modify -m fc -t initiator -f adapter name
```

6. 验证端口是否已更改为启动程序模式：

```
ucadmin show
```

7. 退出维护模式:

```
halt
```



如果要从支持外部磁盘的系统升级到也支持外部磁盘的系统, 请转至。第 8 步

如果要从支持外部磁盘的系统升级到同时支持内部和外部磁盘的系统, 例如AFF A800系统, 请转至第 9 步。

8. 在Loader提示符处、启动:

```
boot_ontap 菜单
```

现在, 在启动时, 节点可以检测到先前分配给它的所有磁盘, 并可按预期启动。

如果要更换的集群节点使用根卷加密、则ONTAP无法从磁盘中读取卷信息。还原根卷的密钥。



只有当根卷使用NetApp卷加密时、此操作才适用。

a. 返回到特殊的启动菜单:

```
LOADER> boot_ontap menu
```

```
Please choose one of the following:
(1) Normal Boot.
(2) Boot without /etc/rc.
(3) Change password.
(4) Clean configuration and initialize all disks.
(5) Maintenance mode boot.
(6) Update flash from backup config.
(7) Install new software first.
(8) Reboot node.
(9) Configure Advanced Drive Partitioning.
(10) Set Onboard Key Manager recovery secrets.
(11) Configure node for external key management.

Selection (1-11)? 10
```

a. 选择*(10)设置板载密钥管理器恢复密钥*

b. 输入 ... y 在以下提示符处:

```
This option must be used only in disaster recovery procedures. Are you sure?
(y or n): y
```

c. 在提示符处、输入密钥管理器密码短语。

d. 出现提示时、输入备份数据。



您必须已在中获取密码短语和备份数据 "准备要升级的节点" section of this procedure.

e. 系统重新启动到特殊启动菜单后、运行选项*(1) Normal Boot*



您可能会在此阶段遇到错误。如果出现错误、请重复中的子步骤、第 8 步 直到系统正常启动为止。

9. 如果要从具有外部磁盘的系统升级到支持内部和外部磁盘的系统(例如AFF A800系统)、请将node1聚合设置为根聚合、以确认node3从node1的根聚合启动。要设置根聚合、请转到启动菜单并选择相应选项 `5` 以进入维护模式。



* 您必须按所示的确切顺序执行以下子步骤；否则可能发生原因会导致中断甚至数据丢失。 *

以下操作步骤会将 node3 设置为从 node1 的根聚合启动：

a. 进入维护模式。

```
boot_ontap maint
```

b. 检查 node1 聚合的 RAID ， 丛和校验和信息：

```
aggr status -r
```

c. 检查 node1 聚合的状态：

聚合状态

d. 如有必要，将 node1 聚合置于联机状态：

```
aggr_online root_aggr_from__node1__
```

e. 阻止 node3 从其原始根聚合启动：

```
aggr offline root_aggr_on_node3
```

f. 将 node1 根聚合设置为 node3 的新根聚合：

```
aggr options aggr_from__node1__ root
```

g. 验证 node3 的根聚合是否脱机，从 node1 接管的磁盘的根聚合是否联机并设置为 root ：

聚合状态



如果不执行上一个子步骤，发生原因 node3 可能会从内部根聚合启动，或者它可能会发生原因系统以假定存在新的集群配置或提示您确定一个集群配置。

下面显示了命令输出的示例：

Aggr	State	Status	Options
aggr0_nst_fas8080_15	online	raid_dp, aggr fast zeroed 64-bit	root, nosnap=on
aggr0	offline	raid_dp, aggr fast zeroed 64-bit	diskroot

验证 node3 安装

您必须验证 node1 中的物理端口是否正确映射到 node3 上的物理端口。这样，node3 便可在升级后与集群中的其他节点以及网络进行通信。

关于此任务

请参见 ["参考资料"](#) 链接到 *Node Hardware Universe* 以捕获有关新节点上端口的信息。您将在本节稍后部分使用此信息。

物理端口布局可能因节点型号而异。当新节点启动时，ONTAP 将尝试确定应托管集群 LIF 的端口，以便自动达到仲裁。

如果 node1 上的物理端口未直接映射到 node3 上的物理端口，请执行下一节 [还原 node3 上的网络配置](#) 必须用于修复网络连接。

安装并启动 node3 后，您必须验证是否已正确安装它。您必须等待 node3 加入仲裁，然后恢复重新定位操作。

此时，在操作步骤中，操作将暂停，因为 node3 加入仲裁。

步骤

1. 验证 node3 是否已加入仲裁：

```
cluster show -node node3 -fields health
```

health 字段的输出应为 true。

2. 确认 node3 与 node2 属于同一集群，并且运行状况良好：

```
cluster show
```

3. 根据要升级的HA对上运行的ONTAP版本、执行以下操作之一：

如果您的 ONTAP 版本为 ...	那么 ...
9.8至9.11.1	验证集群 LIF 是否正在侦听端口 7700： ::> network connections listening show -vserver Cluster
9.12.1或更高版本	跳过此步骤并转到 第 5 步 。

对于双节点集群，端口 7700 侦听集群端口是预期结果，如以下示例所示：

```
Cluster::> network connections listening show -vserver Cluster
Vserver Name      Interface Name:Local Port      Protocol/Service
-----
Node: NodeA
Cluster           NodeA_clus1:7700               TCP/ctlopcp
Cluster           NodeA_clus2:7700               TCP/ctlopcp
Node: NodeB
Cluster           NodeB_clus1:7700               TCP/ctlopcp
Cluster           NodeB_clus2:7700               TCP/ctlopcp
4 entries were displayed.
```

- 对于未侦听端口700的每个集群LIF、将LIF的管理状态设置为 down 然后 up:

```
::> net int modify -vserver cluster -lif cluster-lif-status-admin down; net
int modify -vserver cluster -lif cluster-lif-status-admin up
```

重复步骤 3 以验证集群 LIF 是否正在侦听端口 7700。

- 切换到高级权限模式:

```
set advanced
```

- 检查控制器更换操作的状态，并验证其是否处于暂停状态，以及是否处于 node1 暂停之前的状态，以便执行安装新控制器和移动缆线的物理任务:

```
ssystem controller replace show
```

```
s系统控制器更换 show-details
```

- 如果您正在处理 MetroCluster 系统，请验证是否已为 MetroCluster 配置正确配置更换的控制器；MetroCluster 配置应处于运行状况良好的状态。请参见 "[验证 MetroCluster 配置的运行状况](#)"。

在 MetroCluster 节点 node3 上重新配置集群间 LIF，并检查集群对等关系以恢复 MetroCluster 节点之间的通信，然后再继续执行步骤 6。

检查 MetroCluster 节点状态:

```
MetroCluster node show
```

8. 恢复控制器更换操作:

s 系统控制器更换恢复

9. 控制器更换将暂停以进行干预, 并显示以下消息:

```
Cluster::*> system controller replace show
Node           Status           Error-Action
-----
Node1(now node3) Paused-for-intervention  Follow the instructions
given in
Step Details
Node2           None
Step Details:
-----
To complete the Network Reachability task, the ONTAP network
configuration must be manually adjusted to match the new physical
network configuration of the hardware. This includes:

1. Re-create the interface group, if needed, before restoring VLANs. For
detailed commands and instructions, refer to the "Re-creating VLANs,
ifgrps, and broadcast domains" section of the upgrade controller
hardware guide for the ONTAP version running on the new controllers.
2. Run the command "cluster controller-replacement network displaced-
vlans show" to check if any VLAN is displaced.
3. If any VLAN is displaced, run the command "cluster controller-
replacement network displaced-vlans restore" to restore the VLAN on the
desired port.

2 entries were displayed.
```



在此操作步骤中, *re-creating VLAN*, *ifgrp* 和 *broadcast domains* 一节已重命名为 *_Restore node3* 上的网络配置。

10. 在控制器更换处于暂停状态的情况下, 继续执行本文档的下一节以还原节点上的网络配置。

还原 node3 上的网络配置

确认 node3 处于仲裁状态并可与 node2 通信后, 请确认 node3 上显示了 node1 的 VLAN, 接口组和广播域。此外, 验证是否已在其正确的广播域中配置所有 node3 网络端口。

关于此任务

有关创建和重新创建 VLAN, 接口组和广播域的详细信息, 请参见 ["参考资料"](#) 链接到 *Network Management*。



如果要更改AFF A800或AFF C800系统上e0a和e1a集群端口的端口速度、则可能会在速度转换后看到接收到格式错误的数据包。请参见 ["NetApp错误在线中的错误ID 1570339"](#) 和知识库文章 ["从40GbE转换到100GbE后、在调整端口配置为36的端口上出现CRC错误"](#) 以获得指导。

步骤

1. 【第 1 步】列出已升级的 node1（称为 node3）上的所有物理端口：

```
network port show -node node3
```

此时将显示节点上的所有物理网络端口，VLAN 端口和接口组端口。在此输出中，您可以看到 ONTAP 已将任何物理端口移至 集群 广播域。您可以使用此输出来帮助确定哪些端口必须用作接口组成员端口，VLAN 基本端口或独立物理端口来托管 LIF。

2. 【第 2 步】列出集群上的广播域：

```
network port broadcast-domain show
```

3. 【第 3 步】列出节点 3 上所有端口的网络端口可访问性：

网络端口可访问性显示

您应看到类似于以下示例的输出：

```

clusterA::*> reachability show -node node1_node3
(network port reachability show)
Node          Port          Expected Reachability  Reachability Status
-----
node1_node3
a0a           a0a           Default:Default        no-reachability
a0a-822       a0a-822       Default:822            no-reachability
a0a-823       a0a-823       Default:823            no-reachability
e0M           e0M           Default:Mgmt           ok
e0a           e0a           Cluster:Cluster        misconfigured-
reachability
e0b           e0b           Cluster:Cluster        no-reachability
e0c           e0c           Cluster:Cluster        no-reachability
e0d           e0d           Cluster:Cluster        no-reachability
e0e           e0e           Cluster:Cluster        ok
e0e-822       e0e-822       -                      no-reachability
e0e-823       e0e-823       -                      no-reachability
e0f           e0f           Default:Default        no-reachability
e0f-822       e0f-822       Default:822            no-reachability
e0f-823       e0f-823       Default:823            no-reachability
e0g           e0g           Default:Default        misconfigured-
reachability
e0h           e0h           Default:Default        ok
e0h-822       e0h-822       Default:822            ok
e0h-823       e0h-823       Default:823            ok
18 entries were displayed.

```

在上面的示例中，node1_node3 是在更换控制器后刚刚启动的。某些端口无法访问其预期广播域，必须进行修复。

4. 【auto_verify_3_step4】修复 node3 上每个端口的可访问性状态不是 ok 的可访问性。首先对任何物理端口运行以下命令，然后对任何 VLAN 端口运行以下命令，一次运行一个：

```
network port reachability repair -node node_name-port port_name
```

您应看到类似于以下示例的输出：

```
Cluster ::> reachability repair -node node1_node3 -port e0h
```

```
Warning: Repairing port "node1_node3: e0h" may cause it to move into a
different broadcast domain, which can cause LIFs to be re-homed away
from the port. Are you sure you want to continue? {y|n}:
```

对于可访问性状态可能与当前所在广播域的可访问性状态不同的端口，应显示一条警告消息，如上所示。根

据需要查看端口和问题解答 y 或 n 的连接。

验证所有物理端口是否具有预期可访问性：

网络端口可访问性显示

在执行可访问性修复时，ONTAP 会尝试将端口放置在正确的广播域中。但是，如果无法确定某个端口的可访问性，并且该端口不属于任何现有广播域，则 ONTAP 将为这些端口创建新的广播域。

5. 【第 5 步】如果接口组配置与新控制器物理端口布局不匹配，请使用以下步骤进行修改。

a. 您必须先从其广播域成员资格中删除接口组成员端口的物理端口。您可以使用以下命令执行此操作：

```
network port broadcast-domain remove-ports -broadcast-domain broadcast-domain_name-ports node_name: port_name
```

b. 将成员端口添加到接口组：

```
network port ifgrp add-port -node node_name-ifgrp ifgrp-port port_name
```

c. 在添加第一个成员端口后大约一分钟，接口组会自动添加到广播域中。

d. 验证接口组是否已添加到相应的广播域：

```
network port reachability show -node node_name-port ifgrp
```

如果接口组的可访问性状态为 NOT ok，请将其分配给相应的广播域：

```
network port broadcast-domain add-ports -broadcast-domain broadcast_domain_name-ports node: port
```

6. 通过执行以下步骤，将适当的物理端口分配给 集群 广播域：

a. 确定哪些端口可访问 集群 广播域：

```
network port reachability show -reachable-broadcast-domains cluster : 集群
```

b. 如果可访问性状态不是 正常，请修复可访问 集群 广播域的任何端口：

```
network port reachability repair -node node_name-port port_name
```

7. 【第 7 步】使用以下命令之一将其余物理端口移动到其正确的广播域中：

```
network port reachability repair -node node_name-port port_name
```

```
network port broadcast-domain remove-port
```

```
网络端口 broadcast-domain add-port
```

确认不存在不可访问或意外的端口。使用以下命令并检查输出以确认状态为 ok，以检查所有物理端口的可访问性状态：

```
网络端口可访问性 show -detail
```

8. 【第 8 步】使用以下步骤还原可能已被替换的任何 VLAN：

a. 列出已替换的 VLAN：

```
cluster controller-replacement network placed-vlans show
```

此时应显示如下输出：

```
Cluster::*> displaced-vlans show
(cluster controller-replacement network displaced-vlans show)
      Original
Node   Base Port   VLANs
-----
Node1  a0a         822, 823
       e0e         822, 823
2 entries were displayed.
```

b. 还原从先前的基本端口中替换的 VLAN：

```
cluster controller-replacement network placed-vlans restore
```

以下示例显示了将已从接口组 a0a 中移出的 VLAN 还原到同一接口组的过程：

```
Cluster::*> displaced-vlans restore -node node1_node3 -port a0a
-destination-port a0a
```

以下是将端口 "e0e" 上的已替换 VLAN 还原到 e0h 的示例：

```
Cluster::*> displaced-vlans restore -node node1_node3 -port e0e
-destination-port e0h
```

成功还原 VLAN 后，将在指定的目标端口上创建已替换的 VLAN。如果目标端口是接口组的成员或目标端口已关闭，则 VLAN 还原将失败。

等待大约一分钟，以便将新还原的 VLAN 放置到其相应的广播域中。

a. 根据需要为不在 `cluster controller-replacement network placed-vlans show` 输出中但应在其他物理端口上配置的 VLAN 端口创建新的 VLAN 端口。

9. 【第 9 步】完成所有端口修复后，删除任何空广播域：

```
network port broadcast-domain delete -broadcast-domain broadcast_domain_name
```

10. 【第 10 步】验证端口可访问性：

网络端口可访问性显示

如果所有端口均已正确配置并添加到正确的广播域中，则 `network port reachability show` 命令应将所有已连接端口的可访问性状态报告为 `ok`，对于无物理连接的端口，此状态报告为 `no-reachability`。如果任何端口报告的状态不是这两个端口，请按照中的说明执行可访问性修复并在其广播域中添加或删除端口 [第 4 步](#)。

11. 验证所有端口是否均已置于广播域中：

```
network port show
```

12. 验证广播域中的所有端口是否配置了正确的最大传输单元（MTU）：

```
network port broadcast-domain show
```

13. 使用以下步骤还原 LIF 主端口，指定需要还原的 Vserver 和 LIF 主端口（如果有）：

- a. 列出所有已替换的 LIF：

```
displaced interface show
```

- b. 还原 LIF 主节点和主端口：

```
cluster controller-replacement network placed-interface restore-home-node  
-node node_name-vserver vserver_name-lif-name LIF_name
```

14. 验证所有 LIF 是否都具有主端口且已由管理员启动：

```
network interface show -fields home-port、status-admin
```

还原 node3 上的 key-manager 配置

如果要使用 NetApp 卷加密 (NVE) 和 NetApp 聚合加密 (NAE) 对要升级的系统上的卷进行加密，则必须将加密配置同步到新节点。如果不同步密钥管理器，则在使用 ARL 将 node1 聚合从 node2 重新定位到 node3 时，可能会发生故障，因为 node3 没有使加密卷和聚合联机所需的加密密钥。

关于此任务

执行以下步骤，将加密配置同步到新节点：

步骤

1. 从 node3 运行以下命令：

```
sSecurity key-manager 板载同步
```

2. 在重新定位数据聚合之前，请验证 node3 上的 SVM-KEK 密钥是否已还原为 "true"：

```
::> security key-manager key query -node node3 -fields restored -key  
-type SVM-KEK
```

示例

```
::> security key-manager key query -node node3 -fields restored -key
-type SVM-KEK

node      vserver    key-server  key-id
restored
-----
node3     svm1       ""          0000000000000000020000000000a008a81976
true
                                         2190178f9350e071fbb90f00000000000000000
```

将 **node1** 拥有的非根聚合和 **NAS** 数据 LIF 从 **node2** 移动到 **node3**

在验证 **node3** 上的网络配置以及将聚合从 **node2** 重新定位到 **node3** 之前，您必须验证当前位于 **node2** 上的 **node1** 所属的 **NAS** 数据 LIF 是否已从 **node2** 重新定位到 **node3**。您还必须验证 **node3** 上是否存在 SAN LIF。

关于此任务

在升级操作步骤期间，远程 LIF 处理 SAN LUN 的流量。升级期间，集群或服务运行状况无需移动 SAN LIF。除非需要将 SAN LIF 映射到新端口，否则不会移动这些 LIF。使 **node3** 联机后，您将验证 LIF 是否运行正常并位于相应的端口上。



如果您要更改基于以下基于的以太网接口卡或主板端口的端口速度，则可能会在速度转换后看到接收到格式错误的数据包。请参见 ["NetApp 错误在线中的错误 ID 1570339"](#) 和知识库文章 ["从 40GbE 转换到 100GbE 后、在调整端口配置为 36 的端口上出现 CRC 错误"](#) 以获得指导。

步骤

1. 恢复重新定位操作：

```
system controller replace resume
```

系统将执行以下任务：

- 集群仲裁检查
- 系统 ID 检查
- 映像版本检查
- 目标平台检查
- 网络可访问性检查

此操作将在网络可访问性检查的此阶段暂停。

2. 恢复重新定位操作：

```
system controller replace resume
```

系统将执行以下检查：

- 集群运行状况检查
- 集群 LIF 状态检查

执行这些检查后，系统会将 node1 拥有的非根聚合和 NAS 数据 LIF 重新定位到新控制器 node3。资源重新定位完成后，控制器更换操作将暂停。

3. 检查聚合重新定位和 NAS 数据 LIF 移动操作的状态：

```
system controller replace show-details
```

如果控制器更换操作步骤已暂停，请检查并更正错误（如果有），然后选择问题描述 `reume` 继续操作。

4. 如有必要，恢复和还原已移位的 LIF，或者手动迁移和修改未能自动迁移到 node3 的 node1 LIF。

恢复和还原移位的 LIF

- a. 列出所有已移位的 LIF:

```
cluster controller-replacement network displaced-interface show
```

- b. 如果已替换任何 LIF，请将主节点还原回 node3：

```
cluster controller-replacement network displaced-interface  
restore-home-node -node <node3_nodename> -vserver <vserver name>  
-lif-name <lif_name>
```

手动迁移和修改 LIF 文件

- a. 将未能自动迁移到节点3的LIF迁移:

```
network interface migrate -vserver <vserver name> -lif <lif_name>  
-destination-node <node3_nodename> -destination-port  
<port_on_node3>
```

- b. 修改已迁移 LIF 的源节点和源端口:

```
network interface modify -vserver <vserver_name> -lif  
<data_lif_name> -home-node <node3_nodename> -home-port  
<home_port>
```

5. 恢复此操作以提示系统执行所需的后检查:

```
system controller replace resume
```

系统将执行以下后检查:

- 集群仲裁检查
- 集群运行状况检查
- 聚合重建检查
- 聚合状态检查
- 磁盘状态检查
- 集群 LIF 状态检查
- 卷检查

第 4 阶段。重新定位和停用节点 2

将非根聚合和 NAS 数据 LIF 从 node2 重新定位到 node3

在将node2替换为node4之前、您需要将node2所拥有的非根聚合和NAS数据生命周期重新定位到node3。

开始之前

上一阶段的后处理检查完成后，node2 的资源释放将自动启动。非根聚合和非 SAN 数据 LIF 将从 node2 迁移到 node3。

关于此任务

在升级操作步骤期间，远程 LIF 处理 SAN LUN 的流量。升级期间，集群或服务运行状况无需移动 SAN LIF。

迁移聚合和 LIF 后，此操作将暂停以进行验证。在此阶段，您必须验证是否所有非根聚合和非 SAN 数据 LIF 都已迁移到 node3。



不会修改聚合和 LIF 的主所有者；只会修改当前所有者。

步骤

1. 验证所有非根聚合是否均已联机及其在 node3 上的状态：

```
storage aggregate show -node <node3> -state online -root false
```

以下示例显示 node2 上的非根聚合处于联机状态：

```
cluster::> storage aggregate show -node node3 state online -root false

Aggregate      Size          Available    Used%    State    #Vols    Nodes
RAID          Status
-----
aggr_1         744.9GB      744.8GB     0%      online   5        node2
raid_dp        normal
aggr_2         825.0GB      825.0GB     0%      online   1        node2
raid_dp        normal
2 entries were displayed.
```

如果 node3 上的聚合脱机或变为外部聚合，请在 node3 上使用以下命令将其联机，每个聚合一次：

```
storage aggregate online -aggregate <aggregate_name>
```

2. 在 node3 上使用以下命令并检查输出，以验证 node3 上的所有卷是否联机：

```
volume show -node <node3> -state offline
```

如果 node3 上的任何卷脱机，请在 node3 上使用以下命令将其联机，每个卷一次：

```
volume online -vserver <vserver_name> -volume <volume_name>
```

这 `vserver_name` 使用此命令的方法可以在上一个命令的输出中找到 `volume show` 命令。

3. 验证 LIF 是否已移至正确的端口且状态为 up。如果任何 LIF 已关闭，请为每个 LIF 输入以下命令，将 LIF 的管理状态设置为 up：

```
network interface modify -vserver <vserver_name> -lif <LIF_name> -home-node  
<node_name> -status-admin up
```

4. 如果新硬件上不存在当前托管数据 LIF 的端口，请将其从广播域中删除：

```
network port broadcast-domain remove-ports
```

5. 【第 5 步】输入以下命令并检查输出，验证 node2 上是否没有剩余数据 LIF：

```
network interface show -curr-node node2-role data
```

将失败或被否决的聚合重新定位到节点 3

如果任何聚合无法重新定位或被否决，则需要手动将聚合重新定位到节点 3，或者如有必要，覆盖否决或目标检查。

关于此任务

由于错误，系统暂停重定位操作。

步骤

1. 检查事件管理系统（EMS）日志以确定聚合无法重新定位或被否决的原因。
2. 重新定位任何出现故障或被否决的聚合：

```
storage aggregate relocation start -node <node2> -destination <node3>  
-aggregate-list <aggregate_name> -ndo-controller-upgrade true
```

3. 出现提示时，输入 y。
4. 您可以使用以下方法之一强制重新定位：

选项	Description
覆盖否决检查	使用以下命令： storage aggregate relocation start -node node2 -destination node3 -aggregate-list <aggregate_list> -ndo-controller-upgrade true -override-vetoes true
覆盖目标检查	使用以下命令： storage aggregate relocation start -node node2 -destination node3 -aggregate-list <aggregate_list> -ndo-controller-upgrade true -override-vetoes true -override-destination-checks true

停用 node2

要淘汰 node2，请正确关闭 node2，然后将其从机架或机箱中移除。

步骤

1. 恢复操作：

s系统控制器更换恢复

节点会自动暂停。

完成后

升级完成后，您可以停用 node2。请参见 ["停用旧系统"](#)。

第 5 阶段。安装并启动节点 4.

安装并启动节点 4.

您必须在机架中安装 node4，将 node2 的连接传输到 node4，启动 node4 并安装 ONTAP。然后，您必须重新分配 node2 的任何备用磁盘，属于根卷的任何磁盘以及在此过程前面未重新定位到 node3 的任何非根聚合，如本节所述。

关于此任务

重新定位操作在此阶段开始时暂停。此过程大部分是自动完成的；此操作将暂停以使您能够检查其状态。您必须手动恢复此操作。

如果节点 4 上的 ONTAP 版本与节点 2 上的 ONTAP 版本不同，则需要对节点 4 进行网络启动。安装 node4 后，从存储在 Web 服务器上的 ONTAP 9 映像启动它。然后，您可以按照说明将正确的文件下载到启动介质设备，以便后续系统启动。 ["准备网络启动"](#)。



- 对于 AFF A800 或 AFF C800 控制器升级，在移除节点 2 之前，必须确保机箱中的所有驱动器都牢固地固定在中板上。有关详细信息，请参阅 ["更换 AFF A800 或 AFF C800 控制器模块"](#)。
- 如果您要升级带有存储磁盘的系统，则必须完成整个部分，然后继续 ["在 node4 上设置 FC 或 UTA/UTA2 配置"](#)，在集群提示符下输入命令。

步骤

1. `【 auto_install4_step1】` 确保 node4 具有足够的机架空间。

如果 node4 与 node2 位于不同的机箱中，则可以将 node4 与 node3 放在同一位置。如果 node2 和 node4 位于同一机箱中，则 node4 已位于其相应的机架位置。

2. 按照节点型号的 `_Installation and Setup Instructions_` 中的说明，在机架中安装 node4。
3. 为节点 4 布线，将连接从节点 2 移至节点 4。

使用 node4 平台的《安装和设置说明》、相应的磁盘架文档和《HA 对管理》文档连接以下连接。

参考 ["参考资料"](#) 链接到 `_HA 对管理_`。

- 控制台（远程管理端口）
- 集群端口
- 数据端口
- 集群和节点管理端口
- 存储
- SAN 配置：iSCSI 以太网和 FC 交换机端口



您可能不需要将互连卡 /FC-VI 卡或互连 /FC-VI 缆线连接从 node2 移至 node4，因为大多数平台型号都具有唯一的互连卡型号。对于 MetroCluster 配置，必须将 FC-VI 缆线连接从 node2 移至 node4。如果新主机没有 FC-VI 卡，则可能需要移动 FC-VI 卡。

4. 打开 node4 的电源，然后在控制台终端按 Ctrl-C 以访问启动环境提示符，从而中断启动过程。



启动 node4 时，您可能会看到以下警告消息：

```
WARNING: The battery is unfit to retain data during a power outage. This
is likely
        because the battery is discharged but could be due to other
temporary
        conditions.
        When the battery is ready, the boot process will complete
and services will be engaged. To override this delay, press 'c'
followed
        by 'Enter'
```

5. 如果您在步骤 4 中看到警告消息，请执行以下操作：

- 检查是否存在任何可能指示 NVRAM 电池电量低以外问题的控制台消息，如有必要，请采取任何必要的更正措施。
- 让电池充电并完成启动过程。



请勿超越延迟；如果电池无法充电，可能会导致数据丢失。



请参见 ["准备网络启动"](#)。

6. **【第 6 步】** 选择以下操作之一，配置网络启动连接。



您必须使用管理端口和 IP 作为网络启动连接。请勿使用数据 LIF IP、否则在执行升级时可能会发生数据中断。

动态主机配置协议（DHCP）	那么 ...
正在运行	在启动环境提示符处使用以下命令自动配置连接：ifconfig e0M -auto

动态主机配置协议 (DHCP)	那么 ...
未运行	<p>在启动环境提示符处输入以下命令、以手动配置连接：</p> <pre>ifconfig e0M -addr=filer_addr -mask=netmask -gw=gateway -dns=dns_addr -domain=dns_domain</pre> <p><i>filer_addr</i> 是存储系统的IP地址(必填)。 <i>netmask</i> 是存储系统的网络掩码(必需)。 <i>gateway</i> 是存储系统的网关(必需)。 <i>dns_addr</i> 是网络上名称服务器的IP地址(可选)。 <i>dns_domain</i> 是DNS域名(可选)。</p> <div style="border: 1px solid #ccc; padding: 5px; margin-top: 10px;">  您的接口可能需要其他参数。有关详细信息，请在固件提示符处输入 <code>help ifconfig</code>。 </div>

7. 对 node4 执行网络启动：

针对 ...	那么 ...
FAS/AFF8000 系列系统	<code>netboot http://<web_server_ip/path_to_web-accessible_directory>/netboot/kernel</code>
所有其他系统	<code>netboot http://<web_server_ip/path_to_web-accessible_directory>/<ontap_version>_image.tgz</code>

`<path_to_the_web-accessible_directory>` 应指向您在本节第 1 步中下载 `<ontap_version>_image.tgz` 的位置 "准备网络启动"。

 请勿中断启动。

8. 从启动菜单中，选择选项 `(7) Install new software first` 。

此菜单选项可下载新的 ONTAP 映像并将其安装到启动设备中。

请忽略以下消息：

```
This procedure is not supported for Non-Disruptive Upgrade on an HA pair
```

注意适用场景可无中断升级 ONTAP ，而不是升级控制器。

 请始终使用 `netboot` 将新节点更新为所需映像。如果您使用其他方法在新控制器上安装映像，则可能会安装不正确的映像。此问题描述适用场景所有 ONTAP 版本。`netboot`操作步骤 与选项结合使用 (7) `Install new software` 擦除启动介质并将相同的ONTAP 版本放置在两个映像分区上。

9. 如果系统提示您继续运行操作步骤，请输入 `y`，并在系统提示您输入软件包时，输入 URL：

`http://<web_server_ip/path_to_web-accessible_directory>/<ontap_version>_image.tgz`

10. 完成以下子步骤以重新启动控制器模块：

- a. 出现以下提示时，输入 `n` 以跳过备份恢复：

```
Do you want to restore the backup configuration now? {y|n}
```

- b. 出现以下提示时，输入 `y` 以重新启动：

```
The node must be rebooted to start using the newly installed software. Do you want to reboot now? {y|n}
```

控制器模块重新启动，但停留在启动菜单处，因为启动设备已重新格式化，并且必须还原配置数据。

11. 从启动菜单中选择维护模式 5，并在系统提示您继续启动时输入 `y`。
12. 验证控制器和机箱是否已配置为 HA：

```
ha-config show
```

以下示例显示了 `ha-config show` 命令的输出：

```
Chassis HA configuration: ha
Controller HA configuration: ha
```



系统会在 PROM 中记录它们是采用 HA 对还是独立配置。独立系统或 HA 对中的所有组件的状态都必须相同。

13. 如果控制器和机箱未配置为 HA，请使用以下命令更正配置：

```
ha-config modify controller ha
```

```
ha-config modify chassis ha
```

如果您使用的是 MetroCluster 配置，请使用以下命令修改控制器和机箱：

```
ha-config modify controller mcc
```

```
ha-config modify chassis mcc
```

14. 退出维护模式：

```
halt
```

在启动环境提示符处按 `Ctrl-C` 中断自动启动。

15. 在 `node3` 上，检查系统日期，时间和时区：

```
date
```

16. 在 node4 上, 在启动环境提示符处使用以下命令检查日期:

s如何选择日期

17. 如有必要, 请在 node4 上设置日期:

```
set date MM/dd/yyyy
```

18. 在 node4 上, 在启动环境提示符处使用以下命令检查时间:

s时间

19. 如有必要, 请在 node4 上设置时间:

```
set time hh:mm:ss
```

20. 在启动加载程序中、设置node4上的配对系统ID:

```
setenv partner-sysid node3_sysid
```

对于node4、 partner-sysid 必须为node3的。

保存设置:

```
saveenv
```

21. 验证 partner-sysid 对于node4:

```
printenv partner-sysid
```

22. 如果您安装了NetApp存储加密 (NSE) 驱动器, 请执行以下步骤:



如果您之前尚未在操作步骤 中执行此操作、请参见知识库文章 ["如何判断驱动器是否已通过FIPS认证"](#) 确定正在使用的自加密驱动器的类型。

a. 设置 `bootarg.storageencryption.support` to `true` 或 `false`:

如果正在使用以下驱动器、请使用	然后选择...
...	
符合FIPS 140-2 2级自加密要求的NSE驱动器	<code>setenv bootarg.storageencryption.support true</code>
NetApp非FIPS SED	<code>setenv bootarg.storageencryption.support false</code>



不能在同一节点或HA对上混用FIPS驱动器和其他类型的驱动器。您可以在同一节点或HA对上混用SED和非加密驱动器。

b. 转到专用启动菜单并选择选项 (10) Set Onboard Key Manager recovery secrets。

输入先前记录的操作步骤 密码短语和备份信息。请参见 ["使用板载密钥管理器管理存储加密"](#)。

23. 将节点启动至启动菜单：

boot_ontap 菜单

下一步是什么？

- 如果您有 FC 或 UTA/UTA2 配置，"[设置并配置节点 4 上的 FC 或 UTA/UTA2 端口](#)"。
- 如果您没有 FC 或 UTA/UTA2 配置，"[将 node2 磁盘重新分配给 node4，步骤 1](#)"这样node4就可以识别node2的磁盘。
- 如果您有MetroCluster配置，"[设置并配置节点 4 上的 FC 或 UTA/UTA2 端口](#)"检测连接到节点的磁盘。

在 node4 上设置 FC 或 UTA/UTA2 配置

如果 node4 具有板载 FC 端口，板载统一目标适配器（UTA/UTA2）端口或 UTA/UTA2 卡，则必须先配置这些设置，然后才能完成其余操作步骤。

关于此任务

您可能需要完成[在节点 4 上配置 FC 端口](#)或者[检查并配置 node4 上的 UTA/UTA2 端口](#)或两个部分。



如果 node4 没有板载 FC 端口、板载 UTA/UTA2 端口或 UTA/UTA2 卡（例如，从ONTAP 9.15.1 开始引入的AFF和FAS系统），并且您正在升级带有存储磁盘的系统，则可以跳至"[将node2磁盘重新分配给node4](#)"。

确保 node4 具有足够的机架空间。如果 node4 与 node2 位于不同的机箱中，则可以将 node4 与 node3 放在同一位置。如果 node2 和 node4 位于同一机箱中，则 node4 已位于其相应的机架位置。

在节点 4 上配置 FC 端口

如果节点 4 具有 FC 端口（无论是板载的还是附加 FC 适配器上的），则必须在节点投入使用之前设置其端口配置，因为系统出厂时未预先配置端口。如果您没有按要求配置端口，则可能会遇到服务中断。

开始之前

您必须具有在部分中保存的 node2 中的 FC 端口设置值 "[准备要升级的节点](#)"。

关于此任务

如果您的系统没有 FC 配置，则可以跳过此部分。如果您的系统具有板载 UTA/UTA2 端口或 UTA/UTA2 适配器，则可以在中对其进行配置 [检查并配置 node4 上的 UTA/UTA2 端口](#)。



在维护模式 shell 提示符下输入本节中的命令。

步骤

1. 显示系统上所有 FC 和融合网络适配器的信息：

```
ssystem node hardware unified-connect show
```

2. 将 node4 上的 FC 设置与先前从 node1 中捕获的设置进行比较。
3. 根据需要修改 node4 上的 FC 端口：

- 要作为目标端口进行编程：

```
ucadmin modify -m fc -t target adapter
```

例如：ucadmin modify -m fc -t target 2a

- 要对启动程序端口进行编程：

```
ucadmin modify -m fc -t initiator adapter
```

`-t` 是 FC4 类型：target 或 initiator。

例如：ucadmin modify -m fc -t initiator 2b

4. 暂停节点：

```
halt
```

5. 从加载程序提示符启动系统：

```
boot_ontap 菜单
```

6. 输入命令后，请等待，直到系统停留在启动环境提示符处。

7. 从维护模式的启动菜单中选择选项 5。

8. 【第 8 步】执行以下操作之一：

- 转至 [检查并配置 node4 上的 UTA/UTA2 端口](#) 如果 node4 具有 UTA/UTA2 卡或 UTA/UTA2 板载端口。
- 如果 node4 没有 UTA/UTA2 卡或 UTA/UTA2 板载端口，请跳过“检查并配置 node4 上的 UTA/UTA2 端口”并转到“[将node2磁盘重新分配给node4](#)”。

检查并配置 node4 上的 UTA/UTA2 端口

如果 node4 具有板载 UTA/UTA2 端口或 UTA/UTA2 卡，则必须检查这些端口的配置并进行配置，具体取决于您希望如何使用升级后的系统。

开始之前

您必须为 UTA/UTA2 端口配备正确的 SFP+ 模块。

关于此任务

UTA/UTA2 端口可以配置为原生 FC 模式或 UTA/UTA2 模式。FC 模式支持 FC 启动程序和 FC 目标；UTA/UTA2 模式允许并发 NIC 和 FCoE 流量共享相同的 10GbE SFP+ 接口并支持 FC 目标。



NetApp 营销材料可能会使用术语 UTA2 来指代 CNA 适配器和端口。但是，命令行界面使用术语 CNA。

UTA/UTA2 端口可能位于具有以下配置的适配器或控制器上：

- 与控制器同时订购的 UTA/UTA2 卡会在发货前配置为具有您请求的个性化设置。
- 与控制器分开订购的 UTA/UTA2 卡附带了默认的 FC 目标特性。

- 新控制器上的板载 UTA/UTA2 端口（发货前）已配置为具有您请求的个性化设置。

但是，您应检查 node4 上的 UTA/UTA2 端口的配置，并根据需要进行更改。



在维护模式 shell 提示符下输入本节中的命令。

步骤

1. 检查 node4 上端口的当前配置情况：

```
ssystem node hardware unified-connect show
```

系统将显示类似于以下示例的输出：

```
*> uadmin show
```

Node	Adapter	Current Mode	Current Type	Pending Mode	Pending Type	Admin Status
f-a	0e	fc	initiator	-	-	online
f-a	0f	fc	initiator	-	-	online
f-a	0g	cna	target	-	-	online
f-a	0h	cna	target	-	-	online
f-a	0e	fc	initiator	-	-	online
f-a	0f	fc	initiator	-	-	online
f-a	0g	cna	target	-	-	online
f-a	0h	cna	target	-	-	online

```
*>
```

2. 如果当前 SFP+ 模块与所需用途不匹配，请将其更换为正确的 SFP+ 模块。

请联系您的 NetApp 代表以获取正确的 SFP+ 模块。

3. 验证设置：

```
uadmin show
```

检查 uadmin show 命令的输出，并确定 UTA/UTA2 端口是否具有所需的个性化设置。

以下示例中的输出显示，FC4 类型的适配器 "1b" 更改为 initiator，适配器 "2a" 和 "2b" 的模式更改为 CNA：

```
*> ucadmin show
Node   Adapter  Current Mode  Current Type  Pending Mode  Pending Type
Admin Status
-----
-----
f-a    1a       fc           initiator     -             -
online
f-a    1b       fc           target        -             initiator
online
f-a    2a       fc           target        cna           -
online
f-a    2b       fc           target        cna           -
online
4 entries were displayed.
*>
```

4. 执行以下操作之一：

如果 CNA 端口 ...	然后选择...
没有所需的个性化设置	转至 第 5 步 。
拥有所需的个性化特性	跳过步骤 5 至步骤 9，然后转到 第 10 步 。

5. 【auto_check_4_step5】执行以下操作之一：

如果要配置	然后选择...
UTA/UTA2 卡上的端口	前往 第 6 步
板载 UTA/UTA2 端口	跳过第 6 步并转到 第 7 步 。

6. 如果适配器处于启动器模式，并且 UTA/UTA2 端口处于在线状态，则将 UTA/UTA2 端口脱机：

```
storage disable adapter adapter_name
```

目标模式下的适配器会在维护模式下自动脱机。

7. 【auto_check_4_step7】如果当前配置与所需用途不匹配，请根据需要更改配置：

```
ucadmin modify -m fc|cna -t initiator|target <adapter_name>
```

- `-m`` 是个性化模式，FC 或 10GbE UTA。
- `-t`` 是 FC4 类型，target 或 initiator。



您必须对磁带驱动器和MetroCluster配置使用 FC 启动器。您必须对 SAN 客户端使用 FC 目标。

8. 输入以下命令（每个端口一次），使任何目标端口联机：

```
storage enable adapter <adapter_name>
```

9. 为端口布线。

10. 退出维护模式：

```
halt
```

11. 将节点启动至启动菜单：

```
boot_ontap 菜单
```

下一步是什么？

- 如果要升级到AFF A800系统，请转至["将节点2磁盘重新分配给节点4、步骤9"](#)。
- 对于所有其他系统升级，请访问["将node2磁盘重新分配给node4、步骤1"](#)。

将node2磁盘重新分配给node4

您需要先将属于node2的磁盘重新分配给node4、然后再验证node4安装。

步骤

1. 验证node2已在启动菜单停止，并将node2的磁盘重新分配给node4：

```
boot_after_controller_replacement
```

经过短暂延迟后、系统将提示您输入要替换的节点的名称。如果存在共享磁盘(也称为高级磁盘分区(Advanced Disk Partitioning、ADP)或分区磁盘)、系统将提示您输入HA配对节点的节点名称。

这些提示可能会被埋在控制台消息中。如果未输入节点名称或输入的名称不正确、系统将提示您重新输入此名称。

展开控制台输出示例

```
LOADER-A> boot_ontap menu
.
.
<output truncated>
.
All rights reserved.
*****
*                                     *
* Press Ctrl-C for Boot Menu. *
*                                     *
*****
.
<output truncated>
.
Please choose one of the following:
(1) Normal Boot.
(2) Boot without /etc/rc.
(3) Change password.
(4) Clean configuration and initialize all disks.
(5) Maintenance mode boot.
(6) Update flash from backup config.
(7) Install new software first.
(8) Reboot node.
(9) Configure Advanced Drive Partitioning.
(10) Set Onboard Key Manager recovery secrets.
(11) Configure node for external key management.
Selection (1-11)? 22/7
(22/7)                                     Print this secret List
(25/6)                                     Force boot with multiple filesystem
disks missing.
(25/7)                                     Boot w/ disk labels forced to clean.
(29/7)                                     Bypass media errors.
(44/4a)                                    Zero disks if needed and create new
flexible root volume.
(44/7)                                     Assign all disks, Initialize all
disks as SPARE, write DDR labels
.
.
<output truncated>
.
.
(wipeconfig)                               Clean all configuration on boot
device
```

```
(boot_after_controller_replacement) Boot after controller upgrade
(boot_after_mcc_transition)          Boot after MCC transition
(9a)                                  Unpartition all disks and remove
their ownership information.
(9b)                                  Clean configuration and
initialize node with partitioned disks.
(9c)                                  Clean configuration and
initialize node with whole disks.
(9d)                                  Reboot the node.
(9e)                                  Return to main boot menu.
```

The boot device has changed. System configuration information could be lost. Use option (6) to restore the system configuration, or option (4) to initialize all disks and setup a new system.

Normal Boot is prohibited.

Please choose one of the following:

- (1) Normal Boot.
- (2) Boot without /etc/rc.
- (3) Change password.
- (4) Clean configuration and initialize all disks.
- (5) Maintenance mode boot.
- (6) Update flash from backup config.
- (7) Install new software first.
- (8) Reboot node.
- (9) Configure Advanced Drive Partitioning.
- (10) Set Onboard Key Manager recovery secrets.
- (11) Configure node for external key management.

Selection (1-11)? boot_after_controller_replacement

This will replace all flash-based configuration with the last backup to disks. Are you sure
you want to continue?: yes

.
.

<output truncated>

.
.

Controller Replacement: Provide name of the node you would like to replace:

<nodename of the node being replaced>

Controller Replacement: Provide High Availability partner of node1:

<nodename of the partner of the node being replaced>

Changing sysid of node node2 disks.

Fetches sanown old_owner_sysid = 536940063 and calculated old sys id = 536940063

Partner sysid = 4294967295, owner sysid = 536940063

.

```
.
<output truncated>
.
.
varfs_backup_restore: restore using /mroot/etc/varfs.tgz
varfs_backup_restore: attempting to restore /var/kmip to the boot
device
varfs_backup_restore: failed to restore /var/kmip to the boot device
varfs_backup_restore: attempting to restore env file to the boot
device
varfs_backup_restore: successfully restored env file to the boot
device wrote
    key file "/tmp/rndc.key"
varfs_backup_restore: timeout waiting for login
varfs_backup_restore: Rebooting to load the new varfs
Terminated
<node reboots>
System rebooting...
.
.
Restoring env file from boot media...
copy_env_file:scenario = head upgrade
Successfully restored env file from boot media...
Rebooting to load the restored env file...
.
System rebooting...
.
.
.
<output truncated>
.
.
.
.
WARNING: System ID mismatch. This usually occurs when replacing a
boot device or NVRAM cards!
Override system ID? {y|n} y
.
.
.
.
Login:
```



在上述控制台输出示例中，如果系统使用高级磁盘分区（ADP）磁盘，ONTAP 将提示您输入配对节点名称。

2. 如果系统进入重启循环并显示以下消息 `no disks found`，表示系统已将 FC 或 UTA/UTA2 端口重置回目标模式，因此无法看到任何磁盘。选择以下任务之一来解决此问题：

- 履行第 3 步到第 8 步在节点4上
- 前往章节["验证 node4 安装"](#)

3. 在自动启动期间按Ctrl-C在Loader提示符处停止节点。
4. 在加载程序提示符处、进入维护模式：

```
boot_ontap maint
```

5. 在维护模式下，显示先前设置的所有启动程序端口，这些端口现在处于目标模式：

```
ucadmin show
```

将端口改回启动程序模式：

```
ucadmin modify -m fc -t initiator -f adapter name
```

6. 验证端口是否已更改为启动程序模式：

```
ucadmin show
```

7. 退出维护模式：

```
halt
```



如果要从支持外部磁盘的系统升级到也支持外部磁盘的系统，请转至。[第 8 步](#)

如果要从使用外部磁盘的系统升级到同时支持内部和外部磁盘的系统，例如AFF A800系统，请转至[第 9 步](#)。

8. 在Loader提示符处、启动：

```
boot_ontap 菜单
```

现在，在启动时，节点可以检测到先前分配给它的所有磁盘，并可按预期启动。

如果要更换的集群节点使用根卷加密、则ONTAP无法从磁盘中读取卷信息。还原根卷的密钥。



只有当根卷使用NetApp卷加密时、此操作才适用。

- a. 返回到特殊的启动菜单：

```
LOADER> boot_ontap menu
```

Please choose one of the following:

- (1) Normal Boot.
- (2) Boot without /etc/rc.
- (3) Change password.
- (4) Clean configuration and initialize all disks.
- (5) Maintenance mode boot.
- (6) Update flash from backup config.
- (7) Install new software first.
- (8) Reboot node.
- (9) Configure Advanced Drive Partitioning.
- (10) Set Onboard Key Manager recovery secrets.
- (11) Configure node for external key management.

Selection (1-11)? 10

a. 选择*(10)设置板载密钥管理器恢复密钥*

b. 输入 ... y 在以下提示符处:

```
This option must be used only in disaster recovery procedures. Are you sure?  
(y or n): y
```

c. 在提示符处、输入密钥管理器密码短语。

d. 出现提示时、输入备份数据。



您必须已在中获取密码短语和备份数据 ["准备要升级的节点"](#) section of this procedure.

e. 系统重新启动到特殊启动菜单后、运行选项*(1) Normal Boot*



您可能在此阶段遇到错误。如果出现错误、请重复中的子步骤、[第 8 步](#) 直到系统正常启动为止。

9. 如果要从具有外部磁盘的系统升级到支持内部和外部磁盘的系统（例如AFF A800系统），请将 node2 聚合设置为根聚合，以确保 node4 从 node2 的根聚合启动。要设置根聚合，请转到 node4 上的启动菜单并选择选项 `5` 进入维护模式。



* 您必须按所示的确切顺序执行以下子步骤；否则可能发生原因会导致中断甚至数据丢失。 *

以下操作步骤会将 node4 设置为从 node2 的根聚合启动:

a. 进入维护模式。

```
boot_ontap maint
```

b. 检查 node2 聚合的 RAID，丛和校验和信息:

```
aggr status -r
```

c. 检查 node2 聚合的状态：

聚合状态

d. 如有必要，将 node2 聚合置于联机状态：

```
aggr_online root_aggr_from__node2_
```

e. 阻止 node4 从其原始根聚合启动：

```
aggr offline root_aggr_on_node4
```

f. 将 node2 根聚合设置为 node4 的新根聚合：

```
aggr options aggr_from__node2_ root
```

g. 验证 node4 的根聚合是否脱机，从 node2 接管的磁盘的根聚合是否联机并设置为 root：

聚合状态



如果不执行上一个子步骤，发生原因 node4 可能会从内部根聚合启动，或者它可能会发生原因系统以假定存在新的集群配置或提示您确定一个集群配置。

下面显示了命令输出的示例：

```
-----  
Aggr State                Status                Options  
aggr 0_nst_fas8080_15 online   raid_dp, aggr       root, nosnap=on  
                               fast zeroed  
                               64-bit  
aggr0 offline             raid_dp, aggr       diskroot  
                               fast zeroed`  
                               64-bit  
-----
```

验证 node4 安装

您必须验证 node2 中的物理端口是否正确映射到 node4 上的物理端口。这样，node4 便可在升级后与集群中的其他节点以及网络进行通信。

关于此任务

请参见 ["参考资料"](#) 链接到 *Node Hardware Universe* 以捕获有关新节点上端口的信息。您将在本节稍后部分使用此信息。

物理端口布局可能因节点型号而异。当新节点启动时，ONTAP 将尝试确定应托管集群 LIF 的端口，以便自动达到仲裁。

如果 node2 上的物理端口未直接映射到 node4 上的物理端口，请执行下一节 [还原 node4 上的网络配置](#) 必须用

于修复网络连接。

安装并启动 node4 后，您必须验证是否已正确安装它。您必须等待 node4 加入仲裁，然后恢复重新定位操作。

此时，在操作步骤中，操作将暂停，因为 node4 加入仲裁。

步骤

1. 验证 node4 是否已加入仲裁：

```
cluster show -node node4 -fields health
```

health 字段的输出应为 true。

2. 确认 node4 与 node3 属于同一集群，并且运行状况良好：

```
cluster show
```

3. 根据要升级的HA对上运行的ONTAP版本、执行以下操作之一：

如果您的 ONTAP 版本为 ...	那么 ...
9.8至9.11.1	验证集群 LIF 是否正在侦听端口 7700： <pre>::> network connections listening show -vserver Cluster</pre>
9.12.1或更高版本	跳过此步骤并转到 第 5 步 。

对于双节点集群，端口 7700 侦听集群端口是预期结果，如以下示例所示：

```
Cluster::> network connections listening show -vserver Cluster
Vserver Name      Interface Name:Local Port      Protocol/Service
-----
Node: NodeA
Cluster           NodeA_clus1:7700              TCP/ctlopcp
Cluster           NodeA_clus2:7700              TCP/ctlopcp
Node: NodeB
Cluster           NodeB_clus1:7700              TCP/ctlopcp
Cluster           NodeB_clus2:7700              TCP/ctlopcp
4 entries were displayed.
```

4. 对于未侦听端口700的每个集群LIF、将LIF的管理状态设置为 down 然后 up：

```
::> net int modify -vserver cluster -lif cluster-lif-status-admin down; net
int modify -vserver cluster -lif cluster-lif-status-admin up
```

重复步骤 3 以验证集群 LIF 是否正在侦听端口 7700。

5. 切换到高级权限模式：

```
set advanced
```

6. 检查控制器更换操作的状态，并验证它是否处于暂停状态以及 node2 暂停之前的相同状态，以便执行安装新控制器和移动缆线的物理任务：

```
ssystem controller replace show
```

```
s系统控制器更换 show-details
```

7. 如果您正在处理 MetroCluster 系统，请验证是否已为 MetroCluster 配置正确配置更换的控制器；MetroCluster 配置应处于运行状况良好的状态。请参见 "[验证 MetroCluster 配置的运行状况。](#)"。

在 MetroCluster 节点 node4 上重新配置集群间 LIF，并检查集群对等关系以恢复 MetroCluster 节点之间的通信，然后再继续 [第 6 步](#)。

检查 MetroCluster 节点状态：

```
MetroCluster node show
```

8. `【 auto_verify_4_Step6】` 恢复控制器更换操作：

```
s系统控制器更换恢复
```

9. 控制器更换将暂停以进行干预，并显示以下消息：

```

Cluster::*> system controller replace show
Node                Status                Error-Action
-----
Node2(now node4) Paused-for-intervention  Follow the instructions
given in
Node2                Step Details

Step Details:
-----
To complete the Network Reachability task, the ONTAP network
configuration must be
manually adjusted to match the new physical network configuration of the
hardware.
This includes:

1. Re-create the interface group, if needed, before restoring VLANs. For
detailed
commands and instructions, refer to the "Re-creating VLANs, ifgrps, and
broadcast
domains" section of the upgrade controller hardware guide for the ONTAP
version
running on the new controllers.
2. Run the command "cluster controller-replacement network displaced-
vlans show"
to check if any VLAN is displaced.
3. If any VLAN is displaced, run the command "cluster controller-
replacement
network displaced-vlans restore" to restore the VLAN on the desired
port.
2 entries were displayed.

```



在此操作步骤中，*re-creating VLANs*，*ifgrp* 和 *broadcast domains_section* 已重命名为 *_restoring network configuration on node4*。

10. 在控制器更换处于暂停状态的情况下，继续执行本文档的下一节以还原节点上的网络配置。

还原 node4 上的网络配置

确认 node4 处于仲裁状态并可与 node3 通信后，请确认 node4 上显示了 node2 的 VLAN，接口组和广播域。此外，验证所有 node4 网络端口是否均已配置在其正确的广播域中。

关于此任务

有关创建和重新创建 VLAN，接口组和广播域的详细信息，请参见 ["参考资料"](#) 链接到 *Network Management*。



如果要更改AFF A800或AFF C800系统上e0a和e1a集群端口的端口速度、则可能会在速度转换后看到接收到格式错误的数据包。请参见 "[NetApp错误在线中的错误ID 1570339](#)" 和知识库文章 "[从40GbE转换到100GbE后、在调整端口配置为36的端口上出现CRC错误](#)" 以获得指导。

步骤

1. 列出已升级的 node2（称为 node4）上的所有物理端口：

```
network port show -node node4
```

此时将显示节点上的所有物理网络端口，VLAN 端口和接口组端口。在此输出中，您可以看到 ONTAP 已将任何物理端口移至 集群 广播域。您可以使用此输出来帮助确定应将哪些端口用作接口组成员端口，VLAN 基本端口或独立物理端口来托管 LIF。

2. 列出集群上的广播域：

```
network port broadcast-domain show
```

3. 列出节点 4 上所有端口的网络端口可访问性：

网络端口可访问性显示

命令的输出类似于以下示例：

```

clusterA::*> reachability show -node node2_node4
(network port reachability show)
Node          Port          Expected Reachability      Reachability Status
-----
node2_node4
          a0a          Default:Default            no-reachability
          a0a-822        Default:822                no-reachability
          a0a-823        Default:823                no-reachability
          e0M          Default:Mgmt                ok
          e0a          Cluster:Cluster            misconfigured-
reachability
          e0b          Cluster:Cluster            no-reachability
          e0c          Cluster:Cluster            no-reachability
          e0d          Cluster:Cluster            no-reachability
          e0e          Cluster:Cluster            ok
          e0e-822        -                            no-reachability
          e0e-823        -                            no-reachability
          e0f          Default:Default            no-reachability
          e0f-822        Default:822                no-reachability
          e0f-823        Default:823                no-reachability
          e0g          Default:Default            misconfigured-
reachability
          e0h          Default:Default            ok
          e0h-822        Default:822                ok
          e0h-823        Default:823                ok
18 entries were displayed.

```

在上面的示例中，node2_node4 是在更换控制器后刚刚启动的。它具有多个不可访问的端口，并且正在等待可访问性扫描。

4. 【auto_restore_4_Step4】修复 node4 上每个端口的可访问性状态不是 ok 的可访问性。首先对任何物理端口运行以下命令，然后对任何 VLAN 端口运行以下命令，一次运行一个：

```
network port reachability repair -node node_name-port port_name
```

输出如下所示：

```
Cluster ::> reachability repair -node node2_node4 -port e0h
```

```
Warning: Repairing port "node2_node4: e0h" may cause it to move into a
different broadcast domain, which can cause LIFs to be re-homed away
from the port. Are you sure you want to continue? {y|n}:
```

对于可访问性状态可能与当前所在广播域的可访问性状态不同的端口，应显示一条警告消息，如上所示。

根据需要查看端口和问题解答 y 或 n 的连接。

验证所有物理端口是否具有预期可访问性：

网络端口可访问性显示

在执行可访问性修复时，ONTAP 会尝试将端口放置在正确的广播域中。但是，如果无法确定某个端口的可访问性，并且该端口不属于任何现有广播域，则 ONTAP 将为这些端口创建新的广播域。

5. 如果接口组配置与新控制器物理端口布局不匹配，请按照以下步骤进行修改。

a. 您必须先从其广播域成员资格中删除接口组成员端口的物理端口。您可以使用以下命令执行此操作：

```
network port broadcast-domain remove-ports -broadcast-domain  
broadcast_domain_name-ports node_name: port_name
```

b. 将成员端口添加到接口组：

```
network port ifgrp add-port -node node_name-ifgrp ifgrp-port port_name
```

c. 在添加第一个成员端口后大约一分钟，接口组会自动添加到广播域中。

d. 验证接口组是否已添加到相应的广播域：

```
network port reachability show -node node_name-port ifgrp
```

如果接口组的可访问性状态为 NOT ok，请将其分配给相应的广播域：

```
network port broadcast-domain add-ports -broadcast-domain  
broadcast_domain_name-ports node: port
```

6. 为 集群 广播域分配适当的物理端口：

a. 确定哪些端口可访问 集群 广播域：

```
network port reachability show -reachable-broadcast-domains cluster : 集群
```

b. 如果可访问性状态不是 正常，请修复可访问 集群 广播域的任何端口：

```
network port reachability repair -node node_name-port port_name
```

7. 使用以下命令之一将其余物理端口移动到我正确的广播域中：

```
network port reachability repair -node node_name-port port_name
```

```
network port broadcast-domain remove-port
```

```
网络端口 broadcast-domain add-port
```

确认不存在不可访问或意外的端口。使用以下命令并检查输出以确认状态为 ok，以检查所有物理端口的可访问性状态：

网络端口可访问性 `show -detail`

8. 使用以下步骤还原可能已被替换的任何 VLAN：

a. 列出已替换的 VLAN：

```
cluster controller-replacement network placed-vlans show
```

此时应显示如下输出：

```
Cluster::*> displaced-vlans show
(cluster controller-replacement network displaced-vlans show)
      Original
Node   Base Port   VLANs
-----
Node1  a0a         822, 823
      e0e         822, 823
```

b. 还原从先前的基本端口中替换的 VLAN：

```
cluster controller-replacement network placed-vlans restore
```

以下示例显示了将已从接口组 a0a 中移出的 VLAN 还原到同一接口组的过程：

```
Cluster::*> displaced-vlans restore -node node2_node4 -port a0a
-destination-port a0a
```

以下是将端口 "e0e" 上的已替换 VLAN 还原到 "e0h" 的示例：

```
Cluster::*> displaced-vlans restore -node node2_node4 -port e0e
-destination-port e0h
```

成功还原 VLAN 后，将在指定的目标端口上创建已替换的 VLAN。如果目标端口是接口组的成员或目标端口已关闭，则 VLAN 还原将失败。

等待大约一分钟，以便将新还原的 VLAN 放置到其相应的广播域中。

a. 根据需要为不在 `cluster controller-replacement network placed-vlans show` 输出中但应在其他物理端口上配置的 VLAN 端口创建新的 VLAN 端口。

9. 完成所有端口修复后，删除任何空广播域：

```
network port broadcast-domain delete -broadcast-domain broadcast_domain_name
```

10. 验证端口可访问性：

网络端口可访问性显示

如果所有端口均已正确配置并添加到正确的广播域中，则 `network port reachability show` 命令应将所有已连接端口的可访问性状态报告为 `ok`，对于无物理连接的端口，此状态报告为 `no-reachability`。如果任何端口报告的状态不是这两个端口，请按照中的说明执行可访问性修复并在其广播域中添加或删除端口 [第 4 步](#)。

11. 验证所有端口是否均已置于广播域中：

```
network port show
```

12. 验证广播域中的所有端口是否配置了正确的最大传输单元（MTU）：

```
network port broadcast-domain show
```

13. 还原 LIF 主端口，指定需要还原的 Vserver 和 LIF 主端口（如果有）：

- a. 列出所有已替换的 LIF：

```
displaced interface show
```

- b. 还原 LIF 主端口：

```
displaced interface restore-home-node -node node_name-vserver vserver_name  
-lif-name LIF_name
```

14. 验证所有 LIF 是否都具有主端口且已由管理员启动：

```
network interface show -fields home-port、status-admin
```

还原 node4 上的 key-manager 配置

如果要使用 NetApp 卷加密 (NVE) 和 NetApp 聚合加密 (NAE) 对要升级的系统上的卷进行加密，则必须将加密配置同步到新节点。如果不同步密钥管理器，则在使用 ARL 将 node2 聚合从 node3 重新定位到 node4 时，可能会发生故障，因为 node4 没有使加密卷和聚合联机所需的加密密钥。

关于此任务

执行以下步骤，将加密配置同步到新节点：

步骤

1. 从 node4 运行以下命令：

```
sSecurity key-manager 板载同步
```

2. 在重新定位数据聚合之前，请验证 node4 上的 SVM-KEK 密钥是否已还原为 "true"：

```
::> security key-manager key query -node node4 -fields restored -key  
-type SVM-KEK
```

示例

```
::> security key-manager key query -node node4 -fields restored -key
-type SVM-KEK

node      vserver    key-server  key-id
restored
-----
node4     svm1       ""          0000000000000000020000000000a008a81976
true                                           2190178f9350e071fbb90f00000000000000000
```

将 **node2** 拥有的非根聚合和 **NAS** 数据 LIF 从 **node3** 移动到 **node4**

在验证节点 4 上的网络配置后，需要将节点 2 拥有的 NAS 数据 LIF 从节点 3 迁移到节点 4，并确认 SAN LIF 存在于节点 4 上。

关于此任务

远程 LIF 在升级过程中处理到 SAN LUN 的流量。升级过程中，迁移 SAN LIF 对集群或服务运行状况并非必要。除非需要将 SAN LIF 映射到新端口，否则不会移动它们。

在节点 4 上线后，您需要验证 LIF 是否健康并位于正确的端口上。



如果您要更改基于以下基于的以太网接口卡或主板端口的端口速度、则可能会在速度转换后看到接收到格式错误的数据包。请参见 "[NetApp 错误在线中的错误 ID 1570339](#)" 和知识库文章 "[从 40GbE 转换到 100GbE 后、在调整端口配置为 36 的端口上出现 CRC 错误](#)" 以获得指导。

步骤

1. 恢复重新定位操作：

```
system controller replace resume
```

系统将执行以下任务：

- 集群仲裁检查
- 系统 ID 检查
- 映像版本检查
- 目标平台检查
- 网络可访问性检查

系统在网络可达性检查阶段暂停操作。

2. 恢复重新定位操作：

```
system controller replace resume
```

系统将执行以下检查：

- 集群运行状况检查
- 集群 LIF 状态检查

执行这些检查后，系统会将 node2 拥有的非根聚合和 NAS 数据 LIF 重新定位到新控制器 node4。资源重新定位完成后，控制器更换操作将暂停。

3. 检查聚合重新定位和 NAS 数据 LIF 移动操作的状态：

```
system controller replace show-details
```

如果控制器更换操作步骤已暂停，请检查并更正错误（如果有），然后选择问题描述 `reume` 继续操作。

4. 如有必要，恢复和还原已移位的 LIF，或者手动迁移和修改未能自动迁移到 node4 的 node2 LIF。

恢复和还原移位的 LIF

- a. 列出所有已移位的 LIF:

```
cluster controller-replacement network displaced-interface show
```

- b. 如果已替换任何 LIF，请将主节点还原回 node4：

```
cluster controller-replacement network displaced-interface  
restore-home-node -node <node4_nodename> -vserver <vserver name>  
-lif-name <lif_name>
```

手动迁移和修改 LIF 文件

- a. 将未能自动迁移到节点 4 的 LIF 迁移:

```
network interface migrate -vserver <vserver name> -lif <lif_name>  
-destination-node <node4_nodename> -destination-port  
<port_on_node4>
```

- b. 修改已迁移 LIF 的源节点和源端口:

```
network interface modify -vserver <vserver_name> -lif  
<data_lif_name> -home-node <node4_nodename> -home-port  
<home_port>
```

5. 恢复此操作以提示系统执行所需的后检查:

```
system controller replace resume
```

系统将执行以下后检查:

- 集群仲裁检查
- 集群运行状况检查
- 聚合重建检查
- 聚合状态检查
- 磁盘状态检查
- 集群 LIF 状态检查
- 卷检查

第 6 阶段。完成升级

使用 KMIP 服务器管理身份验证

对于 ONTAP 9.8 或更高版本，您可以使用密钥管理互操作性协议（KMIP）服务器管理身份验证密钥。

步骤

1. 添加新控制器：

```
s安全密钥管理器外部启用
```

2. 添加密钥管理器：

```
security key-manager external add-servers -key-servers  
key_management_server_ip_address
```

3. 验证密钥管理服务器是否已配置且可供集群中的所有节点使用：

```
s安全密钥管理器外部 show-status
```

4. 将所有链接的密钥管理服务器中的身份验证密钥还原到新节点：

```
sSecurity key-manager external restore -node new_controller_name
```

确认新控制器设置正确

要确认设置正确，必须启用 HA 对。此外，还必须验证 node3 和 node4 是否可以访问彼此的存储，并且它们都不拥有属于集群上其他节点的数据 LIF。此外，您还必须确认 node3 拥有 node1 的聚合，node4 拥有 node2 的聚合，并且两个节点的卷均联机。

步骤

1. 在对 node2 执行后检之后，将为 node2 集群启用存储故障转移和集群 HA 对。操作完成后，两个节点均显示为已完成，系统将执行一些清理操作。
2. 验证是否已启用存储故障转移：

```
s存储故障转移显示
```

以下示例显示了启用存储故障转移时命令的输出：

```
cluster::> storage failover show  
                Takeover  
Node      Partner  Possible  State Description  
-----  -  
node3     node4    true      Connected to node4  
node4     node3    true      Connected to node3
```

3. 使用以下命令并检查输出，验证 node3 和 node4 是否属于同一集群：

```
cluster show
```

4. 使用以下命令并检查输出，验证 node3 和 node4 是否可以访问彼此的存储：

```
storage failover show -fields local-missing-disks、partner-missing-disks
```

5. 使用以下命令并检查输出，验证 node3 和 node4 均不拥有集群中其他节点拥有的主数据 LIF：

```
network interface show
```

如果 node3 或 node4 都不拥有集群中其他节点拥有的主数据 LIF，请将数据 LIF 还原到其主所有者：

网络接口还原

6. 确认 node3 拥有 node1 中的聚合，而 node4 拥有 node2 中的聚合：

```
storage aggregate show -owner-name <node3>
```

```
storage aggregate show -owner-name <node4>
```

7. 确定是否有任何卷脱机：

```
volume show -node <node3> -state offline
```

```
volume show -node <node4> -state offline
```

8. 如果任何卷处于脱机状态，请将其与您在中捕获的脱机卷列表进行比较 ["准备要升级的节点"](#)，并根据需要使用以下命令使每个卷的任何脱机卷联机一次：

```
volume online -vserver <vserver_name> -volume <volume_name>
```

9. 对每个节点使用以下命令，为新节点安装新许可证：

```
system license add -license-code <license_code,license_code,license_code...>
```

license-code 参数接受一个包含 28 个大写字母字符密钥的列表。您可以一次添加一个许可证，也可以一次添加多个许可证，并以逗号分隔每个许可证密钥。

10. 使用以下命令之一从原始节点中删除所有旧许可证：

```
ssystem license clean-up -unused -expired
```

```
system license delete -serial-number <node_serial_number> -package  
<licensable_package>
```

- 删除所有已过期的许可证：

```
ssystem license clean-up -expired
```

- 删除所有未使用的许可证：

```
ssystem license clean-up -unused
```

- 在节点上使用以下命令从集群中删除特定许可证：

```
system license delete -serial-number <node1_serial_number> -package *
```

```
system license delete -serial-number <node2_serial_number> -package *
```

此时将显示以下输出：

```
Warning: The following licenses will be removed:
<list of each installed package>
Do you want to continue? {y|n}: y
```

输入 `y` 删除所有软件包。

11. 使用以下命令并检查输出，以验证是否已正确安装许可证：

`s`系统许可证显示

您可以将输出与在部分中捕获的输出进行比较 ["准备要升级的节点"](#)。

12. 如果在配置中使用自加密驱动器并且您已设置 `kmip.init.maxwait`` 变量 ``off`（例如，在["安装并启动 node4，步骤 22"](#)），您必须取消设置该变量：

```
set diag; systemshell -node node_name-command sudo kenv -u -p kmip.init.maxwait
```

13. 在两个节点上使用以下命令配置 SP：

```
ssystem service-processor network modify -node node_name
```

请参见 ["参考资料"](#) 链接到 ONTAP `s`管理参考 `_` 以了解 SP 的相关信息，以及 `_SP 9.8` 命令：手册页参考 `_` 以了解有关 `system service-processor network modify` 命令的详细信息。

14. 如果要在新节点上设置无交换机集群，请参见 ["参考资料"](#) 要链接到 *NetApp* 支持站点 `_` 并按照 `_switchover to a two-node switchless cluster` 中的说明进行操作。

完成后

如果在 `node3` 和 `node4` 上启用了存储加密，请完成此部分 ["在新控制器模块上设置存储加密"](#)。否则，请完成部分 ["停用旧系统"](#)。

在新控制器模块上设置存储加密

如果更换的控制器或新控制器的 HA 配对项使用存储加密，则必须为新控制器模块配置存储加密，包括安装 SSL 证书和设置密钥管理服务器。

关于此任务

此操作步骤包含对新控制器模块执行的步骤。您必须在正确的节点上输入命令。

步骤

1. 验证密钥管理服务器是否仍可用，其状态及其身份验证密钥信息：

```
s安全密钥管理器外部 show-status
```

```
s安全密钥管理器板载 show-backup
```

2. 将上一步中列出的密钥管理服务器添加到新控制器的密钥管理服务器列表中。

- a. 添加密钥管理服务器：

```
security key-manager external add-servers -key-servers  
key_management_server_ip_address
```

- b. 对列出的每个密钥管理服务器重复上述步骤。您最多可以链接四个密钥管理服务器。

- c. 验证是否已成功添加密钥管理服务器：

```
security key-manager external show
```

3. 在新控制器模块上，运行密钥管理设置向导以设置和安装密钥管理服务器。

您必须安装与现有控制器模块上安装的密钥管理服务器相同的密钥管理服务器。

- a. 在新节点上启动密钥管理服务器设置向导：

```
s安全密钥管理器外部启用
```

- b. 完成向导中的步骤以配置密钥管理服务器。

4. 将所有链接的密钥管理服务器中的身份验证密钥还原到新节点：

```
sSecurity key-manager external restore -node new_controller_name
```

在新控制器模块上设置NetApp卷或聚合加密

如果新控制器的已更换控制器或高可用性(HA)配对系统使用NetApp卷加密(NVE)或NetApp聚合加密(NAE)、则必须为NVE或NAE配置新控制器模块。

关于此任务

此操作步骤包含对新控制器模块执行的步骤。您必须在正确的节点上输入命令。

板载密钥管理器

使用板载密钥管理器配置NVE或NAE。

步骤

1. 将所有链接的密钥管理服务器中的身份验证密钥还原到新节点：

```
sSecurity key-manager 板载同步
```

外部密钥管理

使用外部密钥管理配置NVE或NAE。

步骤

1. 验证密钥管理服务器是否仍可用，其状态及其身份验证密钥信息：

```
sSecurity key-manager key query -node node
```

2. 将上一步中列出的密钥管理服务器添加到新控制器的密钥管理服务器列表中：

- a. 添加密钥管理服务器：

```
security key-manager external add-servers -key-servers  
key_management_server_ip_address
```

- b. 对列出的每个密钥管理服务器重复上述步骤。您最多可以链接四个密钥管理服务器。
- c. 验证是否已成功添加密钥管理服务器：

```
security key-manager external show
```

3. 在新控制器模块上，运行密钥管理设置向导以设置和安装密钥管理服务器。

您必须安装与现有控制器模块上安装的密钥管理服务器相同的密钥管理服务器。

- a. 在新节点上启动密钥管理服务器设置向导：

```
s安全密钥管理器外部启用
```

- b. 完成向导中的步骤以配置密钥管理服务器。

4. 将所有链接的密钥管理服务器中的身份验证密钥还原到新节点：

```
s安全密钥管理器外部还原
```

此命令需要OKM密码短语

有关详细信息、请参见知识库文章 ["如何从ONTAP 启动菜单还原外部密钥管理器服务器配置"](#)。

完成后

检查是否有任何卷因身份验证密钥不可用或无法访问 EKM 服务器而脱机。使用 `volume online` 命令将这些卷

恢复联机。

停用旧系统

升级后，您可以通过 NetApp 支持站点停用旧系统。停用系统会告知 NetApp 系统不再运行，并将其从支持数据库中删除。

步骤

1. 请参见 ["参考资料"](#) 链接到 [_NetApp 支持站点_](#) 并登录。
2. 从菜单中选择 * 产品 > 我的产品 *。
3. 在 * 查看已安装系统 * 页面上，选择要用于显示系统信息的 * 选择条件 *。

您可以选择以下选项之一来查找您的系统：

- 序列号（位于设备背面）
- "我的位置" 的序列号

4. 选择 * 执行! *

下表显示了集群信息，包括序列号。

5. 在表中找到集群，然后从产品工具集下拉菜单中选择 * 停用此系统 *。

恢复 SnapMirror 操作

您可以恢复升级前暂停的 SnapMirror 传输，并恢复 SnapMirror 关系。升级完成后，更新将按计划进行。

步骤

1. 验证目标上的 SnapMirror 状态：

```
snapmirror show
```

2. 恢复 SnapMirror 关系：

```
snapmirror resume -destination-vserver vserver_name
```

故障排除

聚合重新定位失败

在升级期间，聚合重新定位（ARL）可能会在不同点失败。

检查聚合重新定位失败

在操作步骤期间，ARL 可能会在第 2 阶段，第 3 阶段或第 5 阶段失败。

步骤

1. 输入以下命令并检查输出：

s存储聚合重新定位显示

`storage aggregate relocation show` 命令可显示哪些聚合已成功重新定位，哪些聚合未成功重新定位以及故障原因。

2. 检查控制台是否存在任何 EMS 消息。
3. 执行以下操作之一：

- 根据 `storage aggregate relocation show` 命令的输出以及 EMS 消息的输出，采取适当的更正操作。
- 使用 `storage aggregate relocation start` 命令的 `override-vetoes` 选项或 `override-destination-checks` 选项强制重新定位聚合。

有关 `storage aggregate relocation start`，`override-vetoes` 和 `override-destination-checks` 选项的详细信息，请参见 ["参考资料"](#) 链接到 `_Microsoft ONTAP 9.8 命令：手册页参考 _`。

升级完成后，node1 上的聚合属于 node4

升级操作步骤结束时，node3 应为聚合的新主节点，而这些聚合最初将 node1 作为主节点。您可以在升级后重新定位它们。

关于此任务

在以下情况下，聚合可能无法正确重新定位，将 node1 作为其主节点，而不是 node3：

- 在第 3 阶段，聚合从 node2 重新定位到 node3。要重新定位的某些聚合的主节点为 node1。例如，此类聚合可以称为 `aggr_node_1`。如果 `aggr_node_1` 的重新定位在第 3 阶段失败，并且无法强制重新定位，则聚合将留在 node2 上。
- 在第 4 阶段之后，将 node2 替换为 node4。更换 node2 后，`aggr_node_1` 将联机，并将 node4 作为其主节点，而不是 node3。

启用存储故障转移后，您可以通过完成以下步骤在第 6 阶段后修复不正确的所有权问题：

步骤

1. 输入以下命令以获取聚合列表：

```
storage aggregate show -nodes node4-is-home true
```

要确定未正确重新定位的聚合，请参阅在一节中获取的主所有者为 node1 的聚合列表 ["准备要升级的节点"](#) 并将其与上述命令的输出进行比较。

2. 将步骤 1 的输出与您在一节中为 node1 捕获的输出进行比较 ["准备要升级的节点"](#) 并记下未正确重新定位的所有聚合。
3. `【 auto_aggr_relocate_fail_Step3】` 重新定位节点 4 上遗留的聚合：

```
s存储聚合重新定位start -node node4-aggr aggr_node_1-destination node3
```

在此重新定位期间，请勿使用 `-nt-controller-upgrade` 参数。

4. 验证 node3 现在是否为聚合的主所有者：

```
storage aggregate show -aggregate aggr1、aggr2、aggr3...-fields home-name
```

`aggr1、aggr2、aggr3...` 是将 node1 作为原始主所有者的聚合列表。

如果聚合的主所有者不是 node3，则可以在中使用相同的重新定位命令将其重新定位到 node3 [第 3 步](#)。

重新启动，崩溃或重新启动

在升级的不同阶段，系统可能会崩溃—重新启动，崩溃或重新启动。

这些问题的解决方案取决于它们发生的时间。

在预检查阶段重新启动，崩溃或重新启动

在 HA 对的预检查阶段仍处于启用状态之前，节点 1 或节点 2 崩溃

如果 node1 或 node2 在预检查阶段之前崩溃，则尚未重新定位任何聚合，并且 HA 对配置仍处于启用状态。

关于此任务

接管和交还可以正常进行。

步骤

1. 检查控制台是否存在系统可能已发出的 EMS 消息，并采取建议的更正操作。
2. 继续执行节点对升级操作步骤。

在第一个资源释放阶段重新启动，崩溃或重新启动

在 HA 对仍处于启用状态的情况下，节点 1 在第一个资源释放阶段崩溃

部分或所有聚合已从 node1 重新定位到 node2，并且 HA 对仍处于启用状态。node2 接管 node1 的根卷以及未重新定位的任何非根聚合。

关于此任务

重新定位的聚合的所有权与因主所有者未发生更改而被接管的非根聚合的所有权相同。

当 node1 进入 `Waiting for giveback` 状态时，node2 将交还所有 node1 非根聚合。

步骤

1. 启动 node1 后，node1 的所有非根聚合均已移回 node1。您必须手动将聚合从 node1 重新定位到 node2：

```
storage aggregate relocation start -node node1 -destination node2 -aggregate -list *-ndocontroller-upgrade true
```
2. 继续执行节点对升级操作步骤。

在禁用 HA 对的情况下，Node1 在第一个资源释放阶段崩溃
Node2 不会接管，但它仍在从所有非根聚合提供数据。

步骤

1. 启动 node1。
2. 继续执行节点对升级操作步骤。

在 HA 对仍处于启用状态的情况下，节点 2 在第一个资源释放阶段失败
node1 已将其部分或全部聚合重新定位到 node2。已启用 HA 对。

关于此任务

node1 接管 node2 的所有聚合以及它已重新定位到 node2 的任何自身聚合。node2 启动时，聚合重新定位将自动完成。

步骤

1. 启动 node2。
2. 继续执行节点对升级操作步骤。

在第一个资源释放阶段以及禁用 HA 对之后，Node2 会崩溃
Node1 不接管。

步骤

1. 启动 node2。

在 node2 启动期间，所有聚合都会发生客户端中断。

2. 继续执行节点对升级操作步骤的其余部分。

在第一个验证阶段重新启动，崩溃或重新启动

在禁用 HA 对的情况下，节点 2 在第一个验证阶段崩溃
Node2 崩溃后 Node3 不会接管，因为 HA 对已禁用。

步骤

1. 启动 node2。

在 node2 启动期间，所有聚合都会发生客户端中断。

2. 继续执行节点对升级操作步骤。

在禁用 HA 对的情况下，节点 3 在第一个验证阶段崩溃
Node2 不会接管，但它仍在从所有非根聚合提供数据。

步骤

1. 启动 node3。

2. 继续执行节点对升级操作步骤。

在第一个资源重新获取阶段重新启动，崩溃或重新启动

在聚合重新定位期间，节点 2 在第一个资源重新获取阶段崩溃

node2 已将其部分或全部聚合从 node1 重新定位到 node3。node3 用于从已重新定位的聚合提供数据。HA 对已禁用，因此不存在接管。

关于此任务

未重新定位的聚合发生客户端中断。启动 node2 时，node1 的聚合将重新定位到 node3。

步骤

1. 启动 node2。
2. 继续执行节点对升级操作步骤。

在聚合重新定位期间，节点 3 在第一个资源重新获取阶段崩溃

如果在 node2 将聚合重新定位到 node3 时 node3 崩溃，则在 node3 启动后，此任务将继续执行。

关于此任务

Node2 将继续为其余聚合提供服务，但已重新定位到 Node3 的聚合会在 Node3 启动期间发生客户端中断。

步骤

1. 启动 node3。
2. 继续升级控制器。

在检查后阶段重新启动，崩溃或重新启动

在后检查阶段，节点 2 或节点 3 崩溃

HA 对已禁用，因此不是接管。重新启动的节点中的聚合发生客户端中断。

步骤

1. 启动节点。
2. 继续执行节点对升级操作步骤。

在第二个资源释放阶段重新启动，崩溃或重新启动

Node3 在第二个资源释放阶段崩溃

如果 node2 重新定位聚合时 node3 崩溃，则在 node3 启动后，此任务将继续执行。

关于此任务

Node2 继续为其余聚合提供服务，但已重新定位到 Node3 和 Node3 自己的聚合的聚合在 Node3 启动期间会发生客户端中断。

步骤

1. 启动 node3。
2. 继续执行控制器升级操作步骤。

Node2 在第二个资源释放阶段崩溃

如果节点 2 在聚合重新定位期间崩溃，则不会接管节点 2。

关于此任务

node3 将继续为已重新定位的聚合提供服务，但 node2 拥有的聚合会发生客户端中断。

步骤

1. 启动 node2。
2. 继续执行控制器升级操作步骤。

在第二个验证阶段重新启动，崩溃或重新启动

Node3 在第二个验证阶段崩溃

如果节点 3 在此阶段崩溃，则不会发生接管，因为 HA 对已禁用。

关于此任务

在 node3 重新启动之前，所有聚合都会发生客户端中断。

步骤

1. 启动 node3。
2. 继续执行节点对升级操作步骤。

Node4 在第二个验证阶段崩溃

如果节点 4 在此阶段崩溃，则不会发生接管。node3 从聚合提供数据。

关于此任务

非根聚合发生中断，这些聚合已重新定位，直到 node4 重新启动。

步骤

1. 启动 node4。
2. 继续执行节点对升级操作步骤。

操作步骤的多个阶段可能会出现的问题

某些问题可能会在操作步骤的不同阶段发生。

意外的 "storage failover show" 命令输出

在操作步骤期间，如果托管所有数据聚合的节点发生崩溃或意外重新启动，您可能会在重新启动，崩溃或重新启动前后看到 storage failover show 命令的意外输出。

关于此任务

您可能会在阶段 2，阶段 3，阶段 4 或阶段 5 中看到 `storage failover show` 命令的意外输出。

以下示例显示了托管所有数据聚合的节点上没有重新启动或崩溃时 `storage failover show` 命令的预期输出：

```
cluster::> storage failover show

Node      Partner    Takeover
-----  -
node1     node2     Possible  State Description
-----  -
node1     node2     false     Unknown
node2     node1     false     Node owns partner aggregates as part of the
non-disruptive head upgrade procedure. Takeover is not possible: Storage
failover is disabled.
```

以下示例显示了重新启动或崩溃后 `storage failover show` 命令的输出：

```
cluster::> storage failover show

Node      Partner    Takeover
-----  -
node1     node2     -         Unknown
node2     node1     false     Waiting for node1, Partial giveback, Takeover
is not possible: Storage failover is disabled
```

尽管输出显示某个节点正在进行部分交还，并且已禁用存储故障转移，但您可以忽略此消息。

步骤

无需执行任何操作；请继续执行节点对升级操作步骤。

LIF 迁移失败

迁移 LIF 后，它们可能无法在迁移到阶段 2，阶段 3 或阶段 5 后联机。

步骤

1. 验证端口 MTU 大小是否与源节点的端口 MTU 大小相同。

例如，如果源节点上的集群端口 MTU 大小为 9000，则目标节点上的 MTU 大小应为 9000。

2. 如果端口的物理状态为 `down`，请检查网络缆线的物理连接。

参考资料

在执行此内容中的过程时，您可能需要查看参考内容或访问参考网站。

参考内容

下表列出了此升级的特定内容。

内容	Description
"CLI 管理概述"	介绍如何管理 ONTAP 系统，向您展示如何使用命令行界面，如何访问集群，如何管理节点等。
"确定是使用 System Manager 还是使用 ONTAP 命令行界面进行集群设置"	介绍如何设置和配置 ONTAP 。
"使用 CLI 管理磁盘和聚合"	介绍如何使用命令行界面管理 ONTAP 物理存储。其中介绍了如何创建，扩展和管理聚合，如何使用 Flash Pool 聚合，如何管理磁盘以及如何管理 RAID 策略。
"HA对管理"	介绍如何安装和管理高可用性集群配置，包括存储故障转移和接管 / 交还。
"使用 CLI 进行逻辑存储管理"	介绍如何使用卷，FlexClone 卷，文件和 LUN 高效管理逻辑存储资源，FlexCache 卷，重复数据删除，数据压缩，qtree 和配额。
"MetroCluster 管理和灾难恢复"	介绍如何在计划内维护操作或发生灾难时执行 MetroCluster 切换和切回操作。
"MetroCluster 升级和扩展"	介绍升级 MetroCluster 配置中的控制器和存储型号，从 MetroCluster FC 过渡到 MetroCluster IP 配置以及通过添加更多节点扩展 MetroCluster 配置的过程。
"网络管理"	介绍如何在集群中配置和管理物理和虚拟网络端口（VLAN 和接口组），LIF，路由和主机解析服务；如何通过负载均衡优化网络流量；以及如何使用 SNMP 监控集群。
"《ONTAP 9.0 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.0 命令的语法和用法。
"《ONTAP 9.1 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.1 命令的语法和用法。
"《ONTAP 9.2 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.2 命令的语法和用法。
"《ONTAP 9.3 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.3 命令的语法和用法。
"《ONTAP 9.4 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.4 命令的语法和用法。
"《ONTAP 9.5 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.5 命令的语法和用法。
"《ONTAP 9.6 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.6 命令的语法和用法。
"《ONTAP 9.7 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.7 命令的语法和用法。
"《ONTAP 9.8 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.8 命令的语法和用法。
"《ONTAP 9.9.1 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.9.1 命令的语法和用法。
"《ONTAP 9.10.1 命令：手册页参考》"	介绍支持的 ONTAP 9.10.1 命令的语法和用法。
"使用 CLI 进行 SAN 管理"	介绍如何使用 iSCSI 和 FC 协议配置和管理 LUN，igroup 和目标，以及使用 NVMe/FC 协议的命名空间和子系统。
"SAN 配置参考"	包含有关 FC 和 iSCSI 拓扑和布线方案的信息。
"通过移动卷或存储进行升级"	介绍如何通过移动存储或卷快速升级集群中的控制器硬件。还介绍如何将受支持的型号转换为磁盘架。

内容	Description
"升级 ONTAP"	包含有关下载和升级 ONTAP 的说明。
"使用 system controller Replace 命令升级 9.15.1 9.15.1 及更高版本中引入的控制器硬件"	介绍使用 system controller Replace 命令在 9.15.1 9.15.1 及更高版本中推出的无中断升级控制器所需的聚合重新定位过程。
"使用 system controller Replace 命令升级同一机箱中的控制器型号"	介绍无中断升级系统(保留旧系统机箱和磁盘)所需的聚合重新定位过程。
"使用 system controller replace 命令升级运行 ONTAP 9.8 或更高版本的控制器硬件"	介绍使用 system controller replace 命令无中断升级运行 ONTAP 9.8 的控制器所需的聚合重新定位过程。
"使用聚合重新定位手动升级运行 ONTAP 9.8 或更高版本的控制器硬件"	介绍运行 ONTAP 9.8 或更高版本时执行手动无中断控制器升级所需的聚合重新定位过程。
"使用 system controller replace 命令将运行 ONTAP 9.5 的控制器硬件升级到 ONTAP 9.7"	介绍使用 system controller replace 命令将运行 ONTAP 9.5 的控制器无中断升级到 ONTAP 9.7 所需的聚合重新定位过程。
"使用聚合重新定位手动升级运行 ONTAP 9.7 或更早版本的控制器硬件"	介绍运行 ONTAP 9.7 或更早版本执行手动无中断控制器升级所需的聚合重新定位过程。

参考站点

。 ["NetApp 支持站点"](#) 此外，还包含有关网络接口卡（NIC）以及可能与系统结合使用的其他硬件的文档。它还包含 ["Hardware Universe"](#)，提供有关新系统支持的硬件的信息。

访问 ["ONTAP 9 文档"](#)。

访问 ["Active IQ Config Advisor"](#) 工具。

版权信息

版权所有 © 2026 NetApp, Inc.。保留所有权利。中国印刷。未经版权所有者事先书面许可，本档中受版权保护的任何部分不得以任何形式或通过任何手段（图片、电子或机械方式，包括影印、录音、录像或存储在电子检索系统中）进行复制。

从受版权保护的 NetApp 资料派生的软件受以下许可和免责声明的约束：

本软件由 NetApp 按“原样”提供，不含任何明示或暗示担保，包括但不限于适销性以及针对特定用途的适用性的隐含担保，特此声明不承担任何责任。在任何情况下，对于因使用本软件而以任何方式造成的任何直接性、间接性、偶然性、特殊性、惩罚性或后果性损失（包括但不限于购买替代商品或服务；使用、数据或利润方面的损失；或者业务中断），无论原因如何以及基于何种责任理论，无论出于合同、严格责任或侵权行为（包括疏忽或其他行为），NetApp 均不承担责任，即使已被告知存在上述损失的可能性。

NetApp 保留在不另行通知的情况下随时对本文档所述的任何产品进行更改的权利。除非 NetApp 以书面形式明确同意，否则 NetApp 不承担因使用本文档所述产品而产生的任何责任或义务。使用或购买本产品不表示获得 NetApp 的任何专利权、商标权或任何其他知识产权许可。

本手册中描述的产品可能受一项或多项美国专利、外国专利或正在申请的专利的保护。

有限权利说明：政府使用、复制或公开本文档受 DFARS 252.227-7013（2014 年 2 月）和 FAR 52.227-19（2007 年 12 月）中“技术数据权利 — 非商用”条款第 (b)(3) 条规定的限制条件的约束。

本文档中所含数据与商业产品和/或商业服务（定义见 FAR 2.101）相关，属于 NetApp, Inc. 的专有信息。根据本协议提供的所有 NetApp 技术数据和计算机软件具有商业性质，并完全由私人出资开发。美国政府对这些数据的使用权具有非排他性、全球性、受限且不可撤销的许可，该许可既不可转让，也不可再许可，但仅限在与交付数据所依据的美国政府合同有关且受合同支持的情况下使用。除本文档规定的情形外，未经 NetApp, Inc. 事先书面批准，不得使用、披露、复制、修改、操作或显示这些数据。美国政府对国防部的授权仅限于 DFARS 的第 252.227-7015(b)（2014 年 2 月）条款中明确的权利。

商标信息

NetApp、NetApp 标识和 <http://www.netapp.com/TM> 上所列的商标是 NetApp, Inc. 的商标。其他公司和产品名称可能是其各自所有者的商标。